

PIATTAFORME AEREE SEMOVENTI
SELF-PROPELLED WORK-PLATFORMS
PLATEFORMES DE TRAVAIL AUTOMOTRICES
SELBSTFAHRENDE HUBARBEITSBÜHNEN
PLATAFORMAS ELEVADORAS AUTOPROPULSADAS
ZELFRIJDENDE HOOGWERKERS
SJÄLVGÅENDE ARBETSPLATTFORMAR
SAMOKRETNE RADNE PLATFORME

SERIE "X" - "XS" X8 EN - X10 EW - X10 EW WIND - X10 EN X12 EW - X12 EW WIND - X12 EN - X14 EW XS7 E RESTYLING - XS8 E RESTYLING LIGHT - XS8 E RESTYLING - XS9 E RESTYLING



BETRIEBS- UND WARTUNGSANLEITUNG

- DEUTSCH - ORIGINALBETRIEBSANLEITUNG

AIRO ist eine Abteilung der Fa. TIGIEFFE SRL Via Villasuperiore, 82 - 42045 Luzzara (RE) ITALIEN -+39-0522-977365 - **7** +39-0522-977015

WEB: www.airo.com

045.20 UEM-DE 2012-09

Datum letzte Änderung	Beschreibung letzte Änderung
2010-01	Aktualisierung gemäß neuer Maschinenrichtlinie 2006/42/EG
2010-01	Aktualisierte Modellbezeichnungen
2010-11	 Die Anweisungen für biologisch abbaubares Öl wurden eingefügt.
2010-11	Die Temperaturen und Öl-Listen wurden aktualisiert.
	 Die Informationen über die "Meldung über die Inbetriebnahme und Erstüberprüfung,
2011-05	Folgeüberprüfungen und die Eigentumsübertragung" wurden abgeändert.
	 In den "technischen Daten" eingefügt: "Gesamtelektrolytmenge Batterien".
2012-01	Bypass-Überlastsicherung: Es wurde die Meldung über die Wiederinbetriebsetzung des
2012-01	plombierten Siegels hinzugefügt.
2012-04	 Neue Serie "XS RESTYLING" wurde mit Anleitungen ergänzt.
2012-09	Neubeartbeitet Elektroschaltplan.

Die Firma Tigieffe bedankt sich für den Erwerb eines Produktes ihrer Palette und bittet Sie, vorliegendes Handbuch zu lesen. Im Inneren finden Sie alle nötigen Informationen zur richtigen Verwendung der erworbenen Maschine. Wir bitten Sie deshalb, sorgfältig die enthaltenen Warnhinweise zu befolgen und alle Teile zu lesen. Ferner muss er das Handbuch so aufbewahren, dass es keine Schäden erleidet. Zwecks Änderungen oder Verbesserungen der zugesandten Einheiten kann der Inhalt dieses Handbuchs ohne Voranzeige und ohne weitere Verpflichtungen abgeändert werden. Die Reproduktion oder Übersetzung irgendwelcher Teile dieses Handbuchs ist ohne schriftliche Voranzeige des Eigentümers verboten.

INHALTSVERZEICHNIS

1.	EI	NLEITUNG	6
	1.1	Rechtsvorschriften	
	1.1	1.1 Empfang der Maschine	6
	1.1	1.2 Inbetriebsetzungsanzeige, erste Überprüfung, folgende periodische Überprüfungen und Eigentumswechsel	6
		1.1.2.1 Inbetriebsetzungsanzeige und erste Überprüfung	
		1.1.2.2 Folgende periodische Überprüfungen	
		1.1.2.3 Eigentumswechsel in Italien	
	1 .	1.3 Ausbildung, Information und Anlernung der Bediener	
		Vor der Lieferung durchgeführte Tests	
	1.3	Bestimmungszweck	
	1.4	Maschinenbeschreibung	
	1.5	Bedienpulte	
	1.6	Antrieb	
	1.7	Lebensdauer der Maschine, Demontage und Abwrackung	
	1.8	Identifizierung	<i>)</i> 10
	1.9	Lage der Hauptbauteile	
2.		ECHNISCHE MERKMALE DER STANDARDMASCHINEN	
۷.	2.1	Modell XS7 E RESTYLING	
	2.1	Modell XS8 E RESTYLING LIGHT	
	2.3	Modell XS8 E RESTYLING	
	2.4	Modell XS9 E RESTYLING	
	2.5	Modell X8EN	
	2.6	Modell X10EW - X10EW-WIND	
	2.7	Modell X10EN	
	2.8	Modell X12EW - X12EW-WIND	
	2.9	Modell X12EN	
	2.10	Modell X14 EW	
_	2.11	Schwingungen und Geräusch	
3.		CHERHEITSHINWEISE	
		Persönliche Schutzausrüstungen (PSA)	
	3.2	Allgemeine Sicherheitsvorschriften	
		Gebrauchsvorschriften	
	3.3	3.1 Allgemeines	
		3.2 Bewegung	
		3.3 Arbeitsphasen	
		3.4 Windgeschwindigkeit laut BEAUFORT-SKALA	36
		3.5 Bodendruck der Maschine und Tragfähigkeit des Bodens	
		3.6 Hochspannungsleitungen	38
	3.4	Gefährliche Situationen und/oder Unfälle	
4.	Αl	JFSTELLUNG UND VORAUSGEHENDE ÜBERPRÜFUNGEN	
	4.1	Vertrautmachung	39
	4.2	Überprüfung vor dem Gebrauch	39
5.	GI	EBRAUCHSWEISE	40
	5.1	Plattformbedienpult	40
	5.	1.1 Fahren und Lenken	41
	5.	1.2 Fahren mit Bediener am Boden	42
	5.	1.3 Anhebung und Absenkung der Plattform	
	5.	1.4 Manueller Plattformausschub	43

5.1.5	Andere Funktionen des Plattformbedienpults	
5.	1.5.1 Manuelle Hupe	43
5.	1.5.2 Notausschaltung	43
5.	1.5.3 Grüne Anzeigelampe Bedienpult aktiviert	43
5.	1.5.4 Rote Anzeigelampe Batterie erschöpft	43
5.	1.5.5 Rote Anzeigelampe Überlast	43
5.	1.5.6 Rote Anzeigelampe, Gefahr wegen mangelnder Standfestigkeit oder Untersagung der Fahrsteuerung	
5.2 Bo	odenbedienpult	
5.2.1	Stundenzähler / Spannungsmesser zum Schutz der Batterie (A)	
5.2.2	Notausschalter (B)	
5.2.3	Hauptzündschlüssel / Wahl des Bedienpults	45
5.2.4	Anzeigelampe Bedienpult aktiviert (D)	
5.2.5	Hebel Plattform-Anhebung/Absenkung (E)	
5.2.6	Akusticher Bewegunsmelder	
	etreten der Plattform.	
	ilassen der Maschine	
	natsen der Maschine	
5.5.1	Normales Anhalten	
5.5.2	Normales Armatien	
	anuelle Notabsenkung	
0.7 Sl	eckdose für Werkzeug (Option)beitsendebeitsende	49
	EGUNG UND TRANSPORT	
	ewegung	
	ansport	
6.2.1		
6.2.2		
	aschinen-Notschlepp	
	TUNG	
	ockiersystem zwecks Wartung	
	aschinenreinigung	
	gemeine Wartung	
7.3.1	J	
7.3.2	J	
7.3.3	Standkontrolle und Wechsel des Hydrauliköls.	
	3.3.1 Biologisch abbaubares Hydrauliköl (Option)	
7.3.3.	J	
7.3.3.	3 Filter	62
7.3.3.	4 Spülung	62
7.3.3.	5 Auffüllung	62
7.3.3.	6 Inbetriebsetzung / Kontrolle	62
7.3.3.	7 Mischung	63
7.3.3.	8 Mikrofiltration	63
7.3.3.	9 Entsorgung	63
7.3.3.	10 Nachfüllung	63
7.3.4	Austausch der Hydraulikfilter	
7.3.5	Funktionstüchtigkeitsprüfung und Einstellung des Überdruckventils	65
7.3.6	Überprüfung der Funktionstüchtigkeit des Überdruckventils des Hubkreises	
7.3.7	Überprüfung der Funktionstüchtigkeit der Bremsventile	
7.3.8	Funktionstüchtigkeitskontrolle des Inklinometers	
7.3.9	Betriebsprüfung der Überlastsicherung auf der Plattform	
7.3.10		
7.3.11		
7.3.12	1 0	
	itterie	
7.4.1	Allgemeine Hinweise	
7.4.2	Wartung der Batterie	
7.4.2	Batterieladung	
7.4.3	Datier Guarding	13

	7.4.4	Ladegerät: Fehleranzeige	76
		Austausch der Batterie	
8.		NZEICHEN UND ZERTIFIZIERUNGEN	
		PER UND AUFKLEBER	
		UCH	

Hydraulik- und Schaltplan Kontrollregister Konformitätserklärungen Anlagen:

1. EINLEITUNG

Die vorliegende Betriebs- und Wartungsanleitung gilt allgemein und bezieht sich auf die ganze Palette der auf dem Titelblatt angeführten Maschinen. Deshalb kann die Beschreibung der Bauteile und Steuerungs- und Sicherheitssysteme Teile betreffen, die an Ihrer Maschine nicht vorhanden sind, weil sie auf Wunsch geliefert werden oder nicht verfügbar sind. Um stets der technischen Entwicklung zu folgen, behält sich die Firma AIRO-Tigieffe s.r.l. das Recht vor, jederzeit Änderungen am Produkt und/oder der Gebrauchsanweisung vorzunehmen, ohne zur Aktualisierung der bereits zugesandten Einheiten verpflichtet zu sein.

1.1 Rechtsvorschriften

1.1.1 Empfang der Maschine

Innerhalb der EU (Europäischen Union) bekommen Sie die Maschine mit:

- § Gebrauchsanweisung in der Sprache Ihres Landes
- § An der Maschine angebrachtem CE-Zeichen
- § Originalzertifikat der CE-Konformitätserklärung
- § Garantieschein

Nur für Italien:

- § Vordruck für die Anzeige der Inbetriebsetzung bei INAIL
- § Verzeichnis der pro Gebiet zuständigen INAIL-Bezirke
- § Erklärung der erfolgten internen Abnahme

Wir erinnern Sie daran, dass das Betriebshandbuch wesentlicher Bestandteil der Maschine ist und ein Exemplar davon gemeinsam mit Kopien der Unterlagen zur Bescheinigung der erfolgten periodische Überprüfungen an Bord der Plattform in dem vorgesehenen Behältnis aufzubewahren sind. Wechselt der Eigentümer, muss die Gebrauchsanweisung stets die Maschine begleiten.

1.1.2 Inbetriebsetzungsanzeige, erste Überprüfung, folgende periodische Überprüfungen und Eigentumswechsel

Die rechtlichen Verpflichtungen des Maschineneigentümers sind je nach Land, in dem die Maschine in Betrieb gesetzt wird, anders. Deshalb empfehlen wir Ihnen, sich bei den Arbeitssicherheitsbehörden zu informieren. Zur besseren Registrierung der Unterlagen und Aufzeichnung der Änderungs-/Servicearbeiten ist am Ende des Handbuchs ein "Kontrollregister" vorgesehen.

1.1.2.1 Inbetriebsetzungsanzeige und erste Überprüfung

In ITALIEN ist der Besitzer der Hubarbeitsbühne verpflichtet, bei der gebietszuständigen INAIL die Inbetriebsetzung der Maschine zu melden und diese den obligatorischen periodische Überprüfungen zu unterziehen. Die erste dieser Überprüfungen wird vom italienischen Nationalen Institut für die Versicherung gegen Arbeitsunfälle (INAIL) in der Frist von sechzig Tagen ab dem Antrag durchgeführt. Nach vergeblichem Verstreichen dieser Frist darf sich der Arbeitgeber an die ASL oder öffentliche oder private Institutionen, die dazu befugt wurden, wenden. Die nachfolgenden Überprüfungen werden von den bereits oben genannten Behörden innerhalb von dreißig Tagen ab Antrag durchgeführt; nach vergeblichem Verstreichen dieser Frist darf sich der Arbeitgeber an öffentliche oder private Institutionen, die dazu befugt wurden, wenden. Die Überprüfungen sind zahlungspflichtig und die Kosten dafür gehen zu Lasten des Arbeitgebers (Maschinenbesitzer). Die gebietszuständigen Überwachungsorgane ASL/USL oder ARPA und INAIL können sich zur Durchführung der Überprüfungen der Unterstützung befähigter öffentlicher oder privater Einrichtungen bedienen. Die befähigten privaten Einrichtungen erwerben den Rang von Beauftragten des öffentlichen Dienstes und sind direkt der öffentlichen Struktur gegenüber verantwortlich, die Inhaberin des Amts ist.

Für die Inbetriebsetzungsanzeige in Italien das gelegentlich der Maschinenlieferung gemeinsam mit den anderen Unterlagen ausgehändigte Formular per Einschreiben mit Empfangsbestätigung zusenden.

Das Institut INAIL weist eine Zulassungsnummer zu und füllt bei der Erstüberprüfung das sogenannte "technische Identifikationsdatenblatt" aus, wobei in diesem ausschließlich jene Daten angegeben werden, die von der <u>bereits im Betrieb</u> befindlichen Maschine erfasst wurden bzw. sich aus dem Betriebshandbuch ableiten. Dieses Dokument stellt einen integralen Bestandteil der Maschinendokumentation dar.

1.1.2.2 Folgende periodische Überprüfungen

Die jährlichen Überprüfungen sind obligatorisch. In Italien muss der Besitzer der Hubarbeitsbühne mittels Einschreiben die regelmäßige Überprüfung beim gebietszuständigen Überwachungsorgan (ASL/USL oder ARPA bzw. andere befugte öffentliche oder private Institutionen) mindestens zwanzig Tage vor dem Ablauf des Jahres seit der letzten Überprüfung beantragen.

ZU BEACHTEN: Falls eine Maschine, die nicht über die gültige Kontrollunterlage verfügt, in ein Gebiet versetzt werden sollte, das außerhalb der Zuständigkeit des üblichen Überwachungsorgans liegt, ist der Maschineninhaber verpflichtet, die jährliche Kontrolle bei dem Überwachungsorgan zu beantragen, das für das neue Gebiet, in dem die Maschine nun verwendet wird, zuständig ist.

1.1.2.3 Eigentumswechsel in Italien

Im Falle des Eigentumswechsels (in Italien) ist der neue Inhaber der Hubarbeitsbühne verpflichtet, den Besitz beim gebietszuständigen Überwachungsorgan (ASL/USL oder ARPA bzw. andere befugte öffentliche oder private Institutionen) unter Beilage folgender Kopien anzuzeigen:

- **§** Vom Hersteller ausgestellte Konformitätserklärung
- § Anzeige der vom vorherigen Besitzer vorgenommenen Inbetriebsetzung

1.1.3 Ausbildung, Information und Anlernung der Bediener

Der Arbeitgeber hat dafür zu sorgen, dass die mit dem Gebrauch der Ausrüstungen beauftragten Arbeiter eine angemessene Sonderausbildung bekommen, die den zweckmäßigen und sicheren Gebrauch der Hubarbeitsbühne, auch in Bezug auf Risiken, denen andere Personen ausgesetzt sein können, erlaubt.

1.2 Vor der Lieferung durchgeführte Tests

Vor der Einführung auf dem Markt wird jede Hubarbeitsbühne folgenden Tests unterzogen:

- § Bremstest
- § Überlastungstest
- § Betriebstest

1.3 Bestimmungszweck

Die in vorliegendem Handbuch beschriebene Maschine ist eine selbstfahrende Hubarbeitsbühne zum Anheben von Personen und Material (Werkzeug und zu verarbeitendes Material) zur Durchführung von Wartungs-, Installations-, Reinigungs-, Lackierungs-, Ablackierungs-, Sandstrahl-, Schweißarbeiten usw.

Die (je nach Modell unterschiedliche) zulässige max. Tragfähigkeit (siehe "Technische Merkmale") ist wie folgt aufgeteilt:

- **§** Pro Person rechnet man eine Last von 80 kg.
- § für das Werkzeug 40 kg
- § die eventuelle Restlast stellt das zu verarbeitende Material dar.

Auf jeden Fall NIEMALS die im Abschnitt "Technische Merkmale" angegebene max. Tragfähigkeit überschreiten. Nur von der Zutrittsposition (abgesenkte Plattform) aus dürfen Personen, Ausrüstungen und Arbeitsmaterialien auf die Plattform geladen werden. Es ist strikt verboten, Personen, Ausrüstungen und Arbeitsmaterialien auf die Arbeitsbühne zu laden, wenn sich diese nicht in der Zutrittsposition befindet.

Alle Lasten müssen innerhalb der Plattform abgestellt werden; es ist nicht zugelassen, an der Hubarbeitsbühne oder der Hubstruktur aufgehängte Lasten zu liften (auch wenn die Tragfähigkeit eingehalten wird).

Es ist verboten, großflächige Tafeln zu befördern, weil sie den Widerstand gegenüber dem Wind erhöhen und eine starke Kippgefahr verursachen.

Die Arbeiter dürfen während des Fahrmanövers bei angehobener Plattform diese keiner waagrechten Last aussetzen (die Arbeiter an Bord dürfen nicht an Seilen, Kabeln, usw. ziehen).

Eine Überlastsicherung unterbricht den Maschinenbetrieb, falls die Last auf der Plattform circa 20% schwerer als die Nennlast (siehe Kapitel "Allgemeine Gebrauchsvorschriften") und die Plattform angehoben ist.

Die Maschine darf nicht direkt an Stellen eingesetzt werden, die dem Straßenverkehr vorbehalten sind. Wird in Zonen gearbeitet, die für die Öffentlichkeit zugänglich sind, den Maschinenarbeitsbereich stets mit zweckdienlichen Signalisierungen abgrenzen. Die Maschine nicht zum Schleppen von Wagen oder anderen Fahrzeugen verwenden.

Jeder Gebrauch der Maschine, der von demjenigen abweicht, für den die Maschine bestimmt ist, muss nach ausdrücklicher Anfrage des Benutzers schriftlich vom Hersteller genehmigt werden.



Die Maschine nicht für andere Zwecke als diejenigen, für die sie gebaut wurde, verwenden, ausgenommen, es wurde die diesbezügliche Erlaubnis beim Hersteller beantragt und dieser hat sie schriftlich erteilt.

1.4 Maschinenbeschreibung

Die in der vorliegenden Betriebs- und Wartungsanleitung beschriebene Maschine ist eine selbstfahrende Hubarbeitsbühne, bestehend aus:

- § Angetriebenem Fahrgestell mit Rädern
- § Senkrechte Hebestruktur mit Schere und Antrieb durch einen oder mehrere Hydrozylinder (die Zylinderzahl hängt vom Maschinenmodell ab)
- § Plattform mit manuellem Ausschub (die max. Tragfähigkeit ist je nach Modell unterschiedlich siehe Kapitel "Technische Merkmale").

Das Fahrgestell verfügt über einen Antrieb, damit man mit der Maschine fahren kann (siehe "Gebrauchsweise"). Es verfügt auch über zwei hintere, frei laufende Räder und zwei vordere, Treib- und Lenkräder. Die hinteren Räder haben eine hydraulische Standbremse mit positiver Logik (beim Loslassen der Fahrsteuerungen greifen die Bremsen automatisch ein).

Die Hydrozylinder zur Bewegung der Gelenkstruktur sind mit Sicherheitsventilen ausgestattet, die direkt daran angeflanscht sind. Dadurch können die Arme auch im Falle eines plötzlichen Bruchs des Zufuhrschlauchs ihre Position beibehalten.

Die an der Vorderseite von Hand verlängerbare Plattform verfügt über Geländer und Fußleisten vorschriftsmäßiger Höhe (die Geländer sind 1100 mm, die Fußleisten 150 mm hoch, der Einstiegsbereich ist mit mindestens 100 mm hohen Fußleisten ausgestattet).

Sollte die Triebkraft fehlen, lässt sich die manuelle Notabsenkung vom Boden steuern, indem man den Kugelgriff betätigt, der auf den Hinweisschildern angegeben ist.

Die an Bord der Plattform zulässige Tragfähigkeit bleibt unabhängig von der Position des Plattformausschubs unverändert.

1.5 Bedienpulte

Die Maschine hat zwei Bedienpulte:

- **§** Auf der Plattform für den normalen Maschinengebrauch.
- § Am Fahrgestell sind die Notsteuerungen zum Einfahren der Plattform und die Not-Ausschaltung, ein Schlüssel-Wahlschalter zur Wahl des Bedienpults und Einschaltung der Maschine vorhanden.

1.6 Antrieb

Die Maschinen werden durch ein elektro-hydraulisches System bestehend aus aufladbaren Akkus und Elektropumpe angetrieben. Die Hydraulik sind sowie die Elektrik mit allen nötigen Schutzvorrichtungen versehen (siehe Schaltplan und Hydraulikplan, die vorliegendem Handbuch beiliegen).

1.7 Lebensdauer der Maschine, Demontage und Abwrackung

In Anbetracht eines korrekten Gebrauchs und einer angemessenen Wartung ist die Maschine für eine Lebensdauer von 10 Jahren in normalem Arbeitsumfeld konzipiert. Innerhalb dieses Zeitraums ist eine Überprüfung/Überholung seitens der Herstellerfirma erforderlich.

Im Falle des Abbruchs die geltenden Vorschriften des Landes befolgen, in dem dieser vorgenommen wird.

In Italien muss die Demontage / Abwrackung bei der zuständigen Gesundheitsbehörde oder bei ARPA angezeigt werden.

Die Maschine besteht vornehmlich aus leicht erkennbaren Metallteilen (größtenteils Stahl, Aluminium für die Hydraulikblöcke). Es kann folglich behauptet werden, dass 90% der Maschine recyclebar sind.

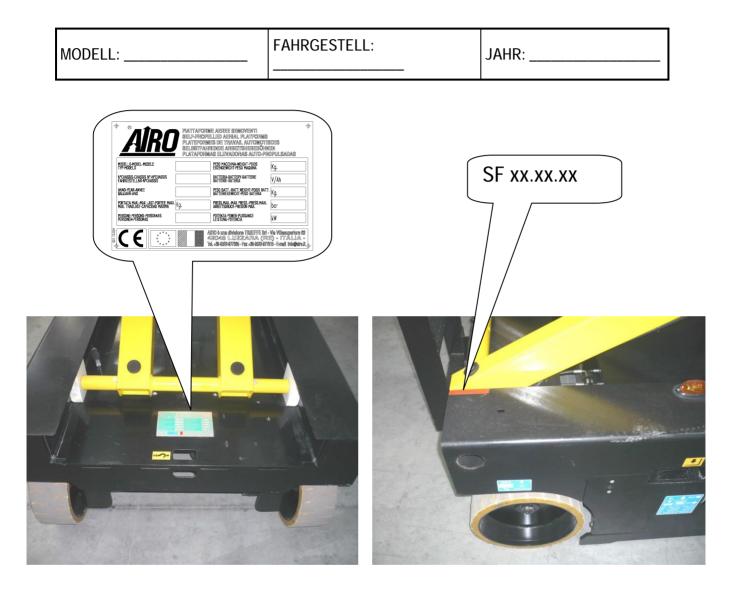


Die europäischen, und von den Mitgliedsstaaten übernommenen, Richtlinien über den Umweltschutz und die Abfallentsorgung sehen schwere Verwaltungs- und strafrechtliche Strafen vor, wenn sie unzulänglich eingehalten werden.

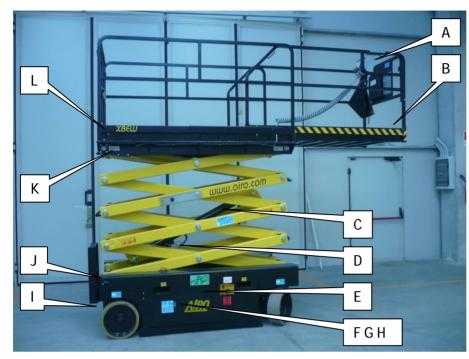
Im Falle der Demontage/Abwrackung muss man sich deshalb strikt an die laut geltender Vorschriften auferlegten Regeln halten, vor allem was Materialien wie Hydrauliköl und Batterien anbetrifft.

1.8 Identifizierung

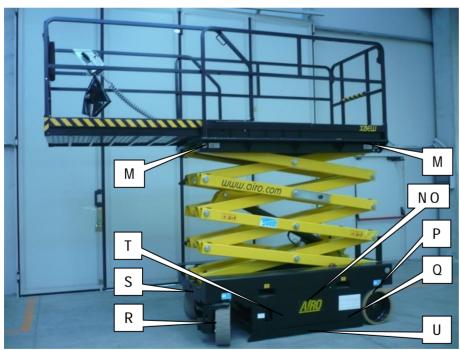
Bei der Bestellung von Ersatzteilen oder Beantragung von Eingriffen bitte immer die Daten des Zulassungsschildes angeben. Sollte das Schild nicht mehr vorhanden oder unlesbar sein (dasselbe gilt auch für die anderen an der Maschine angebrachten Schilder) muss es in kürzester Zeit wieder angebracht werden. Damit man die Maschine auch ohne Schild identifizieren kann, wurde die Maschinennummer am Fahrgestell eingeprägt. Die folgende Abbildung zeigt, wo sich das Schild und die Einprägung befinden. Es empfiehlt sich diese Daten in folgenden Kästchen einzutragen.



1.9 Lage der Hauptbauteile



1-1: Ansicht von rechts



1-2: Ansicht von links

- Plattformbedienpult
- Libelle (Option) zur Sichtkontrolle der Plattform-Nivellierung
- C. Hubzylinder
- D. Absenkkontrollventil
- Bodenbedienpult
- Steuergerät Elektrisches und Inklinometer
- G. Tank
- H. Elektropumpe
- Manuelle Vorrichtung zur Notabsenkung
- Mikroschalter M1 Kontrolle Plattformhöhe
- K. Platine Überlastsicherung auf der Plattform
- Steckdose 230V (Option)
- M. Sensoren der Überlastsicherung
- N. Batterie
- O. LadegerätP. Feststellbremsen
- Q. Mikroschalter MPT1 und MPT2 zur Kontrolle Position der der Kippschutzeinrichtung (Schlagloch-Schutzsystem)
- R. Hydro-Fahrmotoren
- S. Lenkzylinder
- Zweipoliger Leistungsverbinder
- U. Kippschutzschlitten (pot-hole)

2. TECHNISCHE MERKMALE DER STANDARDMASCHINEN



DIE AUF DEN FOLGENDEN SEITEN ANGEFÜHRTEN PRODUKTSPEZIFIKATIONEN KÖNNEN OHNE VORANZEIGE GEÄNDERT WERDEN

2.1 Modell XS7 E RESTYLING

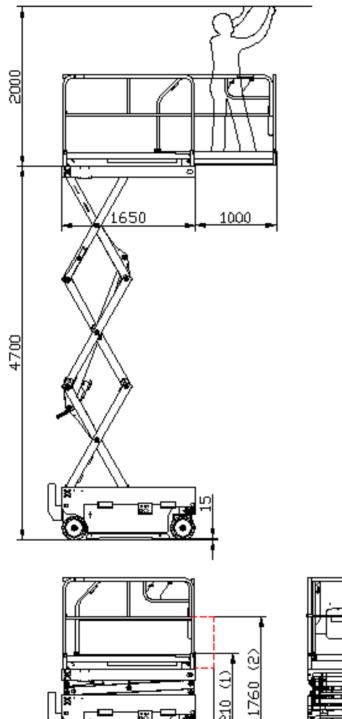
Abmessungen:	XS7 E RESTYLING	
Max. Arbeitshöhe	6.70	m
Max. Plattformhöhe	4.70	m
Bodenfreiheit (Schlagloch-Schutzsystem angehoben)	72	mm
Bodenfreiheit (Schlagloch-Schutzsystem abgesenkt)	15	mm
Plattformhöhe Einschaltung der Sicherheitsgeschwindigkeit	1.40	m
Wenderadius innen	0.60	m
Wenderadius außen	2.05	m
Max. Tragfähigkeit (m)	250	kg
Höchstzahl von Personen auf der Plattform (n) - drinnen	2	J J
Gewicht Werkzeug und Materialien (me) ** – drinnen	90	kg
Höchstzahl von Personen auf der Plattform (n) – draußen	-	3
Gewicht Werkzeug und Materialien (me) ** – draußen	-	
Max. Plattformausschub	1	m
Max. Tragfähigkeit ausgeschobene Plattform	250	kg
Höchstzahl von Personen ausgeschobene Plattform	2	''y
Max. Fahrhöhe	Max	
Höchstmaße ausgeschobene Plattform	0.76 x 2.65	m
Max. hydraulischer Druck	260	Bar
Max. Druck Hubkreis	160	Bar
Min. Druck Bremskreis	65 ÷ 70	Bar
Reifenmaße	Ø300-115	mm
Reifen Typ	weiche Hohlreifen	1111111
Transportmaße bei anmontierten, abnehmbaren Geländern *	0.765 x 1.82 x 2.13	m
Transportmaße bei abmontierten, abnehmbaren Geländern *	0.765 x 1.82 x 1.21	m
Transportmaße bei umgeklappten, klappbaren Geländern (auf Wunsch) *	0.765 x 2.04 x 1.76	m
Leergewicht Maschine	1430	m
Stabilitätsgrenzen:	1430	kg
	2	0
Längsneigung	2 2	0
Querneigung		
Max. Windgeschwindigkeit	0	m/s
Höchstlast auf jedem Rad	850	kg
Leistungen:	4 (1000	1//01
Spannung und Leistung Standardbatterie	4 x 6 / 200	V/Ah
Elektrolyt-Gesamtmenge Standardbatterie	4 x 6.4	Liter
Gewicht Standardbatterie	4 x 32	kg
Spannung und Leistung Optionsbatterie	N.A.	V/Ah
Elektrolyt-Gesamtmenge Optionsbatterie	N.A.	Liter
Gewicht Optionsbatterie	N.A.	kg
Einphasenladegerät	24/25 HF	V/A
Max. Stromaufnahme Ladegerät	12	A
Leistung Elektropumpe	3	kW
Max. Stromaufnahme	160	A
Max. Fahrgeschwindigkeit	3.6	km/h
Sicherheitsfahrgeschwindigkeit	0.6	km/h
Anhebe-/Absenkzeit bei Nulllast	15 / 22	Sek.
Fassungsvermögen Öltank	20	Liter
Max. Steigungsvermögen	30	%
Max. Betriebstemperatur	+50	°C
Min. Betriebstemperatur	-15	°C

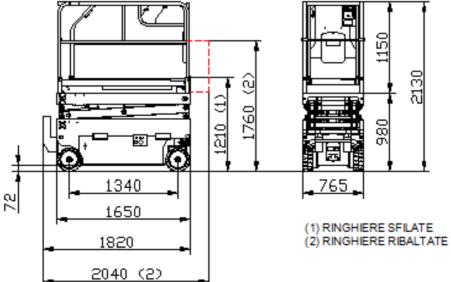
(*) Durch Abmontierung der Leiter ist eine weitere Verringerung des Maschinenraumbedarfs gegeben (um 0,17 m reduzierte Länge) (**) me = m – (n x 80)





XS7 E RESTYLING





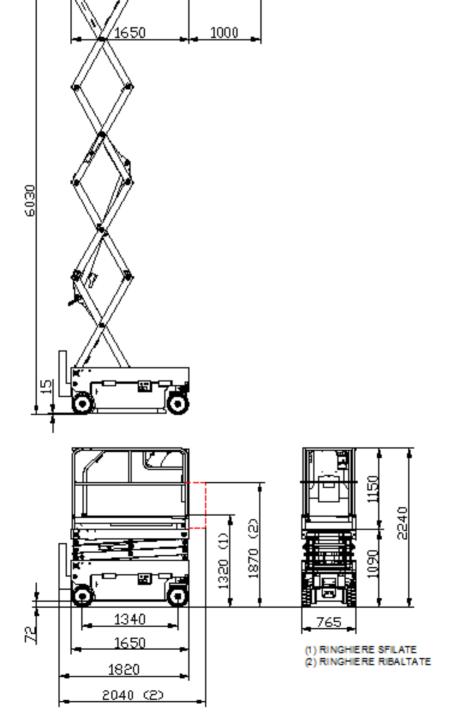
2.2 Modell XS8 E RESTYLING LIGHT

Abmessungen:	XS8 E RESTYLING	
The second	LIGHT	
Max. Arbeitshöhe	8.03	m
Max. Plattformhöhe	6.03	m
Bodenfreiheit (Schlagloch-Schutzsystem angehoben)	72	mm
Bodenfreiheit (Schlagloch-Schutzsystem abgesenkt)	15	mm
Plattformhöhe Einschaltung der Sicherheitsgeschwindigkeit	1.80	m
Wenderadius innen	0.60	m
Wenderadius außen	2.05	m
Max. Tragfähigkeit (m)	250	kg
Höchstzahl von Personen auf der Plattform (n) - drinnen	2	
Gewicht Werkzeug und Materialien (me) ** – drinnen	90	kg
Höchstzahl von Personen auf der Plattform (n) – draußen	-	
Gewicht Werkzeug und Materialien (me) ** – draußen	-	
Max. Plattformausschub	1	m
Max. Tragfähigkeit ausgeschobene Plattform	250	kg
Höchstzahl von Personen ausgeschobene Plattform	2	
Max. Fahrhöhe	Max	
Höchstmaße ausgeschobene Plattform	0.76 x 2.65	m
Max. hydraulischer Druck	260	Bar
Max. Druck Hubkreis	210	Bar
Min. Druck Bremskreis	65 ÷ 70	Bar
Reifenmaße	Ø300-115	mm
Reifen Typ	weiche Hohlreifen	111111
Transportmaße bei anmontierten, abnehmbaren Geländern *	0.765 x 1.82 x 2.24	m
Transportmaße bei abmontierten, abnehmbaren Geländern *	0.765 x 1.82 x 1.32	m
Transportmaße bei umgeklappten, klappbaren Geländern (auf Wunsch) *	0.765 x 2.04 x 1.87	m
Leergewicht Maschine	1520	kg
Stabilitätsgrenzen:	1320	ky
Längsneigung	2	0
Querneigung	1.3	0
Max. Windgeschwindigkeit	0	m/s
Höchstlast auf jedem Rad	900	kg
Leistungen:	900	Ny
Spannung und Leistung Standardbatterie	4 x 6 / 200	V/Ah
Elektrolyt-Gesamtmenge Standardbatterie		
Gewicht Standardbatterie	4 x 6.4	Liter
	4 x 32	kg
Spannung und Leistung Optionsbatterie	N.A.	V/Ah
Elektrolyt-Gesamtmenge Optionsbatterie	N.A.	Liter
Gewicht Optionsbatterie	N.A.	kg
Einphasenladegerät	24/25 HF	V/A
Max. Stromaufnahme Ladegerät	12	A
Leistung Elektropumpe	3	kW
Max. Stromaufnahme	160	Α
Max. Fahrgeschwindigkeit	3.6	km/h
Sicherheitsfahrgeschwindigkeit	0.6	km/h
Anhebe-/Absenkzeit bei Nulllast	17 / 24	Sek.
Fassungsvermögen Öltank	20	Liter
Max. Steigungsvermögen	29	%
Max. Betriebstemperatur	+50	°C
Min. Betriebstemperatur	-15	°C

^(*) Durch Abmontierung der Leiter ist eine weitere Verringerung des Maschinenraumbedarfs gegeben (um 0,17 m reduzierte Länge) (**) me = $m - (n \times 80)$





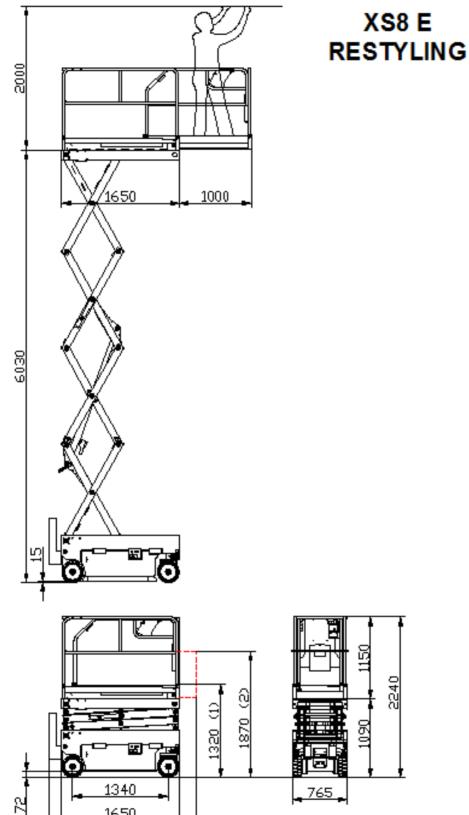


2.3 Modell XS8 E RESTYLING

Abmessungen:	XS8 E RESTYLING	
Max. Arbeitshöhe	8.03	m
Max. Plattformhöhe	6.03	m
Bodenfreiheit (Schlagloch-Schutzsystem angehoben)	72	mm
Bodenfreiheit (Schlagloch-Schutzsystem abgesenkt)	15	mm
Plattformhöhe Einschaltung der Sicherheitsgeschwindigkeit	1.80	m
Wenderadius innen	0.60	m
Wenderadius außen	2.05	m
Max. Tragfähigkeit (m)	250	kg
Höchstzahl von Personen auf der Plattform (n) - drinnen	2	
Gewicht Werkzeug und Materialien (me) ** – drinnen	90	kg
Höchstzahl von Personen auf der Plattform (n) – draußen	-	
Gewicht Werkzeug und Materialien (me) ** – draußen	-	
Max. Plattformausschub	1	m
Max. Tragfähigkeit ausgeschobene Plattform	250	kg
Höchstzahl von Personen ausgeschobene Plattform	2	3
Max. Fahrhöhe	Max	
Höchstmaße ausgeschobene Plattform	0.76 x 2.65	m
Max. hydraulischer Druck	260	Bar
Max. Druck Hubkreis	210	Bar
Min. Druck Bremskreis	65 ÷ 70	Bar
Reifenmaße	Ø300-115	mm
Reifen Typ	weiche Hohlreifen	
Transportmaße bei anmontierten, abnehmbaren Geländern *	0.765 x 1.82 x 2.24	m
Transportmaße bei ahmontierten, abnehmbaren Geländern *	0.765 x 1.82 x 1.32	m
Transportmaße bei umgeklappten, klappbaren Geländern (auf Wunsch) *	0.765 x 2.04 x 1.87	m
Leergewicht Maschine	1770	kg
Stabilitätsgrenzen:	1770	Ng
Längsneigung	2	0
Querneigung	2	0
Max. Windgeschwindigkeit	0	m/s
Höchstlast auf jedem Rad	1000	kg
Leistungen:	1000	Ng
Spannung und Leistung Standardbatterie	4 x 6 / 200	V/Ah
Elektrolyt-Gesamtmenge Standardbatterie	4 x 6.4	Liter
Gewicht Standardbatterie	4 x 32	kg
Spannung und Leistung Optionsbatterie	N.A.	V/Ah
Elektrolyt-Gesamtmenge Optionsbatterie	N.A.	Liter
Gewicht Optionsbatterie	N.A.	kg
Einphasenladegerät	24/25 HF	V/A
Max. Stromaufnahme Ladegerät	12	A
Leistung Elektropumpe	3	kW
Max. Stromaufnahme	160	A
Max. Fahrqeschwindigkeit	3.6	km/h
Sicherheitsfahrgeschwindigkeit	0.6	km/h
Anhebe-/Absenkzeit bei Nulllast	17 / 24	Sek.
Fassungsvermögen Öltank	20	Liter
Max. Steigungsvermögen	24	%
0 0 0		°C
Max. Betriebstemperatur	+50	°C

^(*) Durch Abmontierung der Leiter ist eine weitere Verringerung des Maschinenraumbedarfs gegeben (um 0,17 m reduzierte Länge) (**) me = m - (n x 80)





(1) RINGHIERE SFILATE (2) RINGHIERE RIBALTATE

1650

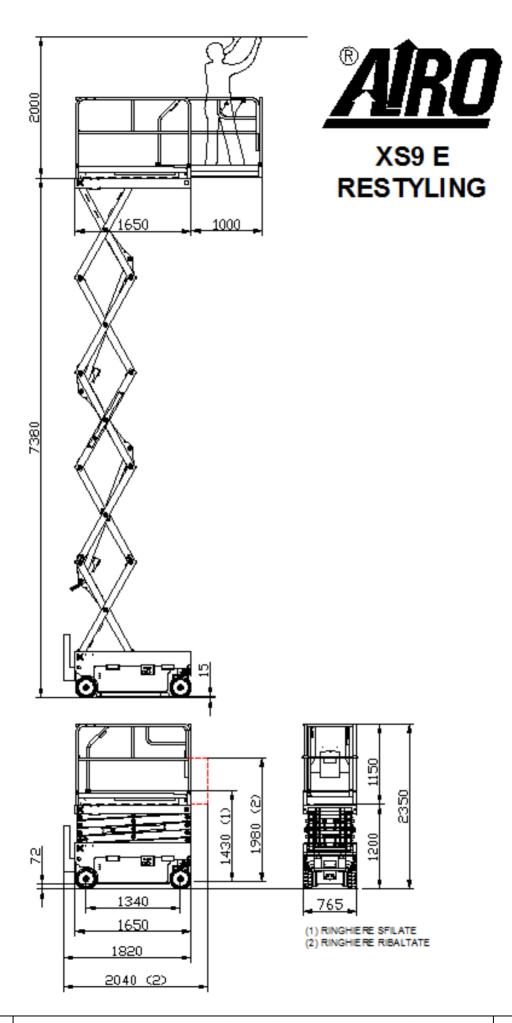
2040 (2)

1820

2.4 Modell XS9 E RESTYLING

Abmessungen:	XS9 E RESTYLING	
Max. Arbeitshöhe	9.38	m
Max. Plattformhöhe	7.38	m
Bodenfreiheit (Schlagloch-Schutzsystem angehoben)	72	mm
Bodenfreiheit (Schlagloch-Schutzsystem abgesenkt)	15	mm
Plattformhöhe Einschaltung der Sicherheitsgeschwindigkeit	2.0	m
Wenderadius innen	0.60	m
Wenderadius außen	2.05	m
Max. Tragfähigkeit (m)	200	kg
Höchstzahl von Personen auf der Plattform (n) - drinnen	2	J
Gewicht Werkzeug und Materialien (me) ** – drinnen	40	kg
Höchstzahl von Personen auf der Plattform (n) – draußen	-	
Gewicht Werkzeug und Materialien (me) ** – draußen	_	
Max. Plattformausschub	1	m
Max. Tragfähigkeit ausgeschobene Plattform	200	kg
Höchstzahl von Personen ausgeschobene Plattform	2	ing .
Max. Fahrhöhe	Max	
Höchstmaße ausgeschobene Plattform	0.76 x 2.65	m
Max. hydraulischer Druck	260	Bar
Max. Druck Hubkreis	210	Bar
Min. Druck Bremskreis	65 ÷ 70	Bar
Reifenmaße	Ø300-115	mm
Reifen Typ	weiche Hohlreifen	111111
Transportmaße bei anmontierten, abnehmbaren Geländern *	0.765 x 1.82 x 2.35	m
Transportmaße bei abmontierten, abnehmbaren Geländern *	0.765 x 1.82 x 1.43	m
Transportmaße bei umgeklappten, klappbaren Geländern (auf Wunsch) *	0.765 x 2.04x 1.98	1
		m
Leergewicht Maschine Stabilitätegranzen:	2000	kg
Stabilitätsgrenzen:	2	0
Längsneigung	1	0
Querneigung May Windgesehwindigkeit		m/c
Max. Windgeschwindigkeit	0 1150	m/s
Höchstlast auf jedem Rad	1150	kg
Leistungen:	4 - (/ 200	\ // A I-
Spannung und Leistung Standardbatterie	4 x 6 / 200	V/Ah
Elektrolyt-Gesamtmenge Standardbatterie	4 x 6.4	Liter
Gewicht Standardbatterie	4 x 32	kg
Spannung und Leistung Optionsbatterie	N.A.	V/Ah
Elektrolyt-Gesamtmenge Optionsbatterie	N.A.	Liter
Gewicht Optionsbatterie	N.A.	kg
Einphasenladegerät	24/25 HF	V/A
Max. Stromaufnahme Ladegerät	12	Α
Leistung Elektropumpe	3	kW
Max. Stromaufnahme	160	Α
Max. Fahrgeschwindigkeit	3.6	km/h
Sicherheitsfahrgeschwindigkeit	0.6	km/h
Anhebe-/Absenkzeit bei Nulllast	30 / 36	Sek.
Fassungsvermögen Öltank	20	Liter
Max. Steigungsvermögen	23	%
Max. Betriebstemperatur	+50	°C
Min. Betriebstemperatur	-15	°C

^(*) Durch Abmontierung der Leiter ist eine weitere Verringerung des Maschinenraumbedarfs gegeben (um 0,17 m reduzierte Länge) (**) me = m – (n x 80)

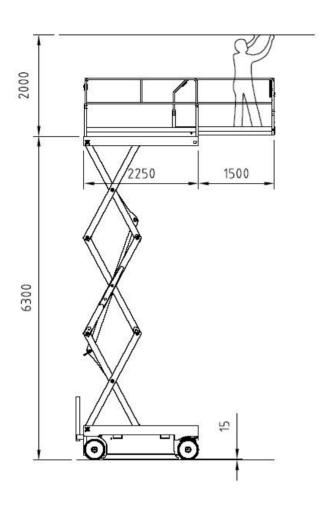


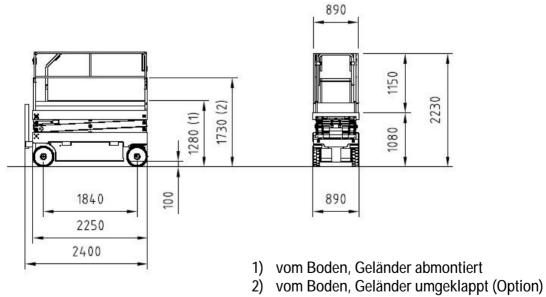
2.5 Modell X8EN

	X8EN	
Max. Arbeitshöhe	8.3	m
Max. Plattformhöhe	6.3	m
Bodenfreiheit (Schlagloch-Schutzsystem angehoben)	100	mm
Bodenfreiheit (Schlagloch-Schutzsystem abgesenkt)	15	mm
Plattformhöhe Einschaltung der Sicherheitsgeschwindigkeit	1.8	1
Wenderadius innen	0	m
Wenderadius milen Wenderadius außen	2.28	m
		m
Max. Tragfähigkeit (m) Höchstzahl von Personen auf der Plattform (n) - drinnen	400	kg
	160	l.a
Gewicht Werkzeug und Materialien (me) ** – drinnen Höchstzahl von Personen auf der Plattform (n) – draußen	100	kg
	-	
Gewicht Werkzeug und Materialien (me) ** – draußen Max. Plattformausschub	- 1.5	
	1.5	m
Max. Tragfähigkeit ausgeschobene Plattform	400	kg
Höchstzahl von Personen ausgeschobene Plattform	3	
Max. Fahrhöhe	Max	
Höchstmaße ausgeschobene Plattform	0.89 x 3.75	m
Max. hydraulischer Druck	230	Bar
Max. Druck Hubkreis	160	Bar
Min. Druck Bremskreis	60 ÷ 70	Bar
Reifenmaße	Ø410 x 150	mm
Reifen Typ	weiche	
	Hohlreifen	
Transportmaße bei anmontierten, abnehmbaren Geländern *	0.89x2.4x2.23	m
Transportmaße bei abmontierten, abnehmbaren Geländern *	0.89x2.4x1.28	m
Transportmaße bei umgeklappten, klappbaren Geländern (auf Wunsch) *	0.89x2.4x1.73	m
Leergewicht Maschine	2000	kg
Stabilitätsgrenzen:		
Längsneigung	3	0
Querneigung	2	0
Max. Windgeschwindigkeit	0	m/s
Höchstlast auf jedem Rad	1200	kg
Leistungen:		
Spannung und Leistung Standardbatterie	4 x 6 / 200	V/Ah
Elektrolyt-Gesamtmenge Standardbatterie	4 x 6.4	Liter
Gewicht Standardbatterie	4 x 32	kg
Spannung und Leistung Optionsbatterie	4 x 6 / 280	V/Ah
Elektrolyt-Gesamtmenge Optionsbatterie	4 x 10.3	Liter
Gewicht Optionsbatterie	4 x 47	kg
Einphasenladegerät	24 / 25	V/A
Max. Stromaufnahme Ladegerät	12	Α
Leistung Elektropumpe	3	kW
Max. Stromaufnahme	160	Α
Max. Fahrgeschwindigkeit	3	km/h
Sicherheitsfahrgeschwindigkeit	0.6	km/h
Anhebe-/Absenkzeit bei Nulllast	47 / 47	Sek.
Fassungsvermögen Öltank	30	Liter
Max. Steigungsvermögen	26	%
Max. Betriebstemperatur	+50	°C
Min. Betriebstemperatur	-15	°C

^(*) Durch Abmontierung der Leiter ist eine weitere Verringerung des Maschinenraumbedarfs gegeben (Länge = 2,25 m) (**) me = m – (n x 80)



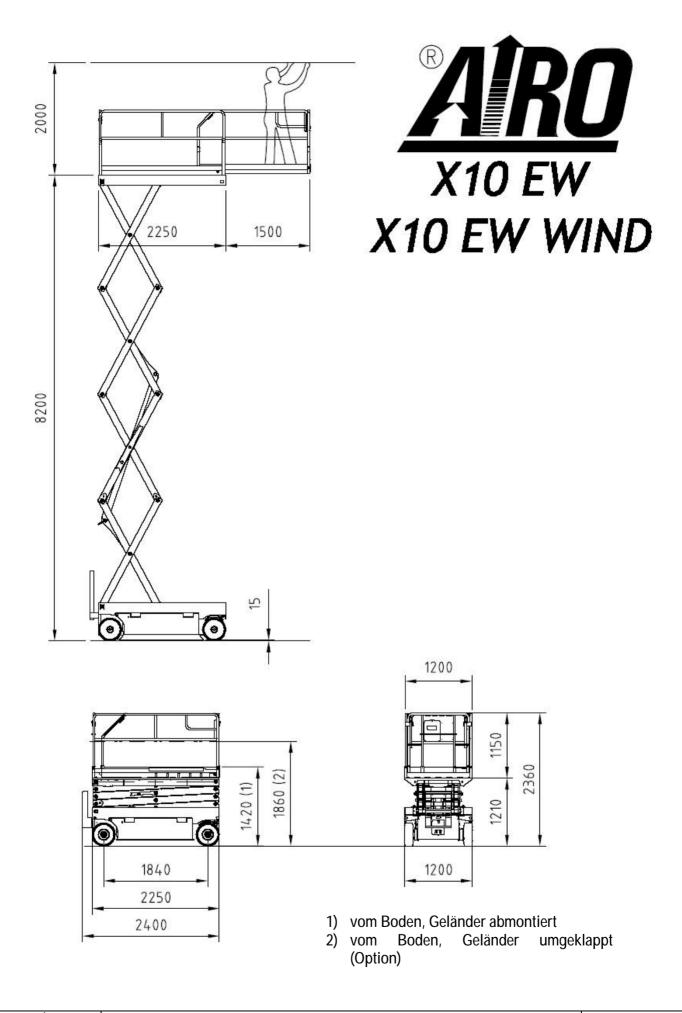




2.6 Modell X10EW - X10EW-WIND

Abmessungen:	X10EW-WIND	X10EW	
Max. Arbeitshöhe	10.2	10.2	m
Max. Plattformhöhe	8.2	8.2	m
Bodenfreiheit (Schlagloch-Schutzsystem angehoben)	100	100	mm
Bodenfreiheit (Schlagloch-Schutzsystem abgesenkt)	15	15	mm
Plattformhöhe Einschaltung der Sicherheitsgeschwindigkeit	2.1	2.1	m
Wenderadius innen	0	0	m
Wenderadius außen	2.43	2.43	m
Max. Tragfähigkeit (m)	500	500	kg
Höchstzahl von Personen auf der Plattform (n) - drinnen	3	3	9
Gewicht Werkzeug und Materialien (me) ** – drinnen	260	260	kg
Höchstzahl von Personen auf der Plattform (n) – draußen	1	-	i ng
Gewicht Werkzeug und Materialien (me) ** – draußen	420	_	kg
Max. Plattformausschub	1.5	1.5	m
Max. Tragfähigkeit ausgeschobene Plattform	500	500	kg
Höchstzahl von Personen ausgeschobene Plattform – drinnen	3	3	Ky
Höchstzahl von Personen ausgeschobene Plattform – draußen	1	3	
Max. Fahrhöhe	Max.	Max.	
Höchstmaße ausgeschobene Plattform	1.2 x 3.75	1.2 x 3.75	m
	230	230	m Bar
Max. hydraulischer Druck			
Max. Druck Hubkreis	240	240	Bar
Min. Druck Bremskreis	60 ÷ 70	60 ÷ 70	Bar
Reifenmaße	Ø410 x 150	Ø410 x 150	mm
Reifen Typ	weiche	weiche	
	Hohlreifen	Hohlreifen	
Transportmaße bei anmontierten, abnehmbaren Geländern *	1.2x2.4x2.36	1.2x2.4x2.36	m
Transportmaße bei abmontierten, abnehmbaren Geländern *	1.2x2.4x1.42	1.2x2.4x1.42	m
Transportmaße bei umgeklappten, klappbaren Geländern (auf Wunsch) *	1.2x2.4x1.86	1.2x2.4x1.86	m
Leergewicht Maschine	2850	2350	kg
Stabilitätsgrenzen:			
Längsneigung	3	3	۰
Querneigung	2	2	۰
Max. Windgeschwindigkeit	12.5	0	m/s
Höchstlast auf jedem Rad	1680	1380	kg
Leistungen:			
Spannung und Leistung Standardbatterie	4x6 / 200	4x6 / 200	V/Ah
Elektrolyt-Gesamtmenge Standardbatterie	4 x 6.4	4 x 6.4	Liter
Gewicht Standardbatterie	4x32	4x32	kg
Spannung und Leistung Optionsbatterie	4 x 6 / 280	4 x 6 / 280	V/Ah
Elektrolyt-Gesamtmenge Optionsbatterie	4 x 10.3	4 x 10.3	Liter
Gewicht Optionsbatterie	4 x 47	4 x 47	kg
Einphasenladegerät	24/25	24 / 25	V/A
Max. Stromaufnahme Ladegerät	12	12	Α
Leistung Elektropumpe	3	3	kW
Max. Stromaufnahme	160	160	Α
Max. Fahrgeschwindigkeit	3	3	km/h
Sicherheitsfahrgeschwindigkeit	0.6	0.6	km/h
Anhebe-/Absenkzeit bei Nulllast	47 / 47	47 / 47	Sek.
Fassungsvermögen Öltank	30	30	Liter
Max. Steigungsvermögen	18	25	%
Max. Betriebstemperatur	+50	+50	°C
Min. Betriebstemperatur	-15	-15	°C
Mills Detriebatemperatur	-10	-10	U

^(*) Durch Abmontierung der Leiter ist eine weitere Verringerung des Maschinenraumbedarfs gegeben (Länge = 2,25 m) (**) me = m - (n x 80)

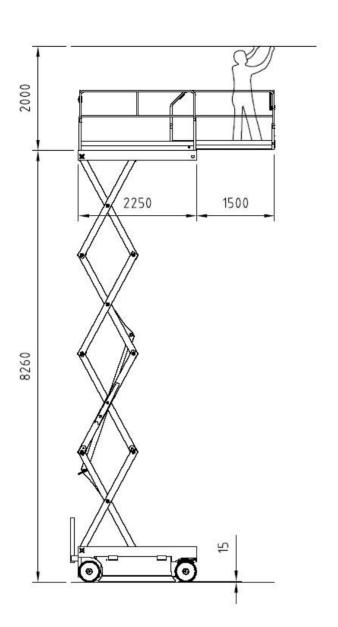


2.7 Modell X10EN

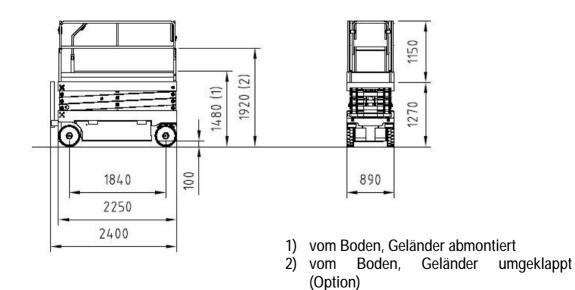
Abmessungen:	X10EN	
Max. Arbeitshöhe	10.2	m
Max. Plattformhöhe	8.2	m
Bodenfreiheit (Schlagloch-Schutzsystem angehoben)	100	mm
Bodenfreiheit (Schlagloch-Schutzsystem abgesenkt)	15	mm
Plattformhöhe Einschaltung der Sicherheitsgeschwindigkeit	2.1	m
Wenderadius innen	0	m
Wenderadius außen	2.28	m
Max. Tragfähigkeit (m)	400	kg
Höchstzahl von Personen auf der Plattform (n) - drinnen	3	ING.
Gewicht Werkzeug und Materialien (me) ** – drinnen	160	kg
Höchstzahl von Personen auf der Plattform (n) – draußen	-	Ng
Gewicht Werkzeug und Materialien (me) ** – draußen		
Max. Plattformausschub	1.5	m
Max. Trattormadsscribb Max. Tragfähigkeit ausgeschobene Plattform	400	kg
Höchstzahl von Personen ausgeschobene Plattform – drinnen	3	Ny
Höchstzahl von Personen ausgeschobene Plattform – draußen	3	
Max. Fahrhöhe	Max.	
Höchstmaße ausgeschobene Plattform		
	0.89 x 3.75	m Dan
Max. hydraulischer Druck	230	Bar
Max. Druck Hubkreis	210	Bar
Min. Druck Bremskreis	60 ÷ 70	Bar
Reifenmaße	Ø410 x 150	mm
Reifen Typ	weiche	
	Hohlreifen	
Transportmaße bei anmontierten, abnehmbaren Geländern *	0.89x2.4x2.42	m
Transportmaße bei abmontierten, abnehmbaren Geländern *	0.89x2.4x1.48	m
Transportmaße bei umgeklappten, klappbaren Geländern (auf Wunsch) *	0.89x2.4x1.92	m
Leergewicht Maschine	2750	kg
Stabilitätsgrenzen:		
Längsneigung	3	٥
Querneigung	2	٥
Max. Windgeschwindigkeit	0	m/s
Höchstlast auf jedem Rad	1650	kg
Leistungen:		
Spannung und Leistung Standardbatterie	4x6 / 200	V/Ah
Elektrolyt-Gesamtmenge Standardbatterie	4 x 6.4	Liter
Gewicht Standardbatterie	4x32	kg
Spannung und Leistung Optionsbatterie	4 x 6 / 280	V/Ah
Elektrolyt-Gesamtmenge Optionsbatterie	4 x 10.3	Liter
Gewicht Optionsbatterie	4 x 47	kg
Einphasenladegerät	24 / 25	V/A
Max. Stromaufnahme Ladegerät	12	Α
Leistung Elektropumpe	3	kW
Max. Stromaufnahme	160	Α
Max. Fahrgeschwindigkeit	3	km/h
Sicherheitsfahrgeschwindigkeit	0.6	km/h
Anhebe-/Absenkzeit bei Nulllast	47 / 47	Sek.
Fassungsvermögen Öltank	30	Liter
Max. Steigungsvermögen	20	%
Max. Betriebstemperatur	+50	°C
i wan bullobstollipolatai	±30	°C

^(*) Durch Abmontierung der Leiter ist eine weitere Verringerung des Maschinenraumbedarfs gegeben (Länge = 2,25 m) (**) me = m – (n x 80)

A TRO	Betriebs- und Wartungsanleitung - Serie X – XS E RESTYLING	S. 24



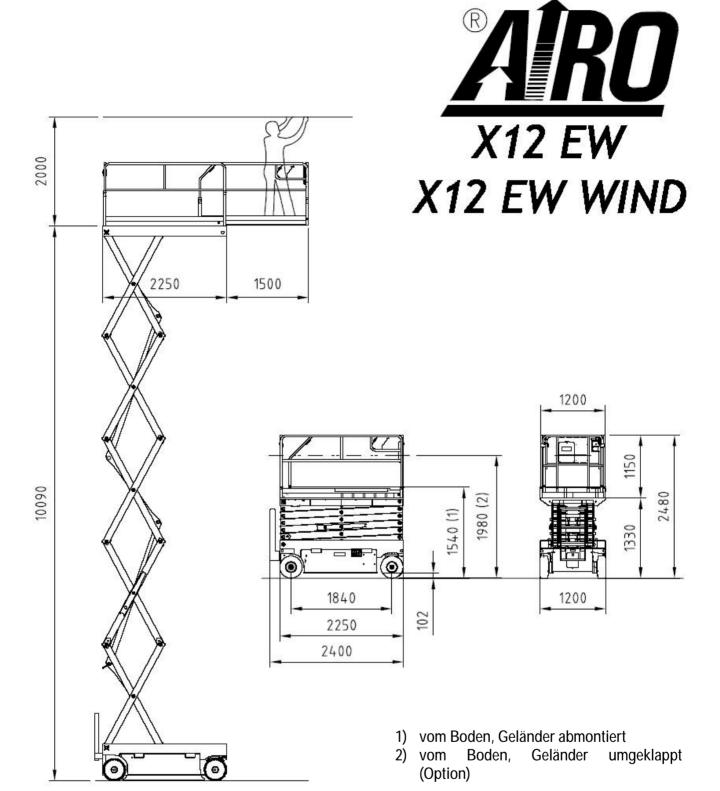




2.8 Modell X12EW - X12EW-WIND

Abmessungen:	X12EW-WIND	X12EW	
Max. Arbeitshöhe	12.1	12.1	m
Max. Plattformhöhe	10.1	10.1	m
Bodenfreiheit (Schlagloch-Schutzsystem angehoben)	100	100	mm
Bodenfreiheit (Schlagloch-Schutzsystem abgesenkt)	15	15	mm
Plattformhöhe Einschaltung der Sicherheitsgeschwindigkeit	2.5	2.5	m
Wenderadius innen	0	0	m
Wenderadius außen	2.43	2.43	m
Max. Tragfähigkeit (m)	300	450	kg
Höchstzahl von Personen auf der Plattform (n) - drinnen	3	3	
Gewicht Werkzeug und Materialien (me) ** – drinnen	60	210	kg
Höchstzahl von Personen auf der Plattform (n) – draußen	1	-	
Gewicht Werkzeug und Materialien (me) ** – draußen	220	-	kg
Max. Plattformausschub	1.5	1.5	m
Max. Tragfähigkeit ausgeschobene Plattform	300	450	kg
Höchstzahl von Personen ausgeschobene Plattform – drinnen	3	3	
Höchstzahl von Personen ausgeschobene Plattform – draußen	1	-	
Max. Fahrhöhe	Max.	Max.	
Höchstmaße ausgeschobene Plattform	1.2 x 3.75	1.2 x 3.75	m
Max. hydraulischer Druck	230	230	Bar
Max. Druck Hubkreis	160	170	Bar
Min. Druck Bremskreis	60 ÷ 70	60 ÷ 70	Bar
Reifenmaße	Ø410 x 150	Ø410 x 150	mm
Reifen Typ	weiche	weiche	1
110,000	Hohlreifen	Hohlreifen	
Transportmaße bei anmontierten, abnehmbaren Geländern *	1.2x2.4x2.48	1.2x2.4x2.48	m
Transportmaße bei abmontierten, abnehmbaren Geländern *	1.2x2.4x1.54	1.2x2.4x1.54	m
Transportmaße bei umgeklappten, klappbaren Geländern (auf Wunsch) *	1.2x2.4x1.98	1.2x2.4x1.98	m
Leergewicht Maschine	3320	2820	kg
Stabilitätsgrenzen:			
Längsneigung	3	3	0
Querneigung	1.5	2	0
Max. Windgeschwindigkeit	12.5	0	m/s
Höchstlast auf jedem Rad	1950	1710	kg
Leistungen:		-	
Batteriespannung und -leistung	4x6 / 280	4x6 / 280	V/Ah
Elektrolyt-Gesamtmenge	4 x 10.3	4 x 10.3	Liter
Batteriegewicht	4x47	4x47	kg
Einphasenladegerät	24 / 25	24 / 25	V/A
Max. Stromaufnahme Ladegerät	12	12	A
Leistung Elektropumpe	4	4	kW
Max. Stromaufnahme	200	200	Α
Max. Fahrgeschwindigkeit	3	3	km/h
Sicherheitsfahrgeschwindigkeit	0.6	0.6	km/h
Anhebe-/Absenkzeit bei Nulllast	70 / 70	70 / 70	Sek.
Fassungsvermögen Öltank	30	30	Liter
Max. Steigungsvermögen	23	26	%
Max. Betriebstemperatur	+50	+50	°C
= 0	-15		°C

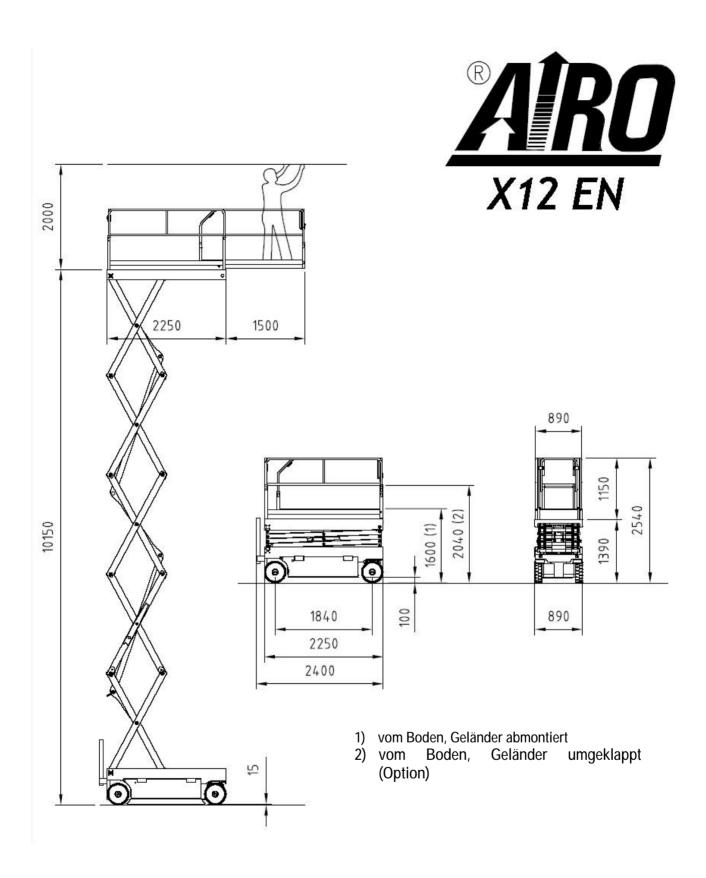
^(*) Durch Abmontierung der Leiter ist eine weitere Verringerung des Maschinenraumbedarfs gegeben (Länge = 2,25 m) (**) me = m – (n x 80)



2.9 Modell X12EN

Abmessungen:	X12EN	
Max. Arbeitshöhe	12.1	m
Max. Plattformhöhe	10.1	m
Bodenfreiheit (Schlagloch-Schutzsystem angehoben)	100	mm
Bodenfreiheit (Schlagloch-Schutzsystem abgesenkt)	15	mm
Plattformhöhe Einschaltung der Sicherheitsgeschwindigkeit	2.5	m
Wenderadius innen	0	m
Wenderadius außen	2.28	m
Max. Tragfähigkeit (m)	300	kg
Höchstzahl von Personen auf der Plattform (n) - drinnen	3	
Gewicht Werkzeug und Materialien (me) ** – drinnen	60	kg
Höchstzahl von Personen auf der Plattform (n) – draußen	-	
Gewicht Werkzeug und Materialien (me) ** – draußen	-	
Max. Plattformausschub	1.5	m
Max. Tragfähigkeit ausgeschobene Plattform	300	kg
Höchstzahl von Personen ausgeschobene Plattform – drinnen	3	
Höchstzahl von Personen ausgeschobene Plattform – draußen	-	
Max. Fahrhöhe	Max.	m
Höchstmaße ausgeschobene Plattform	0.89 x 3.75	m
Max. hydraulischer Druck	230	Bar
Max. Druck Hubkreis	160	Bar
Min. Druck Bremskreis	60 ÷ 70	Bar
Reifenmaße	Ø410 x 150	mm
Reifen Typ	weiche	
	Hohlreifen	
Transportmaße bei anmontierten, abnehmbaren Geländern *	0.89x2.4x2.54	m
Transportmaße bei abmontierten, abnehmbaren Geländern *	0.89x2.4x1.6	m
Transportmaße bei umgeklappten, klappbaren Geländern (auf Wunsch) *	0.89x2.4x2.04	m
Leergewicht Maschine	3430	kg
Stabilitätsgrenzen:		
Längsneigung	3	0
Querneigung	1.2	0
Max. Windgeschwindigkeit	0	m/s
Höchstlast auf jedem Rad	2020	kg
Leistungen:		
Batteriespannung und -leistung	4x6 / 280	V/Ah
Elektrolyt-Gesamtmenge	4 x 10.3	Liter
Batteriegewicht	4x47	kg
Einphasenladegerät	24 / 25	V/A
Max. Stromaufnahme Ladegerät	12	Α
Leistung Elektropumpe	4	kW
Max. Stromaufnahme	200	Α
Max. Fahrgeschwindigkeit	3	km/h
Sicherheitsfahrgeschwindigkeit	0.6	km/h
Anhebe-/Absenkzeit bei Nulllast	70 / 70	Sek.
Fassungsvermögen Öltank	30	Liter
Max. Steigungsvermögen	23	%
Max. Betriebstemperatur	+50	°C
Min. Betriebstemperatur	-15	°C

(*) Durch Abmontierung der Leiter ist eine weitere Verringerung des Maschinenraumbedarfs gegeben (Länge = 2,25 m) (**) me = m – (n x 80)

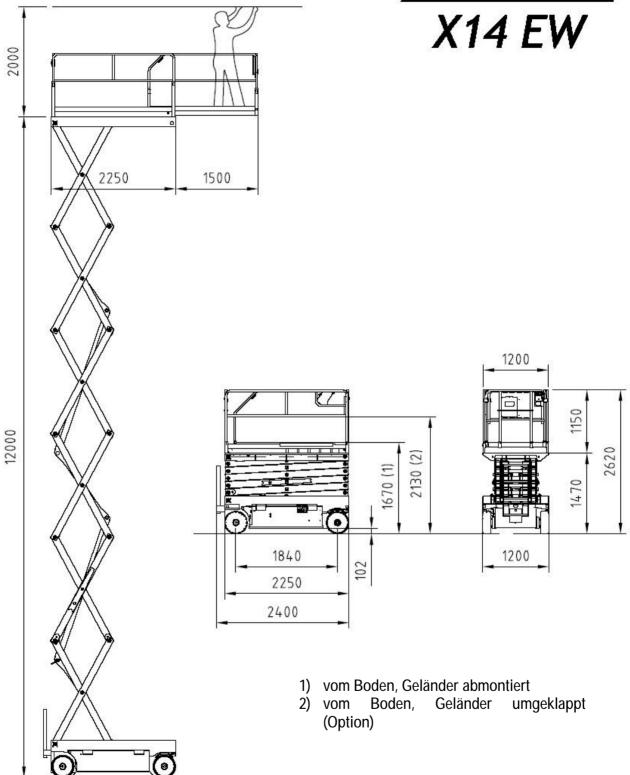


2.10Modell X14 EW

Abmessungen:	X14EW	
Max. Arbeitshöhe	14	m
Max. Plattformhöhe	12	m
Bodenfreiheit (Schlagloch-Schutzsystem angehoben)	100	mm
Bodenfreiheit (Schlagloch-Schutzsystem abgesenkt)	15	mm
Plattformhöhe Einschaltung der Sicherheitsgeschwindigkeit	2.8	m
Wenderadius innen	0	m
Wenderadius außen	2.43	m
Max. Tragfähigkeit (m)	400	kg
Höchstzahl von Personen auf der Plattform (n) - drinnen	3	
Gewicht Werkzeug und Materialien (me) ** – drinnen	160	kg
Höchstzahl von Personen auf der Plattform (n) – draußen	-	
Gewicht Werkzeug und Materialien (me) ** – draußen	-	
Max. Plattformausschub	1.5	m
Max. Tragfähigkeit ausgeschobene Plattform	400	kg
Höchstzahl von Personen ausgeschobene Plattform – drinnen	3	
Höchstzahl von Personen ausgeschobene Plattform – draußen	-	
Max. Fahrhöhe	Max.	m
Höchstmaße ausgeschobene Plattform	1.2 x 3.75	m
Max. hydraulischer Druck	230	Bar
Max. Druck Hubkreis	200	Bar
Min. Druck Bremskreis	60 ÷ 70	Bar
Reifenmaße	Ø410 x 150	mm
Reifen Typ	weiche	1
10001176	Hohlreifen	
Transportmaße bei anmontierten, abnehmbaren Geländern *	1.2x2.4x2.62	m
Transportmaße bei abmontierten, abnehmbaren Geländern *	1.2x2.4x1.67	m
Transportmaße bei umgeklappten, klappbaren Geländern (auf Wunsch) *	1.2x2.4x2.13	m
Leergewicht Maschine	3365	kg
Stabilitätsgrenzen:		
Längsneigung	3	0
Querneigung	1.5	0
Max. Windgeschwindigkeit	0	m/s
Höchstlast auf jedem Rad	1980	kg
Leistungen:		9
Batteriespannung und -leistung	4x6 / 280	V/Ah
Elektrolyt-Gesamtmenge	4 x 10.3	Liter
Batteriegewicht	4x47	kg
Einphasenladegerät	24 / 25	V/A
Max. Stromaufnahme Ladegerät	12	A
Leistung Elektropumpe	4	kW
Max. Stromaufnahme	200	A
Max. Fahrgeschwindigkeit	3	km/h
Sicherheitsfahrgeschwindigkeit	0.6	km/h
Anhebe-/Absenkzeit bei Nulllast	70 / 70	Sek.
Fassungsvermögen Öltank	30	Liter
Max. Steigungsvermögen	23	%
Max. Betriebstemperatur	+50	°C
Min. Betriebstemperatur	-15	°C

(*) Durch Abmontierung der Leiter ist eine weitere Verringerung des Maschinenraumbedarfs gegeben (Länge = 2,25 m) (**) me = m – (n x 80)





2.11Schwingungen und Geräusch

Unter Bedingungen, die für die ungünstigsten gehalten werden, wurden Versuche hinsichtlich des Lärms durchgeführt, um dessen Auswirkung auf den Bediener zu erwägen. Der Pegel des kontinuierlichen, äquivalenten, gewogenen Schalldrucks (A) ist an den Arbeitsplätzen, bei jedem der elektrischen Modelle, auf das sich diese Betriebs- und Wartungsanleitung bezieht,. nicht höher als 70dB(A).

Hinsichtlich der Schwingungen wurde angenommen, dass unter normalen Betriebsbedingungen:

- § Der Mittelquadratwert der Beschleunigungsfrequenz, der die oberen Gliedmaßen ausgesetzt sind, ist bei jedem der Modelle, auf das sich diese Betriebs- und Wartungsanleitung bezieht, geringer als 2,5 m/Sek².
- § Der Mittelquadratwert der Beschleunigungsfrequenz, der der Körper ausgesetzt ist, ist bei jedem der Modelle, auf das sich diese Betriebs- und Wartungsanleitung bezieht, geringer als 0,5 m/Sek².

3. SICHERHEITSHINWEISE.

3.1 Persönliche Schutzausrüstungen (PSA)

Stets die laut geltender Vorschriften für Hygiene und Arbeitssicherheit vorgeschriebenen Schutzmittel tragen (insbesondere ist die Verwendung des Helms und der Sicherheitsschuhe OBLIGATORISCH).

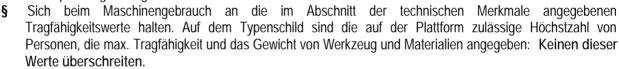
Die Wahl der in Bezug auf die zu verrichtende Tätigkeit am besten geeigneten persönlichen Schutzausrüstungen obliegt dem Bediener oder dem Sicherheitsbeauftragten. Deren korrekte Verwendung und Wartung aus den Anleitungen entnehmen, die mit diesen Ausrüstungen geliefert werden.

Der Gebrauch des Sicherheitsgurts wird nicht als obligatorisch betrachtet, mit Ausnahme in den Ländern, in denen es aufgrund spezieller Vorschriften Pflicht ist.

In Italien ist es aufgrund des Sicherheits-Einheitstextes Gesetzesverordnung 81/08 Pflicht, Sicherheitsgurte zu verwenden.

3.2 Allgemeine Sicherheitsvorschriften

- § Der Maschinengebrauch ist erwachsenen, geschulten Personen vorbehalten, die das 18. Lebensjahr vollendet und das vorliegende Handbuch aufmerksam gelesen haben. Der Arbeitgeber ist für die Schulung verantwortlich.
- § Die Plattform dient der Beförderung von Personen, weshalb die im Bestimmungsland für diese Art von Maschinen geltenden Vorschriften einzuhalten sind (siehe Kapitel 1).
- § Die Maschinennutzer müssen immer mindestens zwei sein, einer davon am Boden, der imstande ist, die später in diesem Handbuch beschriebenen Notvorgänge auszuführen.
- § Den Anweisungen folgender Kapitel entsprechend ist die Maschine in Mindestabstand von Hochspannungsleitungen zu verwenden.





- § Es ist strikt verboten, Personen und/oder Materialien zu laden und/oder abzuladen, wenn sich die Plattform außerhalb der Zutrittsposition befindet.
- § Es obliegt dem Maschinenbesitzer und/oder Sicherheitsleiter zu überprüfen, dass die Wartungs- und/oder Reparaturvorgänge von qualifiziertem Personal ausgeführt werden.



3.3 Gebrauchsvorschriften

3.3.1 Allgemeines

§ Die Elektrik- und Hydraulikkreise sind mit Sicherheitsvorrichtungen versehen, die vom Hersteller geeicht und versiegelt wurden:



KEINE FREMDEINGRIFFE TÄTIGEN UND KEINE EICHUNG DER ELEKTRONIK- UND HYDRAULIKBAUTEILE VERÄNDERN.

- § Die Maschine darf nur in gut beleuchteten Bereichen verwendet werden und es muss überprüft werden, ob das Gelände eben und ausreichend fest ist. Bei unzulänglicher Beleuchtung darf die Maschine nicht verwendet werden. Die Maschine verfügt über keine eigene Beleuchtung.
- § Die Maschine vor Gebrauch auf Unversehrtheit und guten Zustand überprüfen.
- § Während der Wartungsarbeiten keine Abfälle liegen lassen, sondern laut geltender Vorschriften verfahren.
- **§** Keine Reparaturen oder Wartungen vornehmen, wenn die Maschine an der Netzspeisung angeschlossen ist. Es wird nahegelegt, die in folgenden Abschnitten enthaltenen Anweisungen zu befolgen.
- § Keine Hitzequellen oder Flammen in Nähe der Hydraulik- und Elektrikbauteile bringen.
- § Die zulässige max. Höhe nicht durch Anbringung von Gerüsten, Treppen usw. erhöhen.
- § Die angehobene Plattform nicht an Strukturen (Balken, Pfeiler oder Mauer) befestigen.
- § Die Maschine nicht als Kran, Lasten- oder Personenaufzug verwenden.
- Ŵ
- § Dafür sorgen, dass die Maschine geschützt ist (insbesondere das Plattformbedienpult mit der Haube Option abdecken) und der Bediener bei Arbeiten unter widerwärtigen Umständen (Lackieren, Ablackieren, Sandstrahlen, Spülung, usw.) dementsprechend geschützt sind.
- § Der Maschinengebrauch bei widrigen Witterungsbedingungen ist verboten; insbesondere dürfen die Winde nicht die in den technischen Merkmalen angegebenen Grenzen überschreiten (zur Einstufung der Geschwindigkeiten siehe folgende Kapitel).
- § Maschinen, für die der Grenzwert der Windgeschwindigkeit 0 m/s beträgt, dürfen nur im Inneren von Gebäuden verwendet werden.
- **§** Wenn es regnet oder die Maschine geparkt wird, das Plattformbedienpult mit der vorgesehenen Haube (Option) abdecken.
- § Die Maschine nicht in Räumen verwenden, wo Brand- oder Explosionsgefahr besteht.
- § Es ist verboten, Druckwasserstrahlen (Hochdruckreiniger) zur Reinigung der Maschine zu verwenden.
- **§** Die Überlastung der Arbeitsplattform ist verboten.
- § Kollisionen und/oder Kontakte mit anderen Fahrzeugen und ortsfesten Strukturen vermeiden.
- § Es ist verboten, die Arbeitsbühne zu verlassen oder zu betreten, wenn sie sich nicht in der zum Betreten oder Verlassen vorgesehenen Stellung (siehe Kapitel "Betreten der Plattform") befindet.

3.3.2 Bewegung

- § Sich vor Bewegung der Maschine vergewissern, dass die eventuellen Speisungsstecker ausgesteckt wurden.
- § Die Maschine nicht auf unebenen und weichen Böden verwenden, damit sie ihre Standfestigkeit nicht verliert. Damit die Maschine niemals umkippen kann, die in den technischen Merkmalen unter dem Stichwort "Stabilitätsgrenzen" angeführte zulässige, max. Neigung einhalten. Bewegungen auf schrägen Flächen haben auf jeden Fall mit größter Vorsicht zu erfolgen.



- § Sobald die Plattform nach oben geht, (es besteht eine gewisse, je nach Modell unterschiedliche Toleranz) wird automatisch die Sicherheitsfahrgeschwindigkeit eingeschaltet (Alle in vorliegendem Handbuch beschriebenen Modelle haben die Standfestigkeitsprüfungen laut EN280:2001 bestanden).
- § Das Fahrmanöver bei angehobener Plattform nur auf ebenem, waagrechtem Gelände durchführen und sich vergewissern, dass der Boden keine Löcher oder Stufen hat und auch den Raumbedarf der Maschine im Auge behalten.
- § Beim Fahren im Rückwärtsgang (in Richtung der nicht lenkbaren Räder) hat der Bediener vom Steuerplatz aus keine vollkommene Sicht. Das Manöver hat deshalb mit besonderer Vorsicht zu erfolgen.
- § Die Arbeiter dürfen während des Fahrmanövers bei angehobener Plattform diese keiner waagrechten Last aussetzen (die Arbeiter an Bord dürfen nicht an Seilen, Kabeln, usw. ziehen).
- § Die Maschine darf nicht direkt zum Straßentransport eingesetzt werden. Nicht zur Warenbeförderung verwenden

- (siehe Kapitel "Bestimmungszweck").
- § Wenn die Bauteilkästen nicht richtig verschlossen sind, ist das Manövrieren der Maschine verboten.
- § Den Arbeitsbereich überprüfen, um sicherzustellen, dass er keine Hindernisse oder sonstige Gefahren aufweist.
- **§** Während der Anhebung ist insbesondere dem Bereich oberhalb der Maschine große Aufmerksamkeit zu widmen, um Quetschungen und Zusammenstöße zu vermeiden.

3.3.3 Arbeitsphasen

- § Die Maschine verfügt über ein System zur Kontrolle der Neigung, das im Falle einer nicht standfesten Stellung die Anhebung blockiert. Erst nachdem die Maschine standfest gemacht wurde, lässt sich die Arbeit wieder aufnehmen. Aktivieren sich der akustische Melder und die rote Anzeigelampe am Plattformbedienpult, steht die Maschine nicht ordnungsgemäß (siehe Abschnitt "Gebrauchsweise"). Damit die Arbeit wieder aufgenommen werden kann, muss die Maschine auf Sicherheitsstillstand gebracht werden. Tritt bei angehobener Plattform der Neigungsalarm ein, ist das einzig mögliche Manöver die Absenkung der Plattform.
- Die Maschine verfügt über eine Überlastsicherung auf der Plattform, die bei Überbeladung die Anhebung und die Absenkung der Plattform blockiert. Im Falle der Überbelastung der bereits angehobenen Plattform wird auch das Fahrmanöver untersagt. Die Plattform kann erst nach Entfernung der übermäßigen Last wieder bewegt werden. Falls sich der akustische Melder und die rote Lampe am Plattformbedienpult einschalten, bedeutet dies, dass die Plattform überbelastet ist (siehe Kapitel "Rote Anzeigelampe Überlast"), und die übermäßige Last entfernt werden muss, um die Arbeit fortsetzen zu können.
- § Die Maschine ist mit einer Vorrichtung zur Vermeidung des Scher- und Quetschrisikos in der Hebestruktur laut EN280:2001 ausgerüstet: die Absenkbewegung wird automatisch in der Position unterbrochen, in der der senkrechte Abstand zwischen den Scherenenden größer als 50 mm ist. Bei dieser Bedingung verweist der akustische Bewegungsmelder auf die gefährliche Situation und erhöht seine Frequenz. Der Bediener auf der Arbeitsbühne muss die Absenksteuerung loslassen und darauf warten, dass sich der akustische Melder ausschaltet (ca. 3 Sekunden), dann kann die Absenksteuerung wieder betätigt werden. Dies geschieht folgendermaßen: Es werden sofort der akustische Melder und (falls vorhanden) der Melder mit gegenüber dem Normalwert erhöhter Frequenz aktiviert, während die Bewegung um ca. 1,5 Sekunden verzögert wird. Die eben beschriebene Modalität wird darüber hinaus bei jedem Absenkbefehl aktiviert, der bei geringerer Höhe der Arbeitsplattform als jener für den automatischen Stopp erfolgt. (siehe Kapitel "Anhebung und Absenkung").



- § Die Maschine verfügt über eine Einrichtung zur Kontrolle des Ladestatus der Batterie ("Batterieschutz"): Wenn die Batterieladung 20% beträgt, wird diese Bedingung dem Bediener an Bord der Plattform durch Aufleuchten der blinkenden, roten Anzeigelampe angezeigt. In diesem Zustand wird die Anhebung automatisch untersagt: die Batterie muss sofort geladen werden.
- § Sich nicht über die Geländer der Plattform hinauslehnen.
- § Überprüfen, dass sich keine anderen Personen als der Bediener im Wirkungsbereich der Maschine aufhalten. Wenn man auf der Plattform ist, besonders bei Bewegungen darauf achten, dass das Personal am Boden nicht berührt wird.
- § Bei Arbeiten in öffentlich zugänglichen Bereichen ist der Arbeitsbereich mit Hilfe von Schranken oder anderen zweckdienlichen Signalisierungsmitteln abzugrenzen, damit unbefugtes Personal den Maschinenorganen nicht zu nahe kommt.
- § Sehr schlechte Witterungsbedingungen und insbesondere starken Wind vermeiden.
- § Die Plattform nur dann anheben, wenn die Maschine auf festem, waagrechtem Gelände steht (siehe folgende Kapitel).
- § Nur dann mit angehobener Plattform fahren, wenn das Gelände fest und waagrecht ist.
- § Damit unbefugte Personen die Maschine nicht verwenden können, bei Arbeitsende die Schlüssel von den Bedienpulten nehmen und sicher aufbewahren.
- § Zur Arbeit nötige Ausrüstungen und Werkzeuge stets an sicherer Stelle anbringen, damit sie nicht herunterfallen und die Bediener am Boden gefährden können.

Zur Vermeidung etwaiger unvorhergesehener Kontakte mit Hindernissen wird nahegelegt, bei der Wahl des Aufstellungsorts des Fahrgestells aufmerksam die Abbildungen zu betrachten, die den Wirkungsbereich der Plattform veranschaulichen (Kap. 2).



3.3.4 Windgeschwindigkeit laut BEAUFORT-SKALA

Nachstehend eine richtungweisende Tabelle zur leichten Einstufung der Windgeschwindigkeit. Beachten Sie bitte, dass die Höchstgrenze jedes Maschinenmodells in der Tabelle TECHNISCHE MERKMALE STANDARDMASCHINEN angeführt ist.



Maschinen, deren maximale Windgrenze gleich 0 m/Sek. ist, dürfen nur in geschlossenen Räumen verwendet werden. Der Gebrauch dieser Maschinen im Freien ist auch bei Windstille verboten.

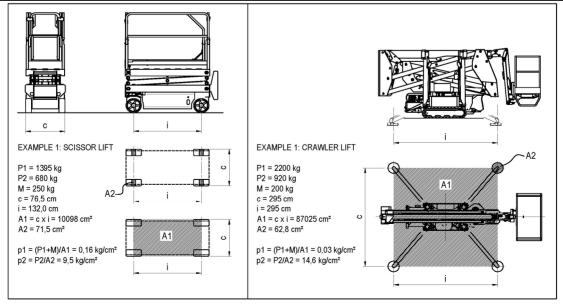
Beaufort- Grad	Windgesc hwindigk eiten (km/h)	Windgesc hwindigk eiten (m/s)	Wind- Bezeichnung	Wirkung auf See	Wirkung an Land
0	0	<0.28	Windstille	Spiegelglatte See.	Rauch steigt gerade auf.
1	1-6	0,28-1,7	Leiser Zug	Kleine Kräuselwellen auf der Oberfläche. Es bilden sich keine weißen Schaumkämme.	Windrichtung wird nur durch Zug des Rauches angezeigt.
2	7-11	1,7-3	Leichte Brise	Kleine, noch kurze, aber ausgeprägtere Wellen. Kämme brechen sich nicht und sehen glasig aus.	Wind auf der Haut spürbar. Die Blätter rauschen.
3	12-19	3-5,3	Schwache Brise	Wellen mit Kämmen, die sich brechen. Schaum überwiegend glasig. Nur vereinzelt weiße Schaumköpfe.	Blätter und dünne Zweige bewegen sich fortdauernd.
4	20-29	5,3-8	Mäßiger Wind	Wellen werden länger. Weiße Schaumköpfe treten viel öfter auf.	Hebt Staub und loses Papier. Zweige in Bewegung.
5	30-39	8,3-10,8	Frischer Wind	Mäßige Wellen, die eine längere Form annehmen. Überall Schaumköpfe, etwas Gischt.	Kleine Laubbäume beginnen zu schwanken. Auf Binnenseen bilden sich kleine Wellen.
6	40-50	10,8-13,9	Starker Wind	Große Wellen (Wogen), deren Kämme weiße Schaumflächen hinterlassen. Mögliche Gischt.	Stärkere Äste in Bewegung, Umgang mit Regenschirmen schwierig.
7	51-62	13,9-17,2	Steifer Wind	See türmt sich auf. Die Wellen brechen sich und der Schaum wird in Windrichtung "geblasen".	Ganze Bäume schwanken. Behinderung beim Gehen im Gegenwind.
8	63-75	17,2-20,9	Stürmischer Wind	Hohe Wellen. Kämme brechen sich und bilden strudelartige Gischt, die vom Wind abgeweht wird.	Bricht Zweige von den Bäumen. Gehen im Gegenwind unmöglich.
9	76-87	20,9-24,2	Sturm	Hohe Wellen mit "rollenden" Kämmen. Dichtere Schaumstreifen.	Leichte Strukturschäden (Schornsteine und fortgetragene Dachziegel).
10	88-102	24,2-28,4	Schwerer Sturm	Sehr hohe Wellen mit langen, überbrechenden Kämmen. Die Schaumstreifen werden dichter, die See ist weißlich. Viel stärkere Brecher, Sicht beeinträchtigt.	Bäume werden entwurzelt. Erhebliche Strukturschäden.
11	103-117	28,4-32,5	Orkanartiger Sturm	Außergewöhnlich hohe Wellen, die Schiffe mittleren Tonnengehalts verdecken können. Mit weißem Schaum bedeckte See. Der Wind zerstäubt die Ränder der Wellenkämme. Sicht herabgesetzt.	Verbreitete Strukturschäden.
12	>117	>32,5	Orkan	Höchste Wellen; Luft mit Schaum und Gischt angefüllt; See ganz weiß.	Schwerste, ausgedehnte Strukturschäden.

3.3.5 Bodendruck der Maschine und Tragfähigkeit des Bodens

Vor dem Maschinengebrauch muss der Bediener überprüfen, ob der Boden die Lasten und spezifischen Bodendrücke mit einem gewissen Sicherheitsspielraum ertragen kann.

Die folgende Tabelle enthält die zutreffenden Parameter und zwei Beispiele zur Berechnung des durchschnittlichen Bodendrucks unter der Maschine und des max. Bodendrucks unter den Rädern oder Abstützungen (P1 und P2).

ZEICHEN	MASSEINHEIT	BESCHREIBUNG	ERLÄUTERUNG	FORMEL			
P1	kg	Maschinengewicht	Maschinengewicht ausschließlich Nennlast. Hinweis: Stets auf die Daten der Typenschilder an der Maschine Bezug nehmen.	-			
M	kg	Nennlast	Zulässige max. Tragfähigkeit der Arbeitsbühne	-			
A1	cm²	Belegte Bodenfläche	Von der Maschine eingenommene Stützfläche am Boden, festgelegt durch das Ergebnis SPURWEITE x RADSTAND.				
С	cm	Spurweite	Querbreite der Maschine, gemessen außerhalb der Räder. Oder: Querbreite der Maschine, gemessen zwischen den Mittelpunkten der Abstützungen.	-			
i	cm	Achsstand	Maschinenlänge, gemessen zwischen den Radmittelpunkten. Oder: Maschinenlänge, gemessen zwischen den Mittelpunkten der Abstützungen.	-			
A2	cm²	Rad- oder Abstützungsbereich	Stützbereich am Boden des Rades oder der Abstützung. Der Stützbereich eines Rades am Boden muss vom Bediener empirisch überprüft werden; die Stützfläche der Abstützung am Boden hängt von der Form des Stützfußes ab.	-			
P2	kg	Höchstlast auf Rad oder Abstützung	Höchstlast, die von einem Rad oder einer Abstützung auf den Boden übertragen werden kann, wenn sich die Maschine in schlechtester Stellungs- oder Lastbedingung befindet. Hinweis: Stets auf die Daten der Typenschilder an der Maschine Bezug nehmen.	-			
P1	kg/cm²	Bodendruck	Durchschnittlicher Bodendruck, den die Maschine auf den Boden ausübt, wenn sie stillsteht und mit Nennlast belastet ist.	p1 = (P1 + M) / A1			
p2	kg/cm²	Spezifischer Höchstdruck	Höchstdruck, den ein Rad oder eine Abstützung auf den Boden ausübt, wenn sich die Maschine in schlechtesten Stellungs- und Lastbedingungen befindet.	p2 = P2 / A2			



Die nachstehende Tabelle verweist auf die, je nach Art des Bodens unterschiedlichen Tragfähigkeiten des Bodens. Zur Ermittlung des auf den vom einzelnen Rad verursachten max. Bodendruck bezogenen Werts, auf die Daten der spezifischen Tabellen jedes Modells Bezug nehmen (Kapitel 2, TECHNISCHE MERKMALE STANDARDMASCHINEN).



Verboten ist der Maschinengebrauch, wenn der max. Bodendruck des einzelnen Rades höher als die Tragfähigkeit ist, die gemäß Typspezifikation des Bodens, auf dem gearbeitet werden soll, zugelassen ist.

BODENARTEN	TRAGFÄHIGKEITSWERT IN kg/cm²
Nicht verdichtete Füllerde	0 – 1
Schlamm, Torf, usw.	0
Sand	1,5
Kies	2
Bröckelige Erde	0
Weiche Erde	0,4
Harte Erde	1
Halbfeste Erde	2
Feste Erde	4
Gestein	15 - 30

Diese Werte sind richtungweisend, deshalb muss die Tragfestigkeit im Zweifelsfall mit speziellen Untersuchungen festgestellt werden.

Im Falle von Bauwerken (Betondecken, Brücken, usw.) beim jeweiligen Hersteller nach der Tragfähigkeit fragen.

3.3.6 Hochspannungsleitungen

Die Maschine ist nicht elektrisch isoliert und liefert keinen Schutz gegen den Kontakt oder die Nähe von Stromleitungen. Es ist Pflicht, einen, den geltenden Vorschriften und der folgenden Tabelle entsprechenden Mindestabstand von Stromleitungen einzuhalten.

Art der Stromleitungen	der Stromleitungen Spannung (KV)	
	<1	
	1-10	3.5
Lightmaston	10 - 15	3.5
Lichtmasten	15 - 132	5
	132 - 220	7
	220 - 380	7
Hochspannungsgittermasten	>380	15

3.4 Gefährliche Situationen und/oder Unfälle.

- § Sollte der Bediener bei den vorausgehenden Gebrauchskontrollen oder dem Gebrauch der Maschine einen Defekt feststellen, der gefährliche Situationen hervorrufen kann, ist die Maschine in Sicherheitsstatus (die Maschine isolieren und ein Schild anbringen) zu bringen und der Vorfall dem Arbeitgeber mitzuteilen.
- § Sollte während des Gebrauchs ein Unfall ohne Verletzung von Bedienern geschehen, der durch Manövrierfehler (z. B. Zusammenstöße) oder erfolgten Materialverschleiß bedingt ist, muss die Maschine in Sicherheitsstatus (die Maschine isolieren und ein Schild anbringen) gebracht und der Vorfall dem Arbeitgeber mitgeteilt werden.
- § Im Falle eines Unfalls mit Verletzung eines oder mehrerer Bediener, muss der Bediener am Boden (oder der nicht betroffene Bediener auf der Plattform) Folgendes tun:
- Er muss sofort den Rettungsdienst rufen.
- Er darf die Manöver zur Absenkung der Plattform auf den Boden nur dann ausführen, wenn er sich sicher ist, dass sich der Zustand nicht verschlimmert.
- Die Maschine in Sicherheitsstatus bringen und den Vorfall dem Arbeitgeber mitteilen.

A RO	Betriebs- und Wartungsanleitung - Serie X – XS E RESTYLING	S. 38

4. AUFSTELLUNG UND VORAUSGEHENDE ÜBERPRÜFUNGEN

Die Maschine wird vollkommen zusammengebaut geliefert und kann deshalb mit Sicherheit alle vom Hersteller vorgesehenen Funktionen ausüben. Es sind keine Vorbereitungen nötig. Zum Entladen der Maschine die Anweisungen des Kapitels "Bewegung und Transport" befolgen.

Die Maschine auf einer ausreichend festen Fläche (siehe Abschnitt 3.3.5) abstellen, deren Neigung geringer als die zulässige Höchstneigung ist (siehe technische Merkmale "Stabilitätsgrenzen").

4.1 Vertrautmachung

Wer eine Maschine verwenden möchte, deren Eigenschaften hinsichtlich Gewicht, Höhe, Breite, Länge oder Komplexität erheblich davon abweichen, wofür er geschult wurde, hat dafür zu sorgen, dass er mit dieser vertraut gemacht wird, um diese Mankos auszugleichen.

Der Arbeitsgeber hat dafür zu sorgen, dass alle Bediener, die Arbeitsausrüstungen verwenden, auf angemessene Weise ausgebildet und angelernt werden, um den geltenden Gesundheits- und Sicherheitsvorschriften zu entsprechen.

4.2 Überprüfung vor dem Gebrauch

Vor Beginn der Arbeit muss man über die in vorliegendem Handbuch angeführte Gebrauchsanweisung unterrichtet sein und auch kurz die Informationstafel an Bord der Plattform angesehen haben.

Die Maschine (anhand Sichtkontrolle) auf völlige Unversehrtheit überprüfen und die Typenschilder mit deren Gebrauchsgrenzen lesen.

Vor dem Maschinengebrauch muss der Bediener stets nachsehen, dass:

- § die Batterie völlig geladen ist
- § der Ölstand zwischen dem Mindest- und Höchstwert liegt (bei abgesenkter Plattform)
- § der Boden, auf dem gearbeitet werden soll, ausreichend eben und fest ist
- § die Maschine alle Bewegungen sicher ausführt
- § die Räder und die Fahrmotoren ordnungsgemäß befestigt sind
- § die Räder in gutem Zustand sind
- § die Geländer an der Plattform befestigt sind und sich das/die Gittertor/e automatisch schließen
- § die Struktur keine offensichtlichen Fehler aufweist (die Verschweißungen der Hebestruktur überprüfen)
- § die Anweisungsschilder vollkommen lesbar sind
- § die Steuerungen am Plattformbedienpult sowie am Notsteuerplatz am Fahrgestell perfekt funktionieren, einschließlich des Totmannsystems.

Die Maschine darf nur für die Zwecke verwendet werden, für die sie verwirklicht wurde.

5. GEBRAUCHSWEISE

Vor dem Maschinengebrauch vorliegendes Kapitel ganz durchzulesen.



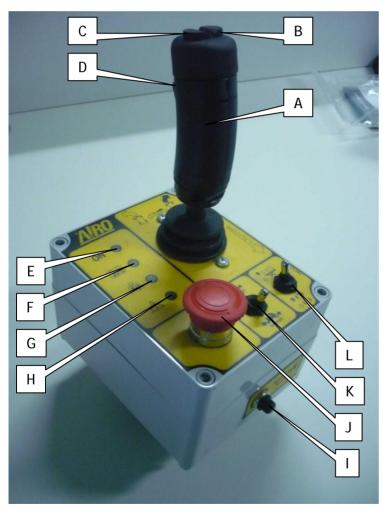
ACHTUNG!

Sich ausschließlich an die Anweisungen der folgenden Abschnitte halten und die nachstehenden sowie in den vorherigen Abschnitten angegebenen Sicherheitsvorschriften befolgen. Aufmerksam die folgenden Abschnitte lesen, um besser die Verfahrensweisen zum Anlassen und Abschalten sowie alle Betriebsfunktionen und deren Verwendung zu verstehen.

5.1 Plattformbedienpult

Das Bedienpult befindet sich auf der Plattform. Das Bedienpult ist am rechten Geländer angebracht und dient zum:

- § Ein- und Ausschalten der Maschine.
- **§** Wählen der Betriebsart (Anhebung/Absenkung oder Fahren).
- § Bewegen der Plattform bei den normalen Arbeitsphasen.
- § Anzeigen einiger Betriebsparameter (Alarme, "Totmann"-Funktion, usw....)



- A. Proportionaler Steuerknüppel, steuert Fahren / Anhebung / Absenkung der Plattform
- B. Schalter Lenkung "RECHTS"
- C. Schalter Lenkung "LINKS"
- D. Totmannschalter
- E. Anzeigelampe Bedienpult aktiviert
- F. Anzeigelampe Batterie erschöpft
- G. Anzeigelampe Überlast auf der Plattform
- H. Anzeigelampe Gefahr wegen mangelnder Standfestigkeit oder Störung der Elektrik
- I. Schalter Hupe
- J. Notausschalter
- K. Fahrgeschwindigkeits-Wahlschalter (Hase/Schnecke)
- L. Wahlschalter Manöver (Fahren oder Anheben/Absenken)

5-1: Plattformbedienpult

Alle Bewegungen (ausschließlich der Lenkung) werden durch den proportionalen Steuerknüppel gesteuert. Deshalb ist es möglich, die Ausführungsgeschwindigkeit der Bewegung der Versetzung dieser Steuerknüppel entsprechend zu ändern (ausschließlich der Absenkung, die durch Schwerkraft erfolgt). Um abrupte Stöße während der Bewegungen zu vermeiden, empfiehlt es sich, den proportionalen Steuerknüppel stufenweise zu bewegen.

Aus Sicherheitsgründen ist es zum Manövrieren der Maschine erforderlich, auf den Totmannschalter D vor dem proportionalen Steuerknüppel zu drücken, bevor der Steuerknüppel selbst betätigt wird. Sollte der Totmannschalter während der Durchführung eines Vorgangs losgelassen werden, hält die Bewegung sofort an. Zur Fortsetzung des Manövers muss man den proportionalen Steuerknüppel loslassen und die oben beschriebene Abfolge wiederholen.

ACHTUNG!



Hält man den Totmannschalter länger als 10 Sekunden lang gedrückt, ohne dass die Ausführung irgendeines Manövers erfolgt, wird das Bedienpult deaktiviert. Bei dieser Bedingung ist die grüne LED (E) "ausgeschaltet". Damit die Arbeit mit der Maschine fortgesetzt werden kann, muss man den Totmannschalter loslassen und erneut betätigen. Nun wird die grüne Led (E) mit bleibendem Licht leuchten und die nächsten 10 Sekunden sind alle Steuerungen aktiviert.

5.1.1 Fahren und Lenken



Vor der Durchführung irgendwelcher Bewegungen, sicherstellen, dass sich keine Personen in Nähe der Maschine aufhalten und auf jeden Fall mit größter Vorsicht vorgehen.



Es ist verboten, das Fahrmanöver bei angehobener Plattform vorzunehmen, wenn sich die Maschine nicht auf einer ebenen, ausreichend festen, loch- und stufenfreien Fläche befindet.

Die zum Versetzen der Maschine zu verwendenden Steuerungen sind (Bezug nehmend auf die Abbildung 5-1):

§	proportionaler Steuerknüppel	<u>A</u>
§	Manövrierwahlschalter (Fahren oder Anheben/Absenken)	L
§	Schalter Lenkung nach RECHTS	В
§	Schalter Lenkung nach LINKS	С
§	Fahrgeschwindigkeits-Wahlschalter (Hase/Schnecke)	K
§	Totmannschalter	D

Damit sich die Fahrbewegung ergibt, hintereinander folgende Vorgänge tätigen:

- § Anhand Wahlschalter L die Betriebsart "Fahren" wählen;
- § Auf den Totmannschalter D drücken (seine Aktivierung wird durch das fortwährende Leuchten der grünen LED E angezeigt);
- Binnen 10 Sekunden seit dem Einschalten der grünen LED mit fortwährendem Licht den Steuerknüppel A zum Vorwärtsfahren nach vorne und zum Rückwärtsfahren nach hinten verstellen und dabei für die ganze Dauer der Bewegung den Totmannschalter gedrückt halten.

Anhand des Geschwindigkeitswahlschalters K lassen sich zwei Fahrgeschwindigkeiten wählen:

- § Langsame Geschwindigkeit mit Wahlschalter auf Stellung "Schnecke".
- § Schnelle Geschwindigkeit mit Wahlschalter auf Stellung "Hare".

Zum Lenken die Lenkungsschalter B oder C betätigen und gleichzeitig auf den Totmannschalter D drücken. Drückt man auf den Knopf B, erfolgt die Lenkung nach rechts, drückt man auf den Knopf C erfolgt die Lenkung nach links.

Anmerkungen:

Damit sich die schnellste Fahrgeschwindigkeit ergibt, den Geschwindigkeitswahlschalter K auf "Hase" stellen und den Steuerknüppel A betätigen.

Zur Hinauf- oder Hinabfahren großer Steigungen (z. B. Verladung/Abladung auf/von der Lastwagenpritsche) den Geschwindigkeitswahlschalter K auf "Schnecke" stellen und den Steuerknüppel A betätigen.

Bei angehobener Plattform wird automatisch die Sicherheitsgeschwindigkeit unabhängig von der Stellung des Geschwindigkeitswahlschalter K eingestellt.

5.1.2 Fahren mit Bediener am Boden

Sollte es erforderlich sein, Fahrbewegungen nicht mit dem üblichen Plattformbedienpult vorzunehmen (zum Beispiel: Durchfahrt durch Türen, für die das Höhenmaß der Maschine zu hoch ist), kann man wie folgt vorgehen:

- § Die Maschine ganz absenken.
- § Das Plattformbedienpult abmontieren.
- § Zur weiteren Verringerung des Höhenmaßes gegebenenfalls die Geländer abmontieren oder umklappen.
- § Die langsame Fahrgeschwindigkeit ("Schnecke") einstellen.
- § Die Bewegungen vornehmen und sich dabei mindestens in 1 Meter Sicherheitsabstand von der Maschine aufhalten.
- § Auf die Richtung der Fahr- und Lenkbewegungen achten und nicht vergessen, dass sich die auf dem "Plattformbedienpult" angegebenen Anweisungen auf deren übliche Position (angebracht am Geländer) beziehen.



ES IST VERBOTEN

Anhebungen/Absenkungen mit Gebrauch des "Plattformbedienpults" vom Boden aus vorzunehmen.

5.1.3 Anhebung und Absenkung der Plattform

Zum Anheben und Absenken der Plattform folgende Steuerungen verwenden (Bezug nehmend auf die ABBILDUNG 5-1):

§	Steuerknüppel	Α
§	Manövrierwahlschalter	L
§	Totmannschalter	D

Damit die Plattform angehoben/abgesenkt wird, muss man der Reihe nach folgende Vorgänge tätigen:

- § Anhand Wahlschalter L die Betriebsart "Anhebung/Absenkung" wählen.
- § Auf den Totmannschalter D drücken (seine Aktivierung wird durch das fortwährende Leuchten der grünen LED E angezeigt).
- § Binnen 10 Sekunden ab dem fortwährenden Aufleuchten der grünen LED E den Steuerknüppel A betätigen und zum Anheben nach vorne und zum Absenken nach hinten bewegen und dabei für die ganze Dauer der Bewegung den Totmannschalter D gedrückt halten.

Das Absenkmanöver erfolgt mit unveränderlicher Geschwindigkeit.

ANMERKUNG:

Die Maschine ist mit einer Vorrichtung zur Vermeidung des Scher- und Quetschrisikos in der Anhebestruktur laut "EN280:2001" ausgerüstet.

Die Absenkbewegung wird automatisch in der Position unterbrochen, in der der senkrechte Abstand zwischen den Scherenenden größer als 50 mm ist. Bei dieser Bedingung verweist der akustische Bewegungsmelder auf die gefährliche Situation und erhöht seine Frequenz. Der Bediener auf der Arbeitsbühne muss die Absenksteuerung loslassen und darauf warten, dass sich der akustische Melder ausschaltet (ca. 3 Sekunden), dann kann die Absenksteuerung wieder betätigt werden. Dies geschieht folgendermaßen: Es werden sofort der akustische Melder und (falls vorhanden) der optische Melder mit gegenüber dem Normalwert erhöhter Frequenz aktiviert, während die Bewegung um ca. 1,5 Sekunden verzögert wird.

Die eben beschriebene Modalität wird darüber hinaus bei jedem Absenkbefehl aktiviert, der bei geringerer Höhe der Arbeitsplattform als jener für den automatischen Stopp erfolgt.

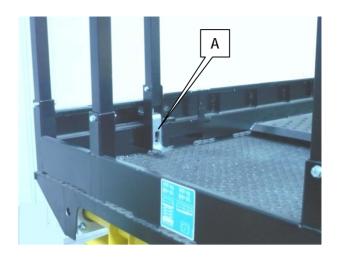


Vor der Durchführung irgendwelcher ANHEBUNG oder ABSENKUNG, sicherstellen, dass sich keine Personen in Nähe der Maschine aufhalten und auf jeden Fall mit größter Vorsicht vorgehen.

5.1.4 Manueller Plattformausschub

Die Plattform wird von Hand ausgeschoben. Um die Plattform auszuschieben muss man (Abbildung 5-2):

- § Das Feststellpedal A betätigen.
- § Die Plattform von Hand am geklappten Geländerteil schieben und dabei das Pedal A nicht loslassen.
- § Das Pedal A in Nähe des gewünschten Ausschubs entsprechend in Nähe eines Schlitzes loslassen.
- § Überprüfen, dass das Haltepedal A wirklich in den Schlitz eingeführt ist, um sicher zu sein, dass die Plattform blockiert ist.



5-2: Lösungspedal Plattformausschub

5.1.5 Andere Funktionen des Plattformbedienpults

5.1.5.1 Manuelle Hupe

I – Abbildung 5-1: Hupe zum Hinweisen auf die Maschinenversetzung. Zur Betätigung der Hupe auf die Taste I drücken.

5.1.5.2 Notausschaltung

J - Abbildung 5-1: Bei Betätigung des roten Notausschalters werden alle Steuerfunktionen der Maschine unterbrochen. Für die normalen Funktionen diesen Schalter um ¼ Drehung im Uhrzeigersinn drehen.

5.1.5.3 Grüne Anzeigelampe Bedienpult aktiviert

E - Abbildung 5-1: Sie blinkt, wenn die Maschine eingeschaltet ist. Wurde das Plattformbedienpult gewählt und blinkt diese Anzeigelampe, sind die Bedienungen nicht aktiviert, weil der Totmannschalter D nicht betätigt wurde oder länger als 10 Sekunden betätigt blieb, ohne dass irgendein Manöver erfolgte.

Sie leuchtet fortwährend, wenn die Maschine eingeschaltet ist und seit weniger als 10 Sekunden der Totmannschalter D betätigt wurde. Wurde das Plattformbedienpult gewählt, sind alle Steuerungen befähigt (mit Ausnahme anderer Signalisierungen).

5.1.5.4 Rote Anzeigelampe Batterie erschöpft

F - Abbildung 5-1: Sie blinkt, wenn die Batterie nur um 20% geladen ist. Bei dieser Bedingung wird die Anhebung deaktiviert. Die Batterien müssen sofort nachgeladen werden.

5.1.5.5 Rote Anzeigelampe Überlast

G - Abbildung 5-1: Sie leuchtet fortwährend mit gleichzeitiger Aktivierung des akustischen Melders im Falle einer Überlast auf der Plattform, die um mehr als 20% die Nennlast überschreitet. Ist die Plattform angehoben, ist die Maschine vollkommen blockiert. Ist die Plattform abgesenkt, sind noch Fahr-/Lenkmanöver möglich, aber die Anhebung ist untersagt. Um die Maschine wieder verwenden zu können, muss die Überlast abgeladen werden.

Sie blinkt schnell und der akustische Melder ertönt, wenn die Überlastsicherung der Plattform defekt ist. Ist die Plattform angehoben, ist die Maschine vollkommen blockiert.

5.1.5.6 Rote Anzeigelampe, Gefahr wegen mangelnder Standfestigkeit oder Untersagung der Fahrsteuerung

H - Abbildung 5-1: Leuchtet mit fortwährendem Licht mit Aktivierung des akustischen Melders, wenn sich die Maschine in einer unsicheren, nicht perfekt am Boden ausgerichteten Position befindet. Das Anhebemanöver lässt sich nicht fortsetzen (und auch das Fahrmanöver, falls die Plattform angehoben ist). Damit sich die Maschine wieder verwenden lässt, die Plattform ganz absenken und standsicher aufstellen.

Oder es wird, bei angehobener Plattform und einem oder zwei nicht abgesenkten Kippschutzschlitten, die Steuerung zum Fahren untersagt.

5.2 Bodenbedienpult

Das Bodenbedienpult ist am Fahrgestell angebracht (siehe Abschnitt "Lage der Hauptbauteile") und dient zum:

- § Ein- und Ausschalten der Maschine.
- § Wählen des Bedienpults (Boden oder Plattform).
- § Bewegen der Plattform im Notfall.
- § Anzeigen einiger Betriebsparameter (Betriebsstunden, Stand der Batterieladung, usw....).



ES IST VERBOTEN.

das Bodenbedienpult bei an Bord der Plattform befindlichem Personal als Arbeitsplatz zu verwenden.



Das Bodenbedienpult nur zum Ein- und Ausschalten der Maschine, zum Wählen des Bedienpults oder in Notfällen zum Einfahren der Plattform verwenden.



Befugte Personen mit einem Schlüssel ausstatten und den zweiten Schlüssel an einem sicheren Ort aufbewahren.

Am Arbeitsende den Hauptzündschlüssel immer vom Bedienpult ziehen.

- A. Stundenzähler / Spannungsmesser zum Schutz der Batterie
- B. Notausschalter
- C. Hauptzündschlüssel / Wahl des Bedienpults
- D. Anzeigelampe Bedienpult aktiviert
- E. Hebel Plattform-Anhebung/Absenkung
- F. Schmelzsicherung
- G. Akusticher Bewegunsmelder



5-3: Bodenbedienpult

5.2.1 Stundenzähler / Spannungsmesser zum Schutz der Batterie (A)

Der Zähler zeigt die Gesamtbetriebsstunden der Elektropumpe. Die Absenkung der Plattform erfolgt durch Schwerkraft, ohne dass die Einschaltung der Elektropumpe nötig ist. Folglich wird die Zeit für dieses Manöver nicht vom Betriebsstundenzähler mitgezählt. Der Spannungsmesser dient der Schonung der Batterie und verhindert deren zu starke Erschöpfung. Wenn die Batterie bis auf 20% erschöpft ist, weist das Steuersystem den Bediener an Bord der Maschine durch die blinkende, rote LED (siehe vorherige Beschreibung) darauf hin. Die Anhebung wird untersagt und die Batterien müssen geladen werden. Am Bodenbedienpult wird der Zustand erschöpfte Batterie auf folgende Weise angezeigt:

§ Die letzten zwei LEDs links blinken abwechselnd, wenn es sich um eine runde Anzeige handelt.

§ Die letzten zwei Quadrate leuchten, wenn die Anzeige ein LCD-Display ist.

5.2.2 Notausschalter (B)

Durch Betätigung dieses Schalters wird die Maschine ganz abgeschaltet. Dreht man ihn um ¼ Umdrehung (im Uhrzeigersinn), kann man die Maschine mit dem Hauptzündschlüssel einschalten.

5.2.3 Hauptzündschlüssel / Wahl des Bedienpults

Der Hauptzündschlüssel am Bodenbedienpult dient zum:

- § Einschalten der Maschine durch Wahl eines der zwei Bedienpulte:
 - **§** Wenn der Schlüsselschalter auf das Zeichen Plattform gestellt wird, ist das Plattformbedienpult befähigt. Diese Stellung ist stabil und der Schlüssel kann abgezogen werden.
 - **§** Wenn der Schlüsselschalter auf das Zeichen Fahrgestell gestellt ist, ist das Bodenbedienpult aktiviert (für Notmanöver). Stellung mit beizubehaltender Betätigung. Durch das Loslassen des Schlüssels wird die Maschine abgeschaltet.
- § Ausschalten der Steuerkreise, indem man ihn auf OFF stellt. Diese Stellung ist stabil und der Schlüssel kann abgezogen werden.

5.2.4 Anzeigelampe Bedienpult aktiviert (D)

Leuchtet die grüne Anzeigelampe, ist die Maschine eingeschaltet und das Bodenbedienpult aktiviert (der Hauptschlüssel (C) muss in der Stellung "Fahrgestell" verbleiben).

5.2.5 Hebel Plattform-Anhebung/Absenkung (E)

Dieser Hebel dient zum Anheben und Absenken der Plattform. Diese Steuerung funktioniert nur, wenn der Hauptzündschlüssel in der Stellung "ON" nach unten gehalten wird (Wahl des Bodenbedienpults). Achtung: Das Bodenbedienpult ist nur zur Notbewegung der Plattform gedacht und darf nicht für andere Zwecke verwendet werden.

5.2.6 Akusticher Bewegunsmelder

Die Maschine ist mit einem akustischen Bewegungsmelder ausgestattet, der wie folgt funktioniert:

- Normalerweise mit aussetzendem Ton in circa 2-Sekunden-Frequenz zur Anzeige aller Maschinenmanöver.
- Mit aussetzendem Ton in 0,5-Sekunden-Frequenz zur Anzeige der Gefahr des Einschlusses in der Hebestruktur bei der letzten Strecke der Absenkung (siehe Abschnitt "Anhebung/Absenkung der Plattform")

5.3 Betreten der Plattform.

Die "Zutrittsposition" ist die einzige Position, in der die Ladung und Abladung von Personen und Materialien auf/von der Plattform erlaubt ist. Die Arbeitsbühne befindet sich in der "Zutrittsposition", wenn sie ganz abgesenkt ist.

Zum Betreten der Plattform (Abbildung 5-4):

- § Die Leiter A hinaufsteigen und sich dabei an deren Sprossen oder den Geländerpfosten festhalten.
- **§** Die Stange B hochheben und die Plattform betreten.

Überprüfen, dass, wenn man die Plattform betreten hat, die Stange wieder nach unten gegangen ist und somit den Eingang schließt. Nach dem Betreten der Plattform den Sicherheitsgurt an den vorgesehenen Haken einhängen.



Zum Betreten der Plattform nur die daran vorgesehenen Mittel verwenden.

Beim Ein- und Aussteigen stets zur Maschine schauen und sich an den Einstiegspfosten festhalten.



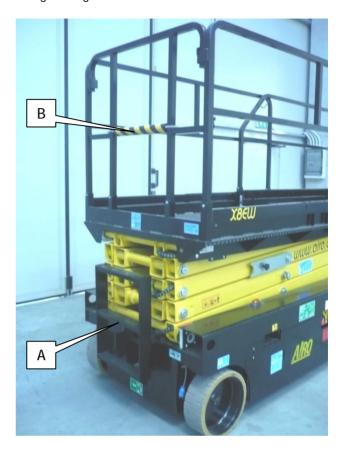
ES IST VERBOTEN,

die Schließungsstange so blockieren, dass der Zugang zur Plattform frei bleibt.



ES IST VERBOTEN,

die Arbeitsbühne zu verlassen oder einzusteigen, wenn sich diese nicht in der zum Ein- und Aussteigen bestimmten Stellung befindet.



5-4: Stellung zum Betreten/Verlassen der Plattform

5.4 Anlassen der Maschine

Zum Anlassen der Maschine muss der Bediener:

- § Den Notausschalter am Bodenbedienpult entriegeln und hierzu um ¼ Drehung im Uhrzeigersinn drehen.
- § Den Hauptzündschlüssel am Bodenbedienpult auf "Plattform" stellen.
- § Den Zündschlüssel abziehen und einer verantwortlichen Person am Boden übergeben, die mit dem Gebrauch der Notsteuerungen vertraut ist.
- § Auf die Plattform steigen.
- § Am Plattformbedienpult (siehe vorherige Abschnitte) den Notausschalter entriegeln.

Jetzt kann man bereits damit beginnen, unter Befolgung der in den vorherigen Abschnitten erteilten Anweisungen die verschiedenen Funktionen zu tätigen.



Zum Anlassen der Maschine muss das Ladegerät vom Stromnetz losgelöst sein (siehe Abschnitt 7.4.3). Wenn das Ladegerät funktioniert, ist die Maschine abgeschaltet und lässt sich nicht einschalten.

5.5 Anhalten der Maschine

5.5.1 Normales Anhalten

Bei Normalgebrauch der Maschine wird das Manöver durch Loslassen der Steuerungen gestoppt. Das Anhalten erfolgt in einer vom Werk eingestellten Zeit, damit die Bremsung sanft ist.

5.5.2 Notausschaltung

Sollte es aufgrund gewisser Umstände nötig sein, kann der Bediener von der Plattform sowie von der Bodensteuertafel aus sofort alle Funktionen stoppen.

Wird die Schlagtaste am Plattformbedienpult betätigt, erfolgt die sofortige Ausschaltung der Maschine.

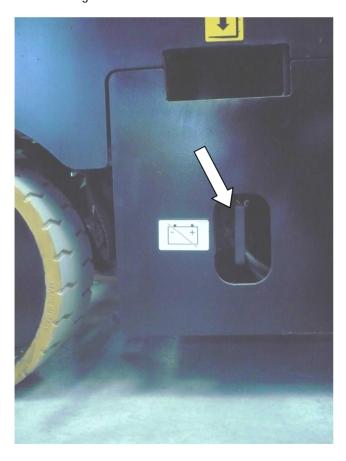
Am Bodenbedienpult:

§ Wird der Notausschalter betätigt, erfolgt die Abschaltung der Maschine.

Zieht man den Leistungsverbinder heraus (Abbildung Errore. L'origine riferimento non è stata trovata.) (Batterieseite), wird die Maschinenspeisung unterbrochen (Unterbrechung des Leistungskreises). Errore. L'origine riferimento non è stata trovata. Errore. L'origine riferimento non è stata trovata.

Zur Wiederaufnahme der Arbeit:

- § Vom Steuerplatz auf der Arbeitsbühne aus den Knopf Stop um ¼ Umdrehung im Uhrzeigersinn drehen.
- § Am Bodenbedienpult den Notausschalter um ¼ Umdrehung drehen und zur Wiederherstellung der Maschinenspeisung den Verbinder ganz hineinstecken.



5-5: Leistungsverbinder Serie "X"

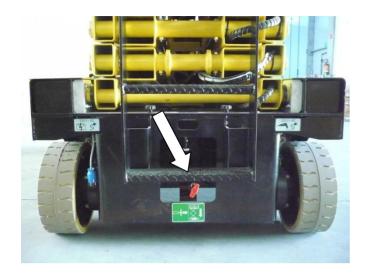


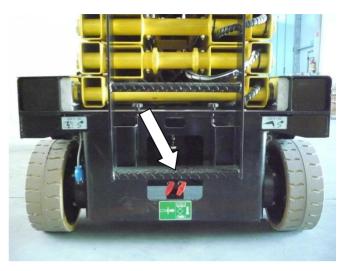
Leistungsverbinder Serie "XS E RESTYLING"

5.6 Manuelle Notabsenkung



Zum Absenken der Plattform mit Überlast die Steuerung zur manuellen Notabsenkung verwenden.





5-6: Manuelle Notabsenkung mit einem Kugelgriff

5-7: Manuelle Notabsenkung mit zwei Kugelgriffen

Im Falle eines Elektrik- oder Hydraulikdefekts zur Durchführung der Notabsenkung wie folgt verfahren:

Den auf der (Abbildung 5-6) angegebenen Kugelgriff herausziehen.

Wenn zwei Kugelgriffe vorhanden sind, müssen diese in der auf dem Schild angegebenen Reihenfolge betätigt werden (Abbildung 5-7).

Achtung: Die Notsteuerung lässt sich durch Loslassen des Griffes jederzeit unterbrechen.

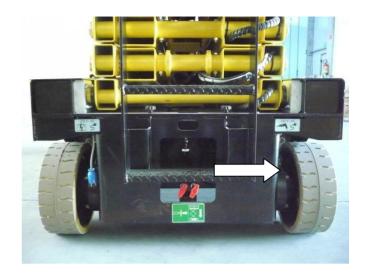


Diese Funktion darf nur im Notfall, wenn keine Triebkraft vorhanden ist, angewendet werden.

5.7 Steckdose für Werkzeug (Option)







5-9: Verbindungsstecker Stromleitung

Damit der Bediener auf der Plattform die nötigen Werkzeuge für die vorgesehenen Operationen verwenden kann, kann eine Steckdose zu deren Verbindung mit der Leitung 230V Ws vorhanden sein.

Zur Aktivierung der Stromleitung (siehe Abbildung oben) am Stecker ein Kabel anbringen, das mit dem Stromnetz 230V Ws 50 Hz verbunden ist, das über alle, den diesbezüglich geltenden Vorschriften entsprechenden Schutzeinrichtungen verfügt.

Die an den Standardmaschinen angebrachten Steckdosen und Stecker entsprechen den EWG-Vorschriften und sind deshalb innerhalb der EU verwendbar. Auf Wunsch sind den verschiedenen Landesvorschriften oder besonderen Erfordernissen entsprechende Steckdosen und Stecker erhältlich.

An ein Stromnetz mit folgenden Merkmalen anschließen:

- Speisespannung 230V ± 10%.
- Frequenz 50÷60 Hz
- Angeschlossene Erdung.
 - Dem Gesetz entsprechende Sicherheitsvorrichtungen, die vorhanden sind und funktionieren.
 - Keine mehr als 5 m langen Verlängerungen zum Anschluss an das Stromnetz verwenden.
 - Ein Stromkabel mit angemessenem Querschnitt verwenden (min. 3x2.5 gmm).
 - Keine aufgewickelten Kabel verwenden.

5.8 Arbeitsende

Nachdem man die Maschine gemäß den Anweisungen der vorherigen Abschnitte angehalten hat:

- **§** Die Maschine stets in Ruhestellung bringen (ganz abgesenkte Plattform).
- § Den Notausschalter am Bodenbedienpult betätigen.
- § Die Schlüssel vom Bedienpult ziehen, damit unbefugte Personen die Maschine nicht verwenden können.
- S Die Batterie laden (siehe Abschnitt "Wartung).



6. BEWEGUNG UND TRANSPORT

6.1 Bewegung

Zur Bewegung der Maschine bei Normalgebrauch die Anweisungen des Kapitels "GEBRAUCHSWEISE", Abschnitt "Fahren und Lenken" befolgen.

Wenn die Plattform vollkommen (oder eine aufgrund gewisser Erfordernisse oder infolge von Versuchen bestimmte Höhe) abgesenkt ist, lässt sich die Maschine mit verschiedenen, vom Nutzer wählbaren Geschwindigkeiten fahren.

Wenn die Maschine hochgeht und eine gewisse Höhe überschreitet, können die Maschinen bei abgesenkten Kippschutzschlitten bis zu einer im Kapitel "Technische Merkmale" angegebenen Höhe mit geringerer (automatisch verringert) Geschwindigkeit fahren. Folglich ist es wichtig, sich zu vergewissern, dass der Kippschutzschlitten einwandfrei funktioniert und keine Gegenstände im Wirkungsbereich des Mechanismus vorhanden sind.



ACHTUNG!

Das Fahrmanöver mit angehobener Plattform kann je nach Bestimmungsland unterschiedlichen Begrenzungen unterliegen. Informieren Sie sich diesbezüglich bei den Einrichtungen zum Gesundheitsschutz der Arbeiter am Arbeitsplatz.



Es ist strikt verboten, das Fahrmanöver bei angehobener Plattform auf Gelände durchzuführen, das nicht waagrecht, fest und eben ist.



Vor der Durchführung irgendwelcher Bewegungen, sicherstellen, dass sich keine Personen in Nähe der Maschine aufhalten und auf jeden Fall mit größter Vorsicht vorgehen.



Beim Fahren im Rückwärtsgang (in Richtung der nicht lenkbaren Räder) hat der Bediener vom Steuerplatz aus keine vollkommene Sicht. Das Manöver hat deshalb mit besonderer Vorsicht zu erfolgen.



Sich vor Bewegung der Maschine vergewissern, dass die eventuellen Speisungsstecker ausgesteckt wurden.



Sich vergewissern, dass der Boden keine Löcher und/oder Stufen hat und auch den Raumbedarf der Maschine im Auge behalten.



Kommt beim Fahren mit angehobener Plattform (abgesenkte Schlitten und eingeschaltete Sicherheitsgeschwindigkeit) eine Erhebung oder ein Schlagloch vor, stützt sich die Maschine auf einen oder beide Schlitten und es besteht keine Gefahr für den Bediener.

Senkt man jetzt die Plattform ganz ab, kann es vorkommen, dass - falls beide zum Fahren bestimmten Räder vom Boden angehoben sind - die Maschine den Blockierzustand von selbst nicht verlassen kann. Es muss das Notschleppen (siehe Abschnitt "Notschleppen") vorgenommen werden.



Die Maschine nicht zum Schleppen anderer Fahrzeuge verwenden.



Die Arbeiter dürfen während des Fahrmanövers bei angehobener Plattform diese keiner waagrechten Last aussetzen (die Arbeiter an Bord dürfen nicht an Seilen, Kabeln, usw. ziehen).

6.2 Transport

Zur Versetzung der Maschine an andere Arbeitsplätze die nachstehenden Anweisungen befolgen.

Angesichts der Abmessungen einiger Modelle empfehlen wir Ihnen, sich vor dem Transport über die in Ihrem Land für den Straßenverkehr vorgesehenen Raumbedarfsgrenzen zu informieren.



Vor dem Transport die Maschine ausschalten und den Schlüssel von den Steuertafeln ziehen. Es darf sich niemand in Nähe oder auf der Maschine aufhalten, um Gefährdungen wegen plötzlichen Bewegungen zu vermeiden.

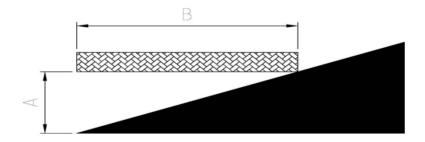
Aus Sicherheitsgründen die Maschine niemals anhand der Arme oder der Plattform anheben.

Den Ladevorgang auf einer ebenen Fläche mit entsprechender Tragfähigkeit vornehmen, nachdem man die Plattform in Ruhestellung gebracht hat.

Zum Transportieren muss der Bediener die Maschine auf eine der folgenden Weisen auf das Fahrzeug laden:

§ Mittels Laderampen und den Fahrsteuerungen, die sich auf der Plattform befinden, kann er die Maschine unter Befolgung der im Kapitel "GEBRAUCHSWEISE" unter dem Abschnitt "Fahren und Lenken" angeführten Anweisungen zur richtigen Kombination der Fahrsteuerungen direkt auf das Transportfahrzeug bringen (falls die Steigung der Rampen innerhalb des in den "TECHNISCHEN MERKMALEN" angegebenen max. Steigungsvermögens liegt und die Tragfähigkeit der Rampen dem Gewicht angemessen ist). Falls die zu überwindende Steigung stärker als das Steigungsvermögen ist, lässt sich die Maschine nur dann anhand der Winde schleppen, wenn der Bediener an Bord der Plattform gleichzeitig die Fahrsteuerung einschaltet, um die Standbremse zu entriegeln oder die Maschine in die Abschleppbedingung versetzt ist (siehe Abschnitt Notschleppen). Notschleppen).

Die Festlegung der Neigung kann durch Gebrauch einer elektronischen Libelle oder empirisch auf folgende Weise erfolgen: Ein Holzbrett bekannter Länge auf die zu messende Neigung legen, eine Wasserwaage auf das Holzbrett legen und das abwärts befindliche Ende bis zur Nivellierung anheben. Jetzt den Abstand zwischen Brett und Boden (A) messen, durch die Brettlänge (B) teilen und mit 100 multiplizieren. Folgende Abbildung fasst die Methode zusammen.



- § Mittels der 4 Verankerungslöchern an den vier Ecken der Maschine kann diese mit Haken und Stahlseilen (Sicherheitsfaktor 5, siehe Maschinengewicht in den technischen Daten), die an den mit den Schildern gekennzeichneten Löchern (siehe Abbildung) eingehängt werden, angehoben werden. 6-1
- § Die Maschine mittels Hubwagen angemessener Tragfähigkeit (siehe Maschinengewicht in den "Technischen Merkmalen" zu Beginn dieses Handbuchs) anheben, dessen Gabeln mindestens so lang wie die Maschinenbreite sein müssen. Die Gabeln dort an der Maschine einführen, wo die bezüglichen Aufkleber angebracht sind (siehe Abb. 6-2). Sollten diese nicht vorhanden sein, ist es STRIKT VERBOTEN, die Maschine mit einem Hubwagen anzuheben. Die Anhebung der Maschine mittels Hubwagen ist ein gefährlicher Vorgang und darf nur von Fachpersonal durchgeführt werden.







6-2: Gabeleinführungslöcher



Wenn sich die Maschine auf der Pritsche des Fahrzeugs befindet, sie durch die zur Anhebung verwendeten Löcher befestigen. Damit die Überlastsicherung auf der Plattform keine Beschädigung mit folglichem Maschinenstillstand erfährt, ist es strikt VERBOTEN, die Maschine an der Fahrzeugpritsche zu befestigen, indem man die Arbeitsbühne (alle Modelle) oder den letzten Anhebungsausleger anbindet.



Vor dem Transport, die Standfestigkeit der Maschine überprüfen. Die Plattform muss ganz abgesenkt und der Plattformausschub ganz eingezogen sein, damit bei allen Manövern die angemessene Stabilität gewährleistet ist.

6.2.1 Abnehmbare Geländer

Die Maschine ist serienmäßig mit von der Plattform abnehmbaren Geländern ausgestattet. Durch das Abnehmen der Geländer kann man das Höhenmaß der Maschine zum:

- § Transportieren;
- § Durchfahren unter niedrigeren Bereichen (z. B. Türen) verringern.

Zum Abnehmen der Geländer muss man die Befestigungsschrauben entfernen.

Sich vor der erneuten Maschinenverwendung vergewissern, dass die Geländer wieder korrekt befestigt wurden.

ACHTUNG!

Dieser Vorgang dient nur dazu, die Höhe der geschlossenen Maschine zu verringern, damit sie leichter transportiert werden kann.

Es ist strikt verboten, die Plattform mit Personen an Bord anzuheben, wenn die Geländer nicht aufrecht stehen und befestigt sind.



6-3: Abnehmbare Geländer

6.2.2 Klappbare Geländer (Option)

Auf Wunsch ist die Maschine mit klappbarem Geländer ausgestattet, die sich nach innen klappen lassen. Durch das Umklappen der Geländer kann man das Höhenmaß der Maschine zum:

- § Transportieren;
- § Durchfahren unter niedrigeren Bereichen (z. B. Türen) verringern.

Zum Umklappen der Geländer auf die Abbildungen folgender Seite Bezug nehmen:

- 1. Die bewegliche Plattform ausfahren und in der gezeigten Position blockieren.
- 2. Das Bedienpult entfernen.
- 3. Das vordere Geländer anheben und nach innen drehen.
- 4. Die Arretierstifte von den zwei seitlichen Schiebegeländern entfernen.
- 5. Die seitlichen Schiebegeländer anheben, nach innen klappen und nach unten drücken.
- 6. Die Arretierstifte vom Einstiegsgeländer entfernen.
- 7. Das Einstiegsgeländer anheben und nach innen drehen.
- 8. Die Arretierstifte von den zwei seitlichen, stationären Geländern entfernen.
- 9. Die zwei seitlichen, stationären Geländer anheben und nach innen drehen.
- 10. Schließen Sie die ausfahrbare Arbeitsplattform wieder (in der Serie XS E RESTYLING bleibt diese einen Schritt ausgefahren).

Zur Wiederherstellung des anfänglichen Zustandes die oben angeführten Vorgänge umgekehrt ausführen. Sich vor der erneuten Maschinenverwendung vergewissern, dass die Geländer wieder korrekt befestigt wurden.

ACHTUNG!



DIESER VORGANG DIENT NUR DAZU, DIE HÖHE DER GESCHLOSSENEN MASCHINE ZU VERRINGERN, DAMIT SIE LEICHTER TRANSPORTIERT WERDEN KANN.

ES IST STRIKT VERBOTEN, DIE PLATTFORM MIT PERSONEN AN BORD ANZUHEBEN, WENN DIE GELÄNDER NICHT AUFRECHT STEHEN.

UMKLAPPEN DER KLAPPABEREN GELÄNDER



9

10

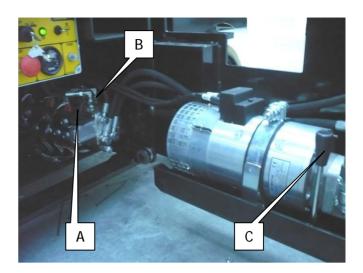
6.3 Maschinen-Notschlepp

Im Falle einer Panne, die Maschine wie folgt schleppen:

- § Die Maschine an den vorbereiteten Öffnungen anhängen (dieselben die zum Anheben verwendet werden siehe vorherige Abbildungen).
- **§** Den Kugelgriff B am hydraulischen Block ganz anschrauben.
- § Den Hebel C an der Handpumpe A anschrauben.
- § Die manuelle Pumpe so lange betätigen, bis die Steuerung Widerstand leistet. Auf diese Weise wird die Standbremse entriegelt.
- § Mit besonders langsamer Geschwindigkeit abschleppen (Achtung: Unter diesen Umständen lässt sich die Maschine nicht bremsen).

Nach erfolgtem Schleppvorgang die anfänglichen Bedingungen wieder herstellen.

- § Den Kugelgriff B ganz abschrauben.
- § Den Hebel C von der Pumpe nehmen und wieder an der auf der Abbildung gezeigten Stelle anbringen.



6-4: Notschleppen



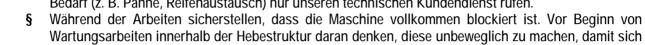
Mit besonders langsamer Geschwindigkeit abschleppen (Achtung: Unter diesen Umständen lässt sich die Maschine nicht bremsen).

Nur auf ebenem Boden schleppen.

Die Maschine nicht ungebremst stehen lassen. Falls die Bremsen völlig außer Betrieb gesetzt sind, Keile unter die Räder schieben, damit sich die Maschine nicht fortbewegen kann.

7. WARTUNG

- § Die Wartungsvorgänge durchführen, wenn die Maschine stillsteht, der Schlüssel von dem Bedienpult gezogen ist und die Plattform in Ruhestellung gestellt wurde.
- § Die folgend beschriebenen Wartungsvorgänge gelten für eine Maschine, die unter normalen Bedingungen verwendet wird. Im Falle schwieriger Gebrauchsbedingungen (extreme Temperaturen, angreifendes Umfeld, usw.) oder infolge eines langen Maschinenstillstandes muss man sich zwecks Änderung der Häufigkeit der Einsätze an den AIRO Kundenservice wenden.
- § Nur angelerntes Personal ist befugt, Reparatur- und Wartungsarbeiten vorzunehmen. Alle Wartungsvorgänge haben entsprechend den Bestimmungen über die Sicherheit der Arbeiter zu erfolgen (Arbeitsräume, geeignete persönliche Schutzausrüstungen, usw.)
- Nur die in vorliegendem Handbuch angeführten Wartungs- und Regelungsvorgänge durchführen. Bei Bedarf (z. B. Panne, Reifenaustausch) nur unseren technischen Kundendienst rufen.



§ Die Batteriekabel loslösen und die Batterien im Falle von Schweißungsarbeiten schützen.

die Ausleger nicht aus Versehen absenken können (Kapitel "Sicherheitstopp").

- § Im Falle des Austauschs von Bauteilen, nur Original-Ersatzteile verwenden.
- § Die eventuell angeschlossenen 230V-Ws-Anschlüsse und/oder 380V-Ws-Anschlüsse loslösen.
- § Die Schmiermittel, Hydrauliköle, Elektrolyte und alle Reinigungsmittel müssen vorsichtig gehandhabt und mit voller Sicherheit unter Einhaltung der geltenden Vorschriften abgelassen werden. Ein langer Kontakt mit der Haut kann Reizungen und Hautkrankheiten verursachen. Sich mit Wasser und Seife waschen und reichlich nachspülen.
 - Auch der Kontakt mit den Augen, insbesondere mit Elektrolyten, ist gefährlich; reichlich mit Wasser spülen und den Arzt aufsuchen.



ACHTUNG!

ES IST STRIKT VERBOTEN, MIT DER SICHERHEIT IN ZUSAMMENHANG STEHENDE MASCHINENORGANE ZU VERÄNDERN ODER ZU VERSTELLEN, UM DIE LEISTUNGEN ZU ÄNDERN.

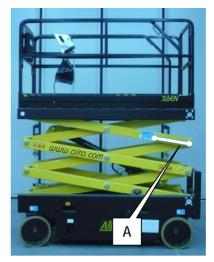


7.1 Blockiersystem zwecks Wartung

Bevor darin nötige Wartungen oder Reparaturen gemacht werden, aktivieren Sie das Blockiersystem der Hebestruktur.

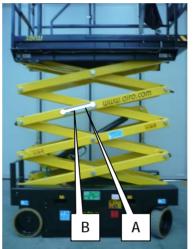
Damit man das Blockiersystem der Hebestruktur besser versteht, nebenstehende Abbildungen betrachten, bevor darin nötige Wartungen oder Reparaturen gemacht werden.

- § Die Kugelgriffe B ganz abschrauben (an beiden Seiten der Hebestruktur).
- § Die Sicherheitsstäbe A drehen und senkrecht stellen.
- § Die Struktur so lange absenken, bis sie fest auf den Stäben A aufliegt.
- § Überprüfen, ob die Stäbe A richtig positioniert sind.



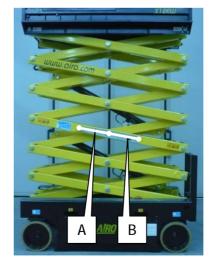


7-1: Scherensperrung X8 EN, XS7 E RESTYLING





7-2: Scherensperrung X10 EN, X10 EW, X10 EW-WIND, XS8 E RESTYLING LIGHT, XS8 E RESTYLING





7-3: Scherensperrung X12 EN, X12 EW, X12 EW-WIND, X14 EW, XS9 E RESTYLING

7.2 Maschinenreinigung

Zum Waschen der Maschine kann man einen nicht unter Druck stehenden Wasserstrahl verwenden, aber folgende Teile müssen auf angemessene Weise geschützt sein:

- § Die Bedienpulte (am Boden und auf der Plattform).
- § Alle Elektrokasten und allgemein die elektrischen Vorrichtungen.
- § Die Elektromotoren.



Es ist strengstens verboten, die Maschine mit einem Druckwasserstrahl (z.B.: Hochdruckreiniger) zu waschen

Wenn die Maschinenreinigung beendet ist:

- § Die Maschine abtrocknen.
- § Alle Schilder und Aufkleber auf Unversehrtheit überprüfen.
- § Die mit Schmiernippel versehenen Gelenkstellen und die Gleitwege schmieren.

7.3 Allgemeine Wartung

Nachstehend eine Auflistung der vorgesehenen wichtigsten Wartungsvorgänge und die bezügliche Häufigkeit (die Maschine ist mit Betriebsstundenzähler ausgestattet).

VORGANG	HÄUFIGKEIT
Anziehen der Schrauben (Abschnitt "verschiedene Einstellungen")	Nach den ersten 10
Anzienen der Schlädben (Abschlift Verschledene Einstellungen)	Betriebsstunden
Ölstandkontrolle im Hydrauliktank	Nach den ersten 10
	Betriebsstunden
Batteriezustand (Ladung und Flüssigkeitsstand)	Täglich
Rohr- und Kabelverformungen	Monatlich
Zustand der Aufkleber und Schilder	Monatlich
Schmierung der Gelenke / Gleitschuhe	Monatlich
Ölstandkontrolle im Hydrauliktank	Monatlich
Überprüfung der Funktionstüchtigkeit der Notvorrichtungen	Jährlich
Überprüfung des Zustandes der elektrischen Verbindungen	Jährlich
Überprüfung des Zustandes der hydraulischen Verbindungen	Jährlich
Regelmäßige Betriebsprüfung und Sichtkontrolle der Struktur	Jährlich
Anziehen der Schrauben (Abschnitt "verschiedene Einstellungen")	Jährlich
Überprüfung der Eichung des Hauptüberdruckventils	Jährlich
Überprüfung der Eichung des Überdruckventils des Hubkreises	Jährlich
Überprüfung der Funktionstüchtigkeit der Bremsventile	Jährlich
Betriebsprüfung des Neigungsmessers	Jährlich
Betriebsprüfung der Überlastsicherung auf der Plattform	Jährlich
Betriebsprüfung Mikroschalter M1	Jährlich
Betriebsprüfung der Mikroschalter MPT1 und MPT2	Jährlich
Überprüfung der Funktionstüchtigkeit des Totmannschalters	Jährlich
Völliger Wechsel des Öls im Hydrauliktank	Zweijährlich
Hydraulikfilter austauschen	Zweijährlich



BINNEN 10 BETRIEBSJAHREN

IST DIE MASCHINE EINER VOLLKOMMENEN ÜBERPRÜFUNG/ÜBERHOLUNG DURCH DIE HERSTELLERFIRMA ZU UNTERZIEHEN

7.3.1 Verschiedene Einstellungen

Den Zustand folgender Bauteile überprüfen und diese falls nötig befestigen (Abbildung 7-4):

- A. Radmuttern und Splinte der Radmuttern
- B. Schrauben zur Befestigung des Fahrmotors
- C. Schrauben zur Befestigung des Lenkzylinder
- D. Schrauben zur Befestigung der Plattform und der Geländer
- E. Befestigungsschrauben der Hebestruktur
- F. Hydraulische Verbindungsstücke
- G. Sprengringe und Mutterschrauben zur Befestigung der Auslegerbolzen
- H. Schrauben zur Befestigung der Standbremsen
- I. Mechanische Endanschläge der beweglichen Plattform

Für die Schraubenanziehmomente auf folgende Tabelle Bezug nehmen.



7-4: Lage der nachzustellenden Bauteile

SCHRAUBENANZIEHMOMENT (metrisches Gewinde, normale Steigung)						
Klasse	8.8 ((8G)	10.9 (10K)		12.9 (12K)	
Durchmesser	kgm	Nm	kgm	Nm	kgm	Nm
M4	0.28	2.8	0.39	3.9	0.49	4.9
M5	0.55	5.5	0.78	7.8	0.93	9.3
M6	0.96	9.6	1.30	13.0	1.60	16.0
M8	2.30	23.0	3.30	33.0	3.90	39.0
M10	4.60	46.0	6.50	65.0	7.80	78.0
M12	8.0	80.0	11.0	110	14.0	140
M14	13.0	130	18.0	180	22.0	220
M16	19.0	190	27.0	270	33.0	330
M18	27.0	270	38.0	380	45.0	450
M20	38.0	380	53.0	530	64.0	640
M22	51.0	510	72.0	720	86.0	860
M24	65.0	650	92.0	920	110	1100

7.3.2 Schmierung

Mindestens einmal im Monat alle mit Schmiernippel (oder Vorbereitung für Schmiernippel) ausgestatteten Gelenkstellen schmieren.

Es wird geraten, mindestens <u>1 mal im Monat</u> mit einer Spachtel oder einem Pinsel die Gleitführungen zu schmieren (Abbildung 7-5):

- A. Die Gleitbacken der ausziehbaren Struktur am Fahrgestell.
- B. Die Gleitbacken der ausziehbaren Struktur unter der Plattform.
- C. Die Kontrastgleitbacken der mobilen Plattform.

Es empfiehlt sich eine mindestens monatliche Schmierung:

D. Der Haltebolzen der lenkenden Räder, die mit Schmiernippeln ausgestattet sind.

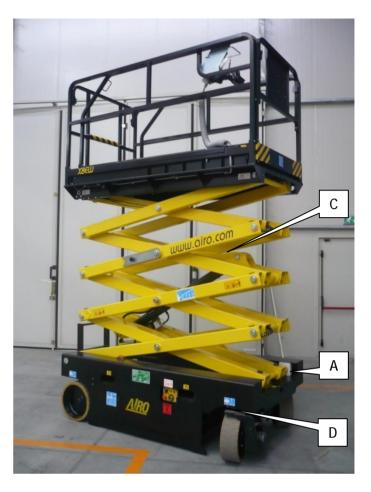
Ferner wird daran erinnert, die o. g. Gelenkstellen zu schmieren:

- § nach dem Waschen der Maschine;
- § Vor dem Gebrauch der Maschine nach einem langen Stillstand.
- § Nach dem Gebrauch unter besonders widrigen Bedingungen (starke Feuchtigkeit; sehr staubig; im Küstenbereich; usw.).

Vor dem Schmieren, sorgfältig mit einem feuchten Lappen reinigen. Alle auf nebenstehender Abbildung markierten Stellen (und folglich alle mit Schmiernippel versehenen Gelenkstellen) mit Fett Typ:

ESSO BEACON-EP2 oder gleichwertiges Schmierfett.

(OPTION: SET BIOLOGISCH ABBAUBARE ÖLE) PANOLIN BIOGREASE 2



7-5: Lage der wichtigsten, zu schmierenden Teile

7.3.3 Standkontrolle und Wechsel des Hydrauliköls

Überprüfen Sie mindestens <u>einmal pro Monat</u> den Pegelstand im Tank (Abbildung 7-6) mithilfe des dafür vorgesehenen Kontrollfensters (in der Serie X) bzw. indem Sie den Verschluss (in der Serie XS E RESTYLING) aufschrauben. Vergewissern Sie sich, dass der Pegelstand immer zwischen den Mindest- und Maximalgrenzen liegt. Gegebenenfalls bis zur Erlangung des vorgesehenen Höchststandes nachfüllen. Die Standkontrolle des Hydrauliköls hat bei ganz abgesenkter Plattform zu erfolgen.

Mindestens alle 2 Jahre vollkommen das Hydrauliköl wechseln.

Zur Entleerung des Tanks (Abb 7-7):

- § Die Plattform ganz absenken.
- § Die Maschine ausschalten und hierzu auf die Schlagtaste am Bodenbedienpult drücken.
- § Die Schläuche vom Behälter loslösen.
- § Durch Lockerung der Schrauben mit einem Kreuzkopfschraubenzieher den Flansch A abschrauben.
- § Den Behälter von seinem Sitz nehmen, nachdem man die Stange C entfernt hat.
- § Den Behälterinhalt durch den Füllstutzen in ein geeignetes Gefäß gießen.

Nur die in folgender Übersichtstabelle angegebenen Öltypen und –mengen verwenden.

	DRAULIKÖL		
MARKE	TYP -20°C +79°C	TYP -30°C +48°C	NÖTIGE MENGE
	SYNTHESEÖLEN		
ESS0	Invarol EP46	Invarol EP22	
AGIP	Arnica 46	Arnica 22	
ELF	Hydrelf DS46	Hydrelf DS22	28 Liter Serie X
SHELL	Tellus SX46	Tellus SX22	20 Liter Serie X 20 Liter Serie XS E RESTYLING
BP	Energol SHF46	Energol SHF22	20 LITEL SELIE VS E KESTTEING
TEXACO	Rando NDZ46	Rando NDZ22	
BIOLOGISCH ABBAUBARE ÖLE - OPTION			
PANOLIN	HLP SINTH E46	HLP SINTH E22	

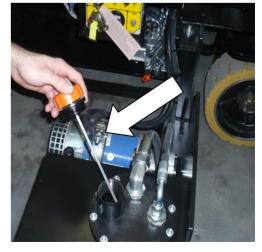


Das Öl ist laut der im Anwendungsland geltenden Vorschriften zu entsorgen.

Die Schmiermittel, Hydrauliköle, Elektrolyte und alle Reinigungsmittel müssen vorsichtig gehandhabt und mit voller Sicherheit unter Einhaltung der geltenden Vorschriften abgelassen werden. Ein langer Kontakt mit der Haut kann Reizungen und Hautkrankheiten verursachen. Sich mit Wasser und Seife waschen und reichlich nachspülen. Auch der Kontakt mit den Augen, insbesondere mit Elektrolyten, ist gefährlich; reichlich mit Wasser spülen und den Arzt aufsuchen.



7-6: Ölstand-Schauloch Serie X



Verschluss für Ölpegelkontrolle XSE RESTYLING

7.3.3.1 Biologisch abbaubares Hydrauliköl (Option)

Auf Kundenwunsch können die Maschinen mit umweltverträglichem, biologisch abbaubarem Öl ausgerüstet werden. Biologisch abbaubares Öl ist eine vollkommen synthetische, zinkfreie, nicht umweltschädliche, hochwirksame Flüssigkeit auf Basis gesättigter Ester, die mit speziellen Additiven kombiniert sind. Mit biologisch abbaubarem Öl ausgerüstete Maschinen haben dieselben Bauteile wie Standardmaschinen, es ist aber angebracht, den Gebrauch derartigen Öls schon gelegentlich des Baus zu berücksichtigen.

Im Falle der Umstellung von Hydrauliköl auf Mineralbasis auf "Bio"-Öl ist nachstehendes Verfahren zu befolgen.

7.3.3.2 Entleerung

Das warme Hydrauliköl aus der ganzen Anlage ablassen (Öltank, Zylinder, dicke Schläuche).

7.3.3.3 Filter

Die Filtereinsätze austauschen. Standardfilter verwenden, wie vom Hersteller vorgesehen ist.

7.3.3.4 Spülung

Nachdem die Maschine völlig entleert wurde, mit der Nennmenge "Bio"-Öl auffüllen.

Die Maschine anlassen und bei geringer Drehzahl mindestens 30 Minuten lang alle Betriebsbewegungen ausführen.

Gemäß Punkt 7.2.3.1.1. die Flüssigkeit aus dem Anlageninneren ablassen.

Achtung: Im Laufe der ganzen Spülung vermeiden, dass das Hydrauliksystem Luft ansaugt.

7.3.3.5 Auffüllung

Nach der Spülung den Hydraulikkreis auffüllen, entlüften und den Stand überprüfen.
Berücksichtigen, dass die hydraulischen Leitungen beim Kontakt mit der Flüssigkeit anschwellen können.
Ferner auch berücksichtigen, dass ein Kontakt der Flüssigkeit mit der Haut Rötungen oder Reizungen hervorrufen kann.
Es wird nahegelegt, bei diesen Vorgängen zweckdienliche PSA zu tragen (wie z. B. Schutzbrille und Handschuhe).

7.3.3.6 Inbetriebsetzung / Kontrolle

"Bio"-Öl hat ein reguläres Verhalten, bedarf aber trotzdem regelmäßiger Kontrollen, indem man in vorbestimmten Zeitabständen eine Probe entnimmt:

ZEITABSTAND DER KONTROLLEN	NORMALER GEBRAUCH	INTENSIVER GEBRAUCH
1. KONTROLLE NACH	50 BETRIEBSSTUNDEN	50 BETRIEBSSTUNDEN
2. KONTROLLE NACH	500 BETRIEBSSTUNDEN	250 BETRIEBSSTUNDEN
3. KONTROLLE NACH	1000 BETRIEBSSTUNDEN	500 BETRIEBSSTUNDEN
FOLGENDE KONTROLLEN	1000 BETRIEBSSTUNDEN ODER 1	500 BETRIEBSSTUNDEN ODER 1
	BETRIEBSJAHR	BETRIEBSJAHR

Auf diese Weise ist man stets über den Zustand des Fluids informiert und kann es so lange verwenden, bis es seine Eigenschaften verlustig gegangen sind. Normalerweise, wenn keine verunreinigenden Stoffe vorhanden sind, ist es niemals erforderlich, das ganze Öl zu wechseln, sondern nur beschränkte Nachfüllungen vorzunehmen.

Die Ölproben (mindestens 500 ml) sind zu entnehmen, wenn das System auf Betriebstemperatur ist. Es wird nahegelegt, saubere, neue Behälter zu verwenden.

Die Proben an den Lieferant des "Bio"-Öls schicken. Beim gebietszuständigen Händler nach der Adresse fragen.

Es ist Pflicht, Kopien des Untersuchungsberichts im Kontrollregister aufzubewahren.

	· 1	
A I RO	Betriebs- und Wartungsanleitung - Serie X – XS E RESTYLING	S. 62

7.3.3.7 Mischung

Vermischungen mit anderen biologisch abbaubaren Ölen sind nicht erlaubt.

Der Restanteil Mineralöl darf nicht mehr als 5% der Gesamtfüllmenge betragen, vorausgesetzt, dass das Mineralöl für denselben Gebrauch geeignet ist.

7.3.3.8 Mikrofiltration

Wird die Umstellung an Gebrauchtmaschinen vorgenommen, ist das starke Schmutzauflösungsvermögen von biologisch abbaubarem Öl zu berücksichtigen.

Nach einer Umstellung kann es vorkommen, dass sich im Hydrauliksystem vorhandene Ablagerungen auflösen, die Schäden verursachen können. In Extremfällen kann die Spülung der Dichtungssitze Ursache für größere Lecks sein.

Um Schäden zu vermeiden und eine Beeinträchtigung der Ölqualität auszuschließen, empfiehlt es sich, nach der Umstellung eine Filtration des Hydrauliksystems mit Hilfe einer Mikrofiltrationsanlage durchzuführen.

7.3.3.9 Entsorgung

Da es sich bei biologisch abbaubarem Öl um einen gesättigten Ester handelt, ist es für thermische sowie materielle Verwertung geeignet.

Es bietet deshalb dieselben Entsorgungs-/Verwertungsmöglichkeiten wie Abfallöl auf Mineralbasis.

Dieses Öl kann verbrannt werden, wenn es die örtliche Gesetzgebung zulässt.

Anstelle der Entsorgung in der Deponie oder der Verbrennung empfiehlt sich das Recycling des Öls.

7.3.3.10 Nachfüllung

Die Nachfüllung des Öls hat STETS NUR mit demselben Produkt zu erfolgen.

Anmerkung: Der Höchstwert der Verunreinigung durch Wasser beträgt 0.1%.



Beim Wechseln oder Nachfüllen darauf achten, dass das Hydraulköl keine Umweltverschmutzung verursacht.

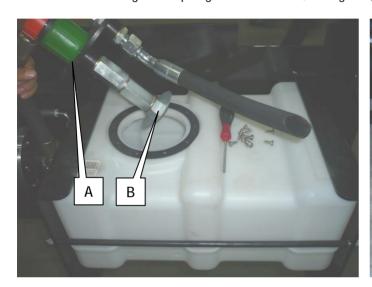
7.3.4 Austausch der Hydraulikfilter

Alle Modelle sind mit Saugfilter ausgestattet, der im Tankinneren ist. Es ist empfehlenswert, diesen <u>mindestens alle zwei Jahre</u> auszutauschen.

Zum Ersetzen des im Tankinneren angebrachten Saugfilters muss man (Abbildung 7-7):

- § Die Maschine ausschalten und hierzu auf die Schlagtaste am Bodenbedienpult drücken.
- § Die Schläuche vom Behälter loslösen.
- § Durch Entfernen der Schrauben mit einem Kreuzkopfschraubenzieher den Flansch A entfernen.
- § Den Filter B vom Saugrohr abschrauben und mit Lösemittel reinigen und vom Anschluss aus mit Druckluft hindurchblasen oder eventuell das Filterelement ersetzen.

Zur Wiederherstellung des ursprünglichen Zustandes, die o.g. Vorgänge auf umgekehrte Reihenfolge wiederholen.





7-7: Tank Serie X

Tank Serie XS E RESTYLING



Zum Austausch des Filters nur Originalersatzteile verwenden und diese bei unserem technischen Kundendienst beantragen.

Das aufgefangene Öl nicht erneut verwenden und laut den geltenden Gesetzesvorschriften entsorgen. Nach Ersetzung (oder Reinigung) des Filters, den Stand des Hydrauliköls im Tank überprüfen.

7.3.5 Funktionstüchtigkeitsprüfung und Einstellung des Überdruckventils

Das Überdruckventil kontrolliert den Höchstdruck des Hydraulikkreises. Normalerweise bedarf dieses Ventil keiner Einstellung, weil es vor der Lieferung der Maschine im Werk geeicht wurde.

Eine Eichung des Überdruckventils ist nötig:

- § Im Falle des Austauschs des Hydraulikblocks.
- § Im Falle des Austauschs des Überdruckventils.

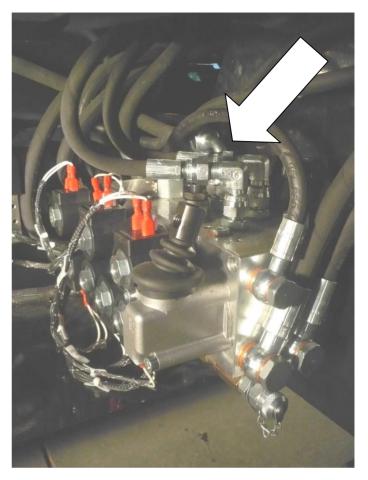
Mindestens einmal im Jahr den Betrieb überprüfen.

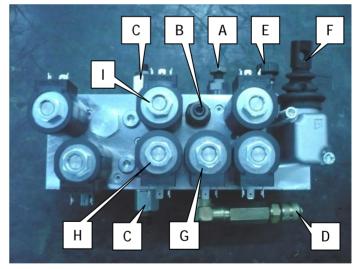
Zur Überprüfung der Betriebsprüfung des Überdruckventils (Abbildung 7-8):

- § Die Speisekabel der Elektroventile EV2 und EV3 (H und I) loslösen.
- § Einen Druckmesser mit mindestens 250 Bar Vollausschlag in die vorgesehene Schnellkupplung (1/4" BSP) D stecken.
- § Mit dem Plattformbedienpult das Fahrmanöver vorwärts oder rückwärts ausführen. Das Manöver am Anfang behutsam ausführen, um zu überprüfen, ob die oben genannten Ventile vorschriftsmäßig deaktiviert wurden (die Maschine darf sich nicht bewegen).
- § Den gemessenen Druckwert überprüfen. Der korrekte Wert ist im Kapitel "Technische Merkmale" angegeben.

Zur Eichung des Überdruckventils (Abbildung 7-8):

- § Die Speisekabel der Elektroventile EV2 und EV3 (H und I) loslösen.
- § Einen Druckmesser mit mindestens 250 Bar Vollausschlag in die vorgesehene Schnellkupplung (1/4" BSP) D stecken.
- § Das Überdruckventil A auffinden.
- § Die Gegenmutter des Regelungsstifts abschrauben.
- Mit dem Plattformbedienpult das Fahrmanöver vorwärts oder rückwärts ausführen und anhand des Regelungsstifts das Überdruckventil so einstellen, dass sich der im Kapitel "Technische Merkmale" angeführte Druckwert ergibt. Das Manöver am Anfang behutsam ausführen, um zu überprüfen, ob die oben genannten Ventile vorschriftsmäßig deaktiviert wurden (die Maschine darf sich nicht bewegen).
- § Wenn die Eichung beendet ist, den Regelungsstift anhand der Gegenmutter befestigen und die Schutzkappe wieder aufsetzen.





7-8: Hydraulikblock



ACHTUNG!

DA ES SICH UM EINEN SEHR BEDEUTENDEN VORGANG HANDELT, EMPFIEHLT SICH DESSEN AUSFÜHRUNG DURCH TECHNISCHES FACHPERSONAL.

7.3.6 Überprüfung der Funktionstüchtigkeit des Überdruckventils des Hubkreises

Bei den selbstfahrenden Hubarbeitsbühnen der Serie X ist der Hubkreis zur Vermeidung gefährlicher Überdrücke mit einem Überdruckventil ausgestattet. Normalerweise bedarf dieses Ventil keiner Einstellung, weil es vor der Lieferung der Maschine im Werk geeicht wurde.

Die Systemeichung ist erforderlich, wenn:

- § Im Falle des Austauschs des Hydraulikblocks.
- § Im Falle des Austauschs des Überdruckventils.

Zur Überprüfung des Überdruckventils am Hubkreis (Abbildung 7-8):

- § Einen Druckmesser mit mindestens 250 Bar Vollausschlag in die vorgesehene Schnellkupplung (1/4" BSP) D stecken.
- § Anhand des Bodensteuerplatzes ein Anhebemanöver bis zum Endschalter ausführen.
- § Den gemessenen Druckwert überprüfen. Der korrekte Wert ist im Kapitel "Technische Merkmale" angegeben.

Mindestens einmal im Jahr den Betrieb überprüfen.

Zur Eichung des Überdruckventils am Hubkreis (Abbildung 7-8):

- § Einen Druckmesser mit mindestens 250 Bar Vollausschlag in die vorgesehene Schnellkupplung (1/4" BSP) D stecken.
- § Das Überdruckventil des Hubkreises B auffinden.
- § Die Gegenmutter des Regelungsstifts abschrauben.
- § Mit dem Bodenbedienpult ein Anhebemanöver bis zum Endanschlag ausführen.
- § Zur Einstellung des Überdruckventils den Regelungsstift so verstellen, dass sich der im Kapitel "Technische Merkmale" angegebene Wert ergibt.
- **§** Wenn die Eichung beendet ist, den Regelungsstift anhand der Gegenmutter befestigen.



ACHTUNG!

DA ES SICH UM EINEN SEHR BEDEUTENDEN VORGANG HANDELT, EMPFIEHLT SICH DESSEN AUSFÜHRUNG DURCH TECHNISCHES FACHPERSONAL.

7.3.7 Überprüfung der Funktionstüchtigkeit der Bremsventile

Diese Ventile kontrollieren den min. Betriebsdruck beim Fahren (in beiden Richtungen) und beeinflussen die dynamische Bremsung und die Fahrgeschwindigkeit. Diese Ventile bedürfen normalerweise keiner Einstellung, weil sie vor der Lieferung der Maschine im Werk geeicht wurden.

Die Bremsventile dienen zum Anhalten der Maschine beim Loslassen der Fahrsteuerungen. Hat die Maschine angehalten, verbleibt die Maschine durch das Eingreifen der Standbremsen in ihrer Stellung.

Mindestens einmal im Jahr den Betrieb überprüfen.

Zur Betriebsprüfung des Bremssystems:

- § Sich bei ganz abgesenkter Plattform auf ein ebenes, hindernisfreies Gelände begeben, die Fahrsteuerung betätigen und wenn die Höchstgeschwindigkeit erreicht wurde, die Steuerung loslassen.
- § Funktioniert das Bremssystem ordnungsgemäß, muss die Maschine innerhalb eines Bremswegs von 70 cm anhalten.
- § Auf jeden Fall ist das Bremssystem imstande, die Maschine auf den im Kapitel "Technische Merkmale" vorgesehenen Neigungen zu stoppen und zu halten (natürlich ist der Bremsweg bei Gefälle länger; mit Mindestgeschwindigkeit abwärtsfahren).

Eine Eichung beider Bremsventile ist nötig:

- § Im Falle des Austauschs des Hydraulikblocks A.
- § Wenn eines oder beide Bremsventile ausgetauscht wurden.

Zur Eichung der Bremsventile:

- § Die Bremsventile C (eines pro Fahrrichtung) auffinden.
- § Einen Druckmesser mit mindestens 250 Bar Vollausschlag in die vorgesehene Schnellkupplung des hydraulischen Steuergeräts (1/4" BSP) D stecken.
- § Am Plattformbedienpult die Mindestfahrgeschwindigkeit wählen.
- § Die Gegenmuttern der Regelungsstifte abschrauben.
- § Mit dem Plattformbedienpult auf ebenem Gelände und gerader Strecke ein Fahrmanöver (in der vom Ventil beeinflussten Richtung) machen und anhand des Regelungsstifts das Bremsventil (dieser Fahrrichtung) so einstellen, dass sich der verlangte Druckwert ergibt. (Diese Angabe können Sie telefonisch beim Kundendienst in Ihrer Nähe erfragen).
- **§** Wurde der erforderliche Druckwert erreicht, muss man überprüfen, ob das Ventil zur Kontrolle der Bremsung in entgegengesetzter Richtung seine Einstellung beibehalten hat.
- **§** Wenn die Einstellungen beendet sind (die Druckwerte in den zwei Richtungen dürfen nicht mehr als ± 5 Bar voneinander abweichen), den Regelungsstift anhand der Gegenmutter befestigen.



ACHTUNG!

DA ES SICH UM EINEN SEHR BEDEUTENDEN VORGANG HANDELT, EMPFIEHLT SICH DESSEN AUSFÜHRUNG DURCH TECHNISCHES FACHPERSONAL.

ACHTUNG!

Generell bedarf das Inklinometer keiner Einstellung, ausgenommen es wurde das elektronische Steuergerät ersetzt. Da zur Ersetzung und Einstellung dieses Bauteils besondere Werkzeuge nötig sind, haben diese Vorgänge durch Fachpersonal zu erfolgen.

DA ES SICH UM EINEN SEHR BEDEUTENDEN VORGANG HANDELT, EMPFIEHLT SICH DESSEN AUSFÜHRUNG DURCH TECHNISCHES FACHPERSONAL.

Das Inklinometer bedarf generell keiner Einstellungen, weil es vor der Maschinenlieferung im Werk tariert worden ist. Diese Vorrichtung kontrolliert die Neigung des Fahrgestells und wenn das Fahrgestell mehr als zulässig geneigt ist:

- § Untersagt sie die Anhebung.
- § Untersagt sie das Fahren, wenn die Plattform auf einer gewissen Höhe ist (je nach Modell unterschiedlich).
- § Zeigt sie mittels akustischem Melder und Anzeigelampe auf der Plattform (siehe Kapitel 5) die Bedingung der mangelnden Standfestigkeit an.

Der Neigungsmesser kontrolliert die Neigung im Vergleich zu den zwei Achsen (X; Y); bei einigen Modellen, mit gleicher Grenze der Quer- und Längsstandfestigkeit, erfolgt die Kontrolle nur im Vergleich zu einer Achse (X).

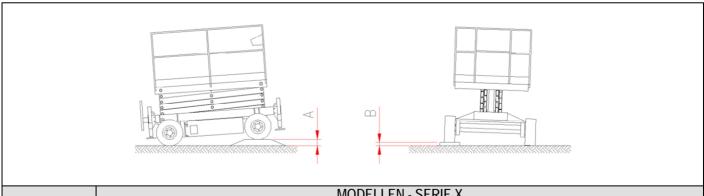
Zur Betriebsprüfung des Neigungsmessers im Vergleich zur Längsachse (normalerweise Achse X):

- § die Maschine anhand der Steuerungen am Bedienpult so fahren, dass eine Unterlage des Maßes (A+10 mm) unter die zwei hinteren oder vorderen Räder gelegt werden kann (siehe folgende Tabelle).
- § 3 Sekunden lang (im Werk eingestellte Einsatzverzögerung) auf das Einschalten der roten Gefahrenanzeigelampe und des akustischen Melders auf der Plattform warten.
- § Aktiviert sich der Alarm nicht, DEN TECHNISCHEN KUNDENSERVICE RUFEN.

Zur Einstellung des Neigungsmessers im Vergleich zur Querachse (normalerweise Achse Y):

- § die Maschine anhand der Steuerungen an der Steuertafel so fahren, dass eine Unterlage des Maßes (B+10 mm) unter die zwei seitlichen Räder rechts oder links gelegt werden kann (siehe folgende Tabelle);
- § 3 Sekunden lang (im Werk eingestellte Einsatzverzögerung) auf das Einschalten der roten Gefahrenanzeigelampe und des akustischen Melders auf der Plattform warten.
- § Aktiviert sich der Alarm nicht, DEN TECHNISCHEN KUNDENSERVICE RUFEN.

Mindestens einmal im Jahr den Betrieb überprüfen.



	MODELLEN - SERIE X							
UNTERLAGE	X8EN	X10EW	X10EW	X10EN	X12EW	X12EW	X12EN	X14EW
			WIND			WIND		
A [mm]	97	97	97	97	97	97	97	97
B [mm]	26	37	37	26	37	28	16	28

	MODELLEN – SERIE XS RESTYLING			
UNTERLAGE	XS7 E RESTYLING	XS8 E RESTYLING LIGHT	XS8 E RESTYLING	XS9 E RESTYLING
A [mm]	46	46	46	46
B [mm]	23	15	23	12

A RO	Betriebs- und Wartungsanleitung - Serie X – XS E RESTYLING	S. 68



ACHTUNG! Die Maße der Unterlagen A und B beziehen sich auf die max. zulässigen Neigungswerte laut der Tabelle "TECHNISCHE MERKMALE". Während der Eichung des Neigungsmessers verwenden.

7.3.9 Betriebsprüfung der Überlastsicherung auf der Plattform

Die selbstfahrenden AIRO Hubarbeitsbühnen der Serie X sind mit einer ausgedachten Überlastsicherung auf der Plattform ausgestattet.

Die Überlastsicherung bedarf normalerweise keiner Einstellung, weil sie vor der Maschinenlieferung im Werk geeicht wurde. Diese Vorrichtung kontrolliert die Last auf der Plattform und:

- § Untersagt alle Bewegungen, falls die Plattform angehoben und um circa 20% im Vergleich zur Nennlast überbelastet ist.
- § Untersagt nur das Anhebemanöver, wenn sich die Plattform in Transportposition befindet und im Vergleich zur Nennlast um 20% überbelastet ist.
- § Zeigt mittels akustischem Melder und Anzeigelampe an der Plattform die Überlastbedingung an.
- § Durch Entfernung der übermäßigen Last kann die Maschine wieder verwendet werden.

Die Überlastsicherung besteht aus:

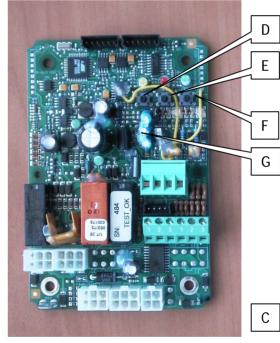
- § Verformungsgeber (A) (Ladesensor).
- § Im Plattformbedienpult befindliche Platine (C) zur Eichung der Vorrichtung.

Betriebsprüfung der Überlastsicherung:

- Bei ganz abgesenkter Plattform und eingefahrenem Plattformausschub eine gleichmäßig verteilte Last gleich der max. Nennlast der Plattform (siehe Kapitel "Technische Merkmale") auf die Plattform laden. Unter dieser Bedingung müssen alle Maschinenmanöver mit dem Plattformbedienpult sowie mit dem Bodenbedienpult durchführbar sein.
- § Bei ganz abgesenkter Plattform der Nennlast eine Überlast gleich 20 % der Nennlast hinzufügen und das Anhebemanöver tätigen. Unter dieser Bedingung schalten die rote Alarmlampe und der akustische Melder ein.

Befindet sich die Plattform höher vom Boden als im Kapitel "Technische Merkmale" angegeben ist, wird die Maschine durch die Alarmbedingung vollkommen blockiert. Damit wieder mit der Maschine gearbeitet werden kann, die übermäßige Last entfernen.





7-9: Überlastsicherung

Mindestens einmal im Jahr den Betrieb überprüfen.

Die Systemeichung ist erforderlich, wenn:

- **§** Eines der Bauteile des Systems ersetzt wird.
- § Infolge einer sehr starken Überlast auch nach deren Entfernung eine Gefahrenbedingung signalisiert wird.

Zur Eichung der Vorrichtung:

- § Die Maschine ausschalten.
- **§** Den Kasten, in dem sich die Platine C befindet, öffnen.
- § Ohne Last auf der Plattform eine Brücke am Verbinder G anstecken.
- § Die Maschine anlassen.
- § Auf den Knopf D drücken (die gelbe und rote Anzeigelampe schalten ein).
- § Auf den Knopf E drücken (ein paar Sekunden lang wird die rote Anzeigelampe stärker leuchten), um die Überlastsicherung rückzustellen
- § Inmitten der Plattform eine Last gleich der Nennlast plus 20% anbringen.
- § Auf den Knopf F drücken (es leuchtet ein paar Sekunden lang die grüne Anzeigelampe auf).
- § Zum Abspringen vom Eichungsverfahren erneut auf den Knopf D drücken (die gelbe Anzeigelampe erlischt und falls das Verfahren richtig durchgeführt wurde, bleibt die rote Anzeigelampe eingeschaltet und verweist auf die Überlast).
- § Die Maschine ausschalten.
- § Die Brücke am Verbinder G öffnen.
- § Die Maschine anlassen.
- § Überprüfen, dass bei Entfernung der 20% Überlast (auf der Plattform verbleibt nur die Nenntragfähigkeit) in keiner Position der Plattform (abgesenkt, angehoben, beim Fahren, ausgeschoben) die Alarmbedingung eintritt.
- **§** Wenn die Einstellung beendet ist, den Kasten, in dem sich die Platine befindet, schließen.

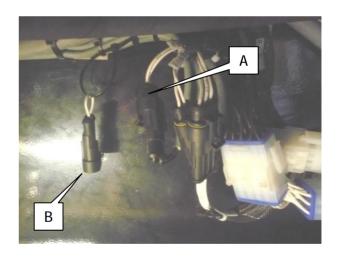


DA ES SICH UM EINEN SEHR BEDEUTENDEN VORGANG HANDELT, EMPFIEHLT SICH DESSEN AUSFÜHRUNG DURCH TECHNISCHES FACHPERSONAL.

7.3.10 Umgehung der Überlastsicherung

Im Falle eines Defekts, oder wenn sich die Vorrichtung nicht eichen lässt, ist eine Umgehung des Systems wie folgt möglich (ABBILDUNG 7-10):

- § Den Verbinder A im Inneren des Steuerkastens auffinden.
- § Trennen Sie den Anschluss, indem Sie das plombierte Siegel entfernen
- § Den Verbinder B (Umgehung) auffinden, der üblicherweise mit einer Schelle am Verbinder A befestigt ist.
- § Anstelle des Verbinder A den Verbinder B einstecken.
- § Nach Durchführung dieses Vorgangs ist die Maschine ohne Überlastsicherung.



7-10: Umgehung der Überlastsicherung



ACHTUNG!

DIESER VORGANG IST NUR ZUR NOTVERSETZUNG DER MASCHINE IM FALLE EINES DEFEKTS ODER WENN SICH DAS SYSTEM NICHT ABGLEICHEN LÄSST ERLAUBT.
NIEMALS DIE MASCHINE MIT UNWIRKSAMER ÜBERLASTSICHERUNG VERWENDEN.



ACHTUNG!

SCHLIESSEN SIE NACH ENDE DES NOTFALLS DIE KLEMME "A" WIEDER ORDNUNGSGEMÄSS AN UND BRINGEN SIE DAS PLOMBIERTE SIEGEL WIEDER AN. DA ES SICH UM EINEN SEHR WICHTIGEN VORGANG HANDELT, DARF DIESER NUR VON TECHNISCHEM FACHPERSONAL AUSGEFÜHRT WERDEN.

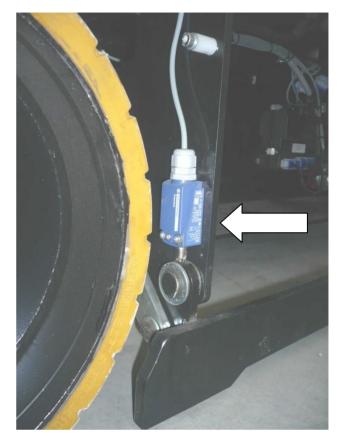
7.3.11 Überprüfung der Funktionstüchtigkeit der Sicherheitsmikroschalter

Alle Mikroschalter befinden sich am Fahrgestell sowie an der Plattform und sie sind durch ein Erkennungsschild gekennzeichnet.

Mikroschalterbetrieb:

MPT1 und MPT2 (Abbildung 7-11):

§ Sie kontrollieren die Positionierung der zwei Kippschutzschlitten (Schlaglochschutzsystem). Bei einem oder zwei geöffneten Mikroschaltern (angehobene oder nicht ganz abgesenkte Schlitten) wird das Fahren untersagt, wenn die Arbeitsbühne auf eine im Kapitel "Technische Merkmale" (M1 betätigt) angegebene Höhe vom Boden angehoben ist. Ihre Funktion ist ausgeschlossen, wenn die Plattform abgesenkt ist (M1 frei).



7-11: Mikroschalter MPT1

M1 (Abbildung 7-12):

- § Er schaltet bei einer im Kapitel "Technische Merkmale" angegebenen Plattformhöhe vom Boden die Sicherheitsgeschwindigkeit zum Fahren ein.
- § Die Absenkbewegung wird automatisch in der Position unterbrochen, in der der senkrechte Abstand zwischen den Scherenenden größer als 50 mm ist. Bei dieser Bedingung verweist der akustische Bewegungsmelder auf die gefährliche Situation und erhöht seine Frequenz. Der Bediener auf der Plattform muss die Absenksteuerung loslassen und auf das Erlöschen des akustischen Melders warten (circa 3 Sekunden); dann kann die Absenksteuerung wieder betätigt werden.



7-12: Mikroschalter M1

Mindestens einmal im Jahr den Betrieb überprüfen.

7.3.12 Kontrolle der Funktionstüchtigkeit des "Totmann"-Schalters

Zur Überprüfung der Funktionstüchtigkeit des Totmannschalters:

- § Anhand Schalter L die Betriebsart Fahren wählen (Abbildung 5-1)
- § Den Steuerknüppel nach vorne und hinten bewegen, UND AUF DEN TOTMANNSCHALTER NICHT DRÜCKEN
- § Überprüfen, dass die Maschine keine Bewegungen durchführt.
- § Anhand Schalter L die Betriebsart Fahren wählen (Abbildung 5-1)
- § Den Totmannschalter länger als 10 Sekunden gedrückt halten.
- **§** Bei gedrücktem Schalter, den Steuerknüppel nach vorne und hinten bewegen.
- § Überprüfen, dass die Maschine keine Bewegungen durchführt.

Der korrekte Betrieb der Einrichtung besteht darin, dass sich kein Maschinenmanöver vom Plattformbedienpult aus tätigen lässt, wenn nicht zuvor der Totmannschalter betätigt wurde. Wird länger als 10 Sekunden auf ihn gedrückt, ohne dass ein Manöver erfolgt, sind alle Bewegungen untersagt. Damit wieder mit der Maschine gearbeitet werden kann, muss man den Totmannschalter loslassen und erneut betätigen.

Die Bedingung des Schalters wird durch die grüne Led H (Abbildung 5-1) angezeigt:

Fortwährendes Aufleuchten der grünen LEDBlinkendes Aufleuchten der grünen LED

aktiviertes Bedienpult deaktiviertes Bedienpult

Mindestens einmal im Jahr den Betrieb überprüfen.



ACHTUNG! SOLLTE DAS TOTMANNSYSTEM NICHT FUNKTIONIEREN, DEN TECHNISCHEN KUNDENDIENST RUFEN

7.4 Batterie

Die Batterie ist ein sehr wichtiges Maschinenelement. Die Erhaltung ihrer Funktionstüchtigkeit ist grundlegend für lange Lebensdauer, problemloses Arbeiten und Betriebskostenreduzierung.

7.4.1 Allgemeine Hinweise

- § Bei neuen Batterien nicht warten, bis der Zustand leere Batterie signalisiert wird, bevor man sie wieder aufladet. Die ersten 4/5 mal die Batterie nach 3 oder 4 Stunden nachladen.
- § Neue Batterien erreichen die volle Leistung nach circa zehn Entlade- und Ladezyklen.
- § Die Batterie in belüfteten Räumlichkeiten aufladen und die Verschlüsse öffnen, damit beim Laden das Gas entweichen kann.
- § Zum Anschluss des Ladegeräts an das Stromnetz keine mehr als 5 m langen Verlängerungen verwenden.
- **§** Ein Stromkabel mit angemessenem Querschnitt verwenden (min. 3x2.5 qmm).
- **§** Keine aufgewickelten Kabel verwenden.
- § Sich der Batterie nicht mit offenen Flammen nähern. Deflagrationsgefahr wegen der Bildung explosiver Gase.
- § Keine provisorischen oder ungewöhnlichen elektrischen Verbindungen herstellen.
- § Die Endklemmen müssen gut geschlossen sein und dürfen keine Verkrustungen haben. Die Kabel müssen gut erhaltene Isolierungen haben.
- § Die Batterie sauber, trocken und rostfrei halten. Mit antistatischem Tuch reinigen.
- § Keine Werkzeuge oder andere Metallgegenstände auf die Batterie legen.
- § Sicherstellen, dass der Elektrolytstand ca. 5-7 mm über dem Spritzblech liegt.
- § Während der Ladung die Elektrolyttemperatur überprüfen. Sie soll nicht höher als max. 45°C sein.
- § Handelt es sich um eine Maschine mit automatischer Nachfüllung, genau die Anweisungen der Batteriegebrauchsanleitung befolgen.

7.4.2 Wartung der Batterie

- § Bei normaler Verwendung ist der Wasserverbrauch so, dass die Nachfüllung <u>wöchentlich erfolgen</u> muss.
- **§** Nur destilliertes oder demineralisiertes Wasser nachfüllen.
- § Die Nachfüllung hat nach der Ladung zu erfolgen, und nach der Nachfüllung muss der Elektrolytstand ca. 5-7 mm über dem Spritzblech liegen.
- § Handelt es sich um eine Maschine mit automatischer Nachfüllung, genau die Anweisungen der Batteriegebrauchsanleitung befolgen.
- § Die Batterieentladung muss beendet sein, wenn bereits 80% der Nennkapazität aufgebraucht wurden. Eine übermäßige und länger dauernde Entladung führt zu endgültigen Batterieschäden.
- § Die Batterie gemäß den in folgenden Abschnitten angegebenen Anweisungen laden.
- § Die Stöpsel und die Anschlüsse bedeckt und trocken halten. Deren Sauberhaltung bedeutet fortwährende elektrische Isolierung, besseren Betrieb und längere Lebensdauer der Batterie.
- **§** Bei Betriebsstörungen, die auf die Batterie zurückzuführen sind, nicht selbst eingreifen sondern den technischen Kundendienst rufen.
- § Während Stillstandzeiten der Maschine erschöpfen sich die Batterien spontan (Selbsterschöpfung). Damit die Funktionstüchtigkeit der Batterie nicht beeinträchtigt wird, muss sie mindestens einmal im Monat geladen werden. Diese Ladung auch dann vornehmen, wenn die Messungen der Elektrolytdichte hohe Werte ergeben.
- § Zur Begrenzung der Selbsterschöpfung der Batterien im Laufe von Stillständen, die Maschine in Räumlichkeiten mit Temperaturen von weniger als 30°C aufbewahren und den Hauptsteckverbinder loslösen.

7.4.3 Batterieladung



ACHTUNG!

Das bei der Batterieladung entstehende Gas ist EXPLOSIV. Die Ladung hat deshalb in belüfteten Räumlichkeiten zu erfolgen, wo keine Brand- oder Explosionsgefahr besteht und Löschmittel zur Verfügung stehen.

Das Ladegerät nur an ein Stromnetz anschließen, das über alle, den einschlägigen Vorschriften entsprechende Schutzeinrichtungen verfügt und folgende Merkmale hat:

- **§** Speisespannung 230V ± 10%.
- § Frequenz 50÷60 Hz
- § Angeschlossene Erdung
- § Magnet- und Fehlstromschalter ("Schutzschalter")

Sich auch um Folgendes kümmern:

- **§** Zum Anschluss des Ladegeräts an das Stromnetz keine mehr als 5 m langen Verlängerungen verwenden.
- **§** Ein Stromkabel mit angemessenem Querschnitt verwenden (min. 3x2.5 qmm).
- **§** Keine aufgewickelten Kabel verwenden.



Der Anschluss an Stromnetze, die nicht die oben genannten Merkmale haben, IST VERBOTEN. Die Nichteinhaltung der o. g. Anweisungen könnte einen nicht einwandfreien Betrieb des Ladegeräts mit folglichen, nicht in der Garantie vorgesehenen Schäden verursachen.

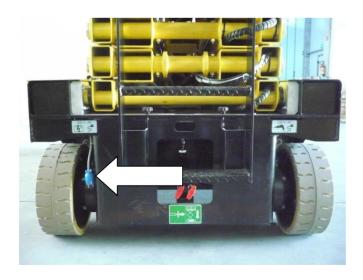


ACHTUNG!

Bei beendeter Ladung und noch eingeschaltetem Ladegerät muss die Dichte des Elektrolyts zwischen 1.260 g/l und 1.270 g/l (bei 25°C) liegen.

Zur Verwendung des Ladegeräts wie folgt verfahren:

- § Das Ladegerät anhand des Steckers A an einer Steckdose einstecken, die den obigen Angaben entspricht.
- § Den Zustand der Ladegerätverbindung anhand der Anzeige B überprüfen. Deren Leuchten verweist auf den erfolgten Anschluss und den Beginn der Ladung. Je nachdem in welcher Farbe und wie die LEDs leuchten, lässt sich die Ladephase erkennen (auf die unten angeführte Tabelle Bezug nehmen).



7-13: Ladegerätstecker



7-14: Ladegerät-Kontrollampe

SIGNALISIERUNG	BESCHREIBUNG
Die rote LED blinkt einige Sekunden lang	Selbsttestphase des Ladegeräts
Die rote LED leuchtet	Verweist auf die erste und zweite Ladephase
Die gelbe LED leuchtet	Verweist auf die Ausgleichsladung
Die grüne LED leuchtet	Weist darauf hin, dass die Ladung beendet ist; Pufferladung aktiviert



Bei eingeschaltetem Ladegerät, ist die Maschine automatisch ausgeschaltet.

Zum Trennen des Ladegeräts von der Versorgung: Die Maschine von der Stromleitung trennen.



ACHTUNG!

Vor der Maschinenverwendung überprüfen, ob der Ladegerätstecker ausgesteckt ist.

7.4.4 Ladegerät: Fehleranzeige

Die blinkende LED an der zuvor beschriebenen Ladegerätanzeige weist darauf hin, dass eine Alarmsituation eingetreten ist:

SIGNALISIERUNG PROBLEM		LÖSUNG	
Rote LED blinkt Keine Verbindung mit der Batterie.		Die Verbindung mit der Patterie überprüfen	
dauernd	Vertauschen der Batterieanschlüsse.	Die Verbindung mit der Batterie überprüfen.	
		Alle Verbindungen überprüfen.	
	Verbindungsprobleme	Überprüfen, ob eventuell die Batterie während der	
Rote und gelbe LED blinken.		Ladephase nicht angeschlossen war.	
_	Probleme mit der Batterie.	Batterie überprüfen	
	Probleme mit der Batterie.	Flüssigkeitsstand überprüfen (nur für Bleibatterien)	

7.4.5 Austausch der Batterie



Die alte Batterie nur durch ein Modell gleicher Spannung, Kapazität und Abmessungen ersetzen, das der Hersteller für geeignet hält.

Die Batterien müssen vom Hersteller genehmigt sein.



DA ES SICH UM EINEN SEHR BEDEUTENDEN VORGANG HANDELT, EMPFIEHLT SICH DESSEN AUSFÜHRUNG DURCH TECHNISCHES FACHPERSONAL.

DEN KUNDENDIENST RUFEN

8. MARKENZEICHEN UND ZERTIFIZIERUNGEN

Die in vorliegendem Handbuch beschriebenen selbstfahrenden Hubarbeitsbühnen wurden einer der Richtlinie 2006/42/EG entsprechenden EG-Baumusterprüfung unterzogen. Die Einrichtung, die diese Zertifizierung vorgenommen hat, ist:

I.C.E.P.I. spa Via P. Belizzi , 29/31/33 29100 Piacenza - ITALIEN



Die erfolgte Prüfung ist durch die Anbringung obigen Schildes mit dem CE-Zeichen an der Maschine und die Konformitätserklärung, die dem Handbuch beiliegt, bekanntgegeben.

9. SCHILDER UND AUFKLEBER

CODES STANDRD-AUFKLEBER SERIE X

	CODE	BESCHREIBUNG	MENGE
1	001.10.001	Hinweisschild AIRO	1
2	001.10.024	AIRO Zulassungsschild	1
3	001.10.031	Aufkleber Anhängerkupplung	4
4	001.10.057	Aufkleber allgemeine Hinweise	1
5	001.10.060	Aufkleber Anhebungsstelle	4
6	001.10.088	Aufkleber Unterlagenfach	1
7	001.10.180	Aufkleber nächste Kontrolle	1
8	001.10.243	Aufkleber "Höchstlast pro Rad"	4
9	010.10.010	Aufkleber schwarz-gelber Streifen <150x300>	2
10	012.10.007	Aufkleber schwarz-gelber Streifen verschiebbare Plattform	2
11	035.10.007	Aufkleber Anschluss Sicherheitsgurte	4
12	037.10.007	Aufkleber Universalmaschine für den Innenbereich	1
13	045.10.001	Aufkleber Notabschleppung	1
14	045.10.002	Aufkleber Ölstand und -typ	1
15	045.10.003	Aufkleber Gefahr für die Hände + Aufenthalt verboten	4
16	045.10.005	Aufkleber Batterie loslösen	1
17	045.10.006	Aufkleber Sicherheitsstange	1
18	045.10.011	Aufkleber Stecker Ladegerät	1
19	045.10.013	Aufkleber manuelle Absenkung Symbole	1
20	001.10.173	Aufkleber AIRO gelb	2
	046.10.002	Aufkleber Tragfähigkeit X8EN X10EN X14EW	1
	047.10.002	Aufkleber Tragfähigkeit X10EW	1
21	047.10.004	Aufkleber Tragfähigkeit X10EW-WIND	1
21	049.10.002	Aufkleber Tragfähigkeit X12EW	1
	049.10.005	Aufkleber Tragfähigkeit X12EW-WIND	1
	050.10.004	Aufkleber Tragfähigkeit X12EN	1
	048.10.001	Aufkleber Typenbezeichnung X8EN	2
	049.10.001	Aufkleber Typenbezeichnung X10EW	2
22	050.10.001	Aufkleber Typenbezeichnung X10EN	2
22	051.10.001	Aufkleber Typenbezeichnung X12EW	1
	050.10.007	Aufkleber Typenbezeichnung X12EN	1
	051.10.005	Aufkleber Typenbezeichnung X14EW	1
23*	045.10.011	Aufkleber Stromstecker (optional)	1
24*	001.10.021	Aufkleber Erdsymbol (optional)	1
25*	001.10.244	Aufkleber schwarz-gelber Streifen für Eingangsstange (optional)	1

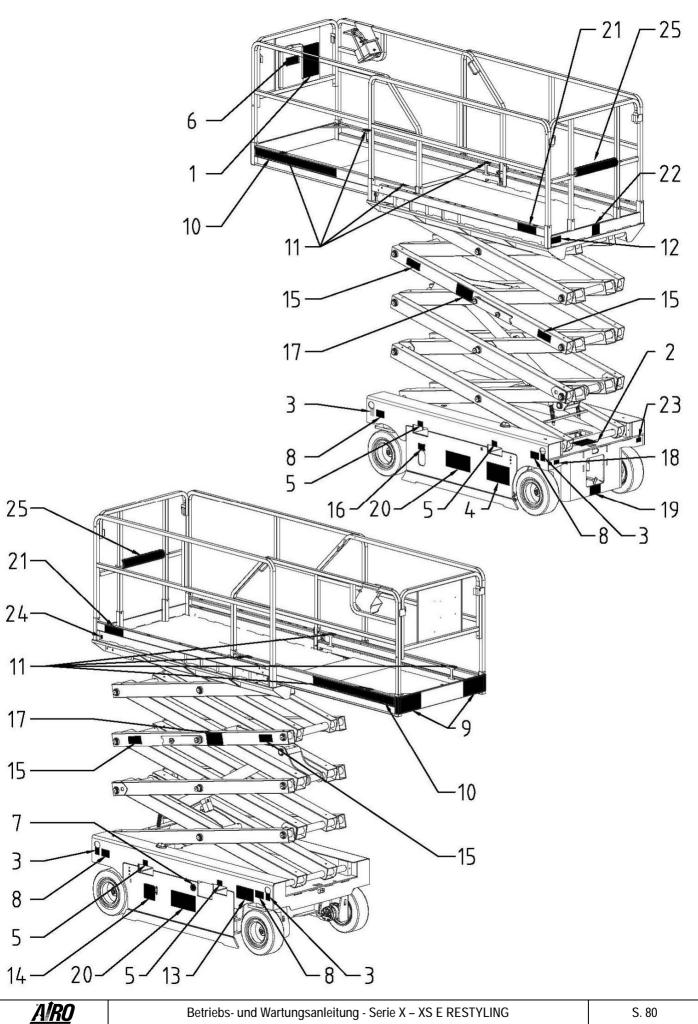
* Extras

A ! RO	Betriebs- und Wartungsanleitung - Serie X – XS E RESTYLING	S. 78

CODES STANDARD-AUFKLEBER SERIE XS RESTYLING

	CODE	BESCHREIBUNG	MENGE
1	001.10.001	Hinweisschild AIRO	1
2	001.10.024	AIRO Zulassungsschild	1
3	001.10.031	Aufkleber Anhängerkupplung	4
4	001.10.057	Aufkleber allgemeine Hinweise	1
5	001.10.060	Aufkleber Anhebungsstelle	4
6	001.10.088	Aufkleber Unterlagenfach	1
7	001.10.180	Aufkleber nächste Kontrolle	1
8	001.10.243	Aufkleber "Höchstlast pro Rad"	4
9	010.10.010	Aufkleber schwarz-gelber Streifen <150x300>	2
10	012.10.007	Aufkleber schwarz-gelber Streifen verschiebbare Plattform	2
11	035.10.007	Aufkleber Anschluss Sicherheitsgurte	4
12	037.10.007	Aufkleber Universalmaschine für den Innenbereich	1
13	045.10.001	Aufkleber Notabschleppung	1
14	001.10.150	Aufkleber Öltyp	1
15	045.10.003	Aufkleber Gefahr für die Hände + Aufenthalt verboten	4
16	045.10.005	Aufkleber Batterie loslösen	1
17	064.10.001	Aufkleber Sicherheitsstange	1
18	045.10.011	Aufkleber Stecker Ladegerät	1
19	045.10.013	Aufkleber manuelle Absenkung Symbole	1
20	001.10.173	Aufkleber AIRO gelb	2
21	001.10.194	Aufkleber Tragfähigkeit 250 Kg (x XSE 7 e XSE 8)	1
21	008.10.003	Aufkleber Tragfähigkeit 200 Kg (x XSE 9)	1
	037.10.016	Aufkleber vorgeschnitten XS7 E gelb	2
22	038.10.008	Aufkleber vorgeschnitten XS8 E gelb	2
	039.10.009	Aufkleber vorgeschnitten XS9 E gelb	2
23*	045.10.011	Aufkleber Stromstecker (optional)	1
24*	001.10.021	Aufkleber Erdsymbol (optional)	1
25*	001.10.244	Aufkleber schwarz-gelber Streifen für Eingangsstange (optional)	1

^{*} Extras



10. PRÜFBUCH

Das Prüfbuch wird dem Betreiber der Hubarbeitsbühne im Sinne der Anlage 1 der Maschinenrichtlinie 2006/42/EG ausgestellt. Das vorliegende Prüfbuch ist als wesentlicher Gerätbestandteil zu betrachten und hat die Maschine während ihrer ganzen Lebensdauer bis zur Entsorgung zu begleiten.

In dem Buch sind dem vorgeschlagenen Schema entsprechend folgende, den Maschinenbetrieb betreffende Ereignisse einzutragen:

- **§** Vorgeschriebene, regelmäßige Inspektionen seitens der zuständigen Kontrollbehörden (in Italien A.S.L. oder ARPA).
- **§** Vorgeschriebene, regelmäßige Inspektionen zur Überprüfung der Struktur, des einwandfreien Maschinenbetriebs, der Schutzund Sicherheitssysteme. Diese Inspektionen sind mit der angegebenen Häufigkeit vom Sicherheitsbeauftragten des Unternehmens, das Eigentümer der Maschine ist, vorzunehmen.
- § Eigentumswechsel in Italien. Der Käufer ist verpflichtet, der zuständigen INAIL-Abteilung die erfolgte Maschinenaufstellung mitzuteilen.
- **§** Außergewöhnliche Wartungsarbeiten und Ersetzungen wichtiger Maschinenelemente.

VORGESCHRIEBENE, REGELMÄSSIGE INSPEKTIONEN SEITENS DER ZUSTÄNDIGEN BEHÖRDE					
DATUM	BEMERKUNGEN	Unterschrift+Stempel			

VORGESCHRIEBENE, REGELMÄSSIGE INSPEKTIONEN, DIE DURCH DEN						
	EIGENTÜMER ZU ERFOLGEN HABEN					
STRUKTURPRÜFUNG		G	BESCHREIBUNG DER DURCHZUFÜ			
SICH	HTKONTROLLE		Folgendes überprüfen: Unversehrtheit der Geländer; Zugangsleiter; Zustand der Hebestruktur; Rost; Zustand d Öllecks; Haltesysteme der Strukturbolzen.			
	DATUM		BEMERKUNGEN	Unterschrift+Stempel		
1. JAHR						
2. JAHR						
3. JAHR						
4. JAHR						
5. JAHR						
6. JAHR						
7. JAHR						
8. JAHR						
9. JAHR						
10. JAHR						
	UCH- UND RFORMUNG	Vor allem an den Gelenkstellen überprüfen, dass die Schläuche und Kabel keine sichtbaren Defekte aufweisen. Monatlich zu tätigender Vorgang. Er muss nicht monatlich angeführt werden, aber wenigstens jährlich gelegentlich der anderen Vorgänge.				
	DATUM	J	BEMERKUNGEN	Unterschrift+Stempel		
1. JAHR						
2. JAHR						
3. JAHR						
4. JAHR						
5. JAHR						
6. JAHR						
7. JAHR						
8. JAHR						
9. JAHR						
10. JAHR						

VORGE	VORGESCHRIEBENE, REGELMÄSSIGE INSPEKTIONEN, DIE DURCH DEN EIGENTÜMER ZU ERFOLGEN HABEN					
STRUKTURPRÜFUNG		ì	BESCHREIBUNG DER DURCHZUFÜHRENDEN VORGÄNGE			
VERSCHIEDENE EINSTELLUNGEN			Siehe Kapitel 7.3.1			
2.114	DATUM		BEMERKUNGEN	Unterschrift+Stempel		
1. JAHR						
2. JAHR						
3. JAHR						
4. JAHR						
5. JAHR						
6. JAHR						
7. JAHR						
8. JAHR						
9. JAHR						
10. JAHR						
SC	CHMIERUNG		Siehe Kapitel 7.3.2 Monatlich zu tätigender Vorgang. Er mus werden, aber wenigstens jährlich gelegentli	ss nicht monatlich angeführt ch der anderen Vorgänge.		
	DATUM		BEMERKÜNGEN	Unterschrift+Stempel		
1. JAHR						
2. JAHR						
3. JAHR						
4. JAHR						
5. JAHR						
6. JAHR						
7. JAHR						
8. JAHR						
9. JAHR						
10. JAHR						

VORGESCHRIEBENE, REGELMÄSSIGE INSPEKTIONEN, DIE DURCH DEN EIGENTÜMER ZU ERFOLGEN HABEN					
BETRIEBSPRÜFUNG		j	BESCHREIBUNG DER DURCHZUFÜHRENDEN VORGÄNGE		
	IDKONTROLLE RAULIKTANK	IM	Siehe Kapitel 7.3.3 Monatlich zu tätigender Vorgang. Er muss nicht monatlich angeführt werden, aber wenigstens jährlich gelegentlich der anderen Vorgänge.		
	DATUM		BEMERKUNGEN	Unterschrift+Stempel	
1. JAHR					
2. JAHR					
3. JAHR					
4. JAHR					
5. JAHR					
6. JAHR					
7. JAHR					
8. JAHR					
9. JAHR					
10. JAHR					
DES ÜBER	FUNG DER EICI DRUCKVENTIL: JBKREISES		Siehe Kapitel 7.3.6		
	DATUM		BEMERKUNGEN	Unterschrift+Stempel	
1. JAHR					
2. JAHR					
3. JAHR					
4. JAHR					
5. JAHR					
6. JAHR					
7. JAHR					
8. JAHR					
9. JAHR					
10. JAHR					

VORGESCHRIEBENE, REGELMASSIGE INSPEKTIONEN, DIE DURCH DEN EIGENTÜMER ZU ERFOLGEN HABEN					
BETRIEBSPRÜFUNG			BESCHREIBUNG DER DURCHZUFÜHRENDEN VORGÄNGE		
ÜBERPRÜFUNG DER EICHUNG DES ÜBERDRUCKVENTILS			Siehe Kapitel 7.3.5		
	DATUM		BEMERKUNGEN	Unterschrift+Stempel	
1. JAHR					
2. JAHR					
3. JAHR					
4. JAHR					
5. JAHR					
6. JAHR					
7. JAHR					
8. JAHR					
9. JAHR					
10. JAHR					
BATT	ERIEZUSTAND		Siehe Kapitel 7.4 Täglich zu tätigender Vorgang. Er muss nic aber wenigstens jährlich gelegentlich der ar		
	DATUM		BEMERKUNGEN	Unterschrift+Stempel	
1. JAHR					
2. JAHR					
3. JAHR					
4. JAHR					
5. JAHR					
6. JAHR					
7. JAHR					
8. JAHR					
9. JAHR					
10. JAHR					

VORGESCHRIEBENE, REGELMÄSSIGE INSPEKTIONEN, DIE DURCH DEN EIGENTÜMER ZU ERFOLGEN HABEN					
BETRIEBSPRÜFUNG			BESCHREIBUNG DER DURCHZUFÜ	HRENDEN VORGÄNGE	
ÖLWECHSEL IM HYDRAULIKTANK (ALLE ZWEI JAHRE)			Siehe Kapitel 7.3.3		
	DATUM		BEMERKUNGEN	Unterschrift+Stempel	
2. JAHR					
4. JAHR					
6. JAHR					
8. JAHR					
10. JAHR					
	TAUSCH DER KFILTER (ALLE JAHRE)	ZWEI	Siehe Kapitel 7.3.4		
	DATUM		BEMERKUNGEN	Unterschrift+Stempel	
2. JAHR					
4. JAHR					
6. JAHR					
8. JAHR					
10. JAHR					

VORGESCHRIEBENE, REGELMÄSSIGE INSPEKTIONEN, DIE DURCH DEN EIGENTÜMER ZU ERFOLGEN HABEN					
	PRÜFUNG DES RHEITSSYSTEM		BESCHREIBUNG DER DURCHZUFÜHRENDEN VORGÄNGE		
	TÜCHTIGKEITS ES INKLINOMET		Siehe Kapitel 7.3.8		
	DATUM		BEMERKUNGEN	Unterschrift+Stempel	
1. JAHR					
2. JAHR					
3. JAHR					
4. JAHR					
5. JAHR					
6. JAHR					
7. JAHR					
8. JAHR					
9. JAHR					
10. JAHR					
FUNKTION ÜBERLASTS	PRÜFUNG DEF STÜCHTIGKEIT SICHERUNG AL LATTFORM	ΓDER	Siehe Kapitel 7.3.9		
	DATUM		BEMERKUNGEN	Unterschrift+Stempel	
1. JAHR					
2. JAHR					
3. JAHR					
4. JAHR					
5. JAHR					
6. JAHR					
7. JAHR					
8. JAHR					
9. JAHR					
10. JAHR					

VORGESCHRIEBENE, REGELMÄSSIGE INSPEKTIONEN, DIE DURCH DEN EIGENTÜMER ZU ERFOLGEN HABEN				
ÜBERPRÜFUNG DES SICHERHEITSSYSTEMS			BESCHREIBUNG DER DURCHZUFÜHRENDEN VORGÄNGE	
ÜBER FUNKTION	ÜBERPRÜFUNG DER		Siehe Kapitel 7.3.7	
	DATUM		BEMERKUNGEN	Unterschrift+Stempel
1. JAHR				
2. JAHR				
3. JAHR				
4. JAHR				
5. JAHR				
6. JAHR				
7. JAHR				
8. JAHR				
9. JAHR				
10. JAHR				
BETRIEBSPRÜFUNG MIKROSCHALTER: M1, MPT1, MPT2		1	Siehe Kapitel 7.3.11	
	DATUM		BEMERKUNGEN	Unterschrift+Stempel
1. JAHR				
2. JAHR				
3. JAHR				
4. JAHR				
5. JAHR				
6. JAHR				
7. JAHR				
8. JAHR				
9. JAHR				
10. JAHR				

VORGESCHRIEBENE, REGELMÄSSIGE INSPEKTIONEN, DIE DURCH DEN EIGENTÜMER ZU ERFOLGEN HABEN					
ÜBERPRÜFUNG DES SICHERHEITSSYSTEMS			BESCHREIBUNG DER DURCHZUFÜHRENDEN VORGÄNGE		
KONTROLLE DER AUFKLEBER UND SCHILDER		EBER	Siehe Kapitel 9. Überprüfen, dass das Aluminiumschild auf der Plattform, auf dem die wichtigsten Anweisungen zusammengefasst sind, lesbar ist; dass die Tragfähigkeitschilder auf der Plattform angebracht und lesbar sind; dass die Aufkleber Plattformbedienpult und Bodenbedienpult lesbar sind.		
	DATUM		BEMERKUNGEN	Unterschrift+Stempel	
1. JAHR					
2. JAHR					
3. JAHR					
4. JAHR					
5. JAHR					
6. JAHR					
7. JAHR					
8. JAHR					
9. JAHR					
10. JAHR					
	PRÜFUNG DER DRRICHTUNGE		BESCHREIBUNG DER DURCHZUFÜ	HRENDEN VORGÄNGE	
	E NOTABSENK		Siehe Kapitel 5.6		
	DATUM		BEMERKUNGEN	Unterschrift+Stempel	
1. JAHR					
2. JAHR					
3. JAHR					
4. JAHR					
5. JAHR					
6. JAHR					
7. JAHR					
8. JAHR					
9. JAHR					
10. JAHR					

VORGESCHRIEBENE, REGELMÄSSIGE INSPEKTIONEN, DIE DURCH DEN EIGENTÜMER ZU ERFOLGEN HABEN				
	ÜBERPRÜFUNG DES SICHERHEITSSYSTEMS		BESCHREIBUNG DER DURCHZUFÜHRENDEN VORGÄNGE	
_	ERPRÜFUNG MANNSYSTEM		Siehe Kapitel 7.3.12	
	DATUM		BEMERKUNGEN	Unterschrift+Stempel
1. JAHR				
2. JAHR				
3. JAHR				
4. JAHR				
5. JAHR				
6. JAHR				
7. JAHR				
8. JAHR				
9. JAHR				
10. JAHR				

EIGENTUMSWECHSEL

1° EIGENTÜMER

FIRMA	DATUM	MODELL	MASCHINENNUMMER	LIEFERDATUM
			AIRO – Tigieffe	S.r.l.
FOLGENDE EIGEN ⁻	TUMSWECHSE			
	TOMOWEGISE	- -		,
FIRMA				DATUM
			nd betrieblichen Merkmale en, und dass eventuelle Är	sowie die Maße der zutreffen nderungen in dieses Buch
Maschine mit den ursprü eingetragen wurden.				

FOLGENDE EIGENTUMSWECHSEL

FIRMA	DATUM

Es wird bescheinigt, dass am o. g. Datum die technischen und betrieblichen Merkmale sowie die Maße der zutreffenden Maschine mit den ursprünglich vorgesehenen übereinstimmen, und dass eventuelle Änderungen in dieses Buch eingetragen wurden.

DER VERKÄUFER	DER KÄUFER

FIRMA		ATUM
	m die technischen und betrieblichen Merkmale so henen übereinstimmen, und dass eventuelle Ände	
DER VERKÄUFER	DER KÄUFER	
FOLGENDE EIGENTUMSWECH	SEL	
FIRMA		ATUM
	m die technischen und betrieblichen Merkmale so henen übereinstimmen, und dass eventuelle Ändo	
DER VERKÄUFER	DER KÄUFER	
	SEL	
FOLGENDE EIGENTUMSWECHS		
FOLGENDE EIGENTUMSWECHS		ATUM

DER KÄUFER

eingetragen wurden.

DER VERKÄUFER

WICHTIGE SCHÄDEN

DATUM	BES	CHREIBUNG DES SCHADENS	LÖSUNG	
		SCHADENS		
VFR	WFNDF1	TE ERSATZTEILE		
COI		MENGE	BESCHREIBUNG	
	KU	NDENDIENST	SICHERHEITSBEAUFTRAGTER	
DATUM	DEC	CUDEIDLING DES	LÖSUNG	
DATON	BESCHREIBUNG DES SCHADENS		LOSUNG	
		E ERSATZTEILE	BESCHREIBUNG	
COI	CODE MENGE		DESCRICEBONG	
			1	
	KUNDENDIENST		SICHERHEITSBEAUFTRAGTER	
AR	<i>RO</i>	Betriebs- un	d Wartungsanleitung - Serie X – XS E RESTYLING	S. 94

WICHTIGE SCHÄDEN

DATUM	BES	CHREIBUNG DES	LÖSUNG	
		SCHADENS		
VER	WENDE7	TE ERSATZTEILE	DECOLIDEDUNO	
COI		MENGE	BESCHREIBUNG	
	KU	INDENDIENST	SICHERHEITSBEAUFTRAGTE	R
DATUM	BES	CHREIBUNG DES	LÖSUNG	
		SCHADENS		
VFR	WENDF1	TE ERSATZTEILE		
COI		MENGE	BESCHREIBUNG	
	KU	INDENDIENST	SICHERHEITSBEAUFTRAGTE	R
<u>AÎR</u>	20	Betriebs- und W	/artungsanleitung - Serie X – XS E RESTYLING	S. 95

WICHTIGE SCHÄDEN

DATUM	BES	SCHREIBUNG DES	LÖSUNG	
		SCHADENS		
VER COI		TE ERSATZTEILE MENGE	BESCHREIBUNG	
COL	<u>JE</u>	WIENGE		
	KU	INDENDIENST	SICHERHEITSBEAUFTRAGTER	
DATUM	BES	SCHREIBUNG DES	LÖSUNG	
<i>5</i> , 11 G		SCHADENS		
VER	WENDE	TE ERSATZTEILE	BESCHREIBUNG	
COI	DE	MENGE	DESUNKEIDUNG	
	171	INDENDIENCT	CIQUEDUETODE AUETD A OTED	
	KU	INDENDIENST	SICHERHEITSBEAUFTRAGTER	
<u>AIR</u>	<u>'U</u>	Betriebs- und	Wartungsanleitung - Serie X – XS E RESTYLING	S. 96

SCHEMA IDRAULICO MACCHINE STANDARD

X8EN - X10EN - X10EW - X10EW-WIND - XS7 E RESTYLING - XS8 E RESTYLING LIGHT XS8 E RESTYLING

BR1 / BR2 FRENO DI STAZIONAMENTO

BV1 VALVOLA SBLOCCO FRENI PER TRAINO DI EMERGENZA

CB1 / CB2 VALVOLE DI FRENATURA

CIL1 CILINDRO STERZO

CIL2 CILINDRO SOLLEVAMENTO

CM ATTACCO RAPIDO MANOMETRO 1/4" BSP

DV1 DIVISORE DI FLUSSO EM1 MOTORE ELETTRICO

EV10A ELETTROVALVOLA SERIE-PARALLELO TRAZIONE EV10B ELETTROVALVOLA BYPASS DIVISORE DI FLUSSO

EV2 ELETTROVALVOLA TRAZIONE AVANTI EV3 ELETTROVALVOLA TRAZIONE INDIETRO EV4 ELETTROVALVOLA SOLLEVAMENTO

EV5 ELETTROVALVOLA DISCESA

EV8 ELETTROVALVOLA STERZO DESTRA EV9 ELETTROVALVOLA STERZO SINISTRA

F1 FILTRO IN ASPIRAZIONE

F2 RETINA FILTRANTE GRUPPO COMANDI DISCESA

GD1 CENTRALINA IDRAULICA

GD2 GRUPPO INTEGRATO CONTROLLO DISCESA

HM1 / HM2 MOTORE TRAZIONE

NR1 VALVOLA UNIDIREZIONALE LINEA DI DISCESA

P1 POMPA AD INGRANAGGI

PM1 POMPA MANUALE TRAINO DI EMERGENZA RV1 VALVOLA DI MASSIMA PRESSIONE GENERALE

RV2 VALVOLA DI MASSIMA PRESSIONE CIRCUITO DI SOLLEVAMENTO

SEL1 VALVOLA SELETTRICE FRENO ST1 STROZZATORE LINEA DI STERZO

ST2 STROZZATORE COMPENSAZIONE LINEA DIVISORE

ST3 STROZZATORE FRENI

ST4 STROZZATORE LINEA DI DISCESA
T1 SERBATOIO OLIO CON BOCCAPORTO

HYDRAULIC SYSTEM DIAGRAM STANDARD MACHINES X8EN - X10EN - X10EW - X10EW-WIND - XS7 E RESTYLING - XS8 E RESTYLING LIGHT XS8 E RESTYLING

BR1 / BR2 HYDRAULIC BRAKE

BV1 BRAKE RELEASE HAND-OPERATED VALVE

CB1 / CB2 BRAKING VALVES
CIL1 STEER CYLINDER
CIL2 LIFT CYLINDER

CM QUICK DISCONNECT NIPPLE 1/4" BSP FOR PRESSURE GAUGE

DV1 FLOW DIVIDER EM1 ELECTRIC MOTOR

EV10A QUICK / SLOW TRACTION SPEED MODE SOLENOID VALVE

EV10B FLOW DIVIDER BYPASS SOLENOID VALVE
EV2 FORWARD DRIVE SOLENOID VALVE
EV3 REVERSE DRIVE SOLENOID VALVE
EV4 PLATFORM LIFT-UP SOLENOID VALVE
EV5 PLATFORM LOWERING SOLENOID VALVE

EV8 STEER-RIGHT SOLENOID VALVE EV9 STEER-LEFT SOLENOID VALVE

F1 SUCTION FILTER

F2 LIFT CYLINDER MANIFOLD FILTER

GD1 FUNCTION MANIFOLD
GD2 LIFT CYLINDER MANIFOLD

HM1 / HM2 DRIVE MOTOR

NR1 LOWERING CIRCUIT CHECK VALVE

P1 GEAR PUMP

PM1 EMERGENCY HAND PUMP RV1 MAIN RELIEF VALVE

RV2 LIFT CIRCUIT RELIEF VALVE
SEL1 BRAKES SHUTTLE VALVE
ST1 STEER CIRCUIT ORIFICE
ST2 FLOW DIVIDER ORIFICE

ST3 BRAKES ORIFICE

ST4 LOWERING CIRCUIT ORIFICE

T1 OIL TANK

SCHEMA HYDRAULIQUE DE BASE POUR MACHINES STANDARD X8EN - X10EN - X10EW - X10EW-WIND - XS7 E RESTYLING - XS8 E RESTYLING LIGHT XS8 E RESTYLING

BR1 / BR2 FREIN DE STATIONNEMENT

BV1 VANNE DEBLOCAGE FREINS POUR TRACTION D'URGENCE

CB1 / CB2 VANNES DE FREINAGE
CIL1 VERIN DIRECTION
CIL2 VERIN SOULEVEMENT

CM ATTELAGE RAPIDE MANOMETRE 1/4" BSP

DV1 DIVISEUR DE FLUX EM1 MOTEUR ELECTRIQUE

EV10A ELECTROVANNE SERIE-PARALLELE TRACTION EV10B ELECTROVANNE BY-PASS DIVISEUR DE FLUX

EV2 ELECTROVANNE TRACTION AVANT
EV3 ELECTROVANNE TRACTION ARRIERE
EV4 ELECTROVANNE SOULEVEMENT
EV5 ELECTROVANNE DESCENTE

EV8 ELECTROVANNE DIRECTION DROITE EV9 ELECTROVANNE DIRECTION GAUCHE

F1 FILTRE EN ASPIRATION

F2 GRILLE FILTRANTE GROUPE COMMANDES DESCENTE

GD1 DISTRIBUTEUR HYDRAULIQUE

GD2 GROUPE INTEGRE CONTROLE DESCENTE

HM1 / HM2 MOTEUR TRACTION

NR1 VANNE UNIDIRECTIONNELLE LIGNE DE DESCENTE

P1 POMPE A ENGRENAGES

PM1 POMPE MANUELLE TRACTION D'URGENCE RV1 VANNE GENERALE DE PRESSION MAXIMUM

RV2 VANNE DE PRESSION MAXIMUM DU CIRCUIT DE SOULEVEMENT

SEL1 VANNE SELECTRICE FREIN

ST1 ETRANGLEUR LIGNE DE DIRECTION

ST2 ETRANGLEUR COMPENSATION LIGNE DIVISEUR

ST3 FTRANGI FUR FRFINS

ST4 ETRANGLEUR LIGNE DE DESCENTE T1 RESERVOIR HUILE AVEC ECOUTILLE

PLAN HYDRAULIKANLAGE STANDARDMASCHINEN X8EN - X10EN - X10EW - X10EW-WIND - XS7 E RESTYLING - XS8 E RESTYLING LIGHT XS8 E RESTYLING

BR1/BR2 STANDBREMSE

BV1 BREMSENLÖSUNGSVENTIL FÜR NOTSCHLEPPEN

CB1/CB2 BREMSVENTILE
CIL1 LENKZYLINDER
CIL2 HUBZYLINDER

CM SCHNELLKUPPLUNG DRUCKMESSER 1/4" BSP

DV1 FLUSSTEILER EM1 ELEKTROMOTOR

EV10A REIHEN-PARALLELES ELEKTROVENTIL FAHREN EV10B ELEKTROVENTIL UMGEHUNG FLUSSTEILER EV2 ELEKTROVENTIL VORWÄRTSFAHREN

EV2 ELEKTROVENTIL VORWARTSFAHREN
EV3 ELEKTROVENTIL RÜCKWÄRTSFAHREN

EV4 ELEKTROVENTIL ANHEBUNG
EV5 ELEKTROVENTIL ABSENKUNG
EV8 ELEKTROVENTIL LENKUNG RECHTS
EV9 ELEKTROVENTIL LENKUNG LINKS

F1 SAUGFILTER

F2 FILTERNETZ AGGREGAT ABSENKSTEUERUNGEN

GD1 HYDRAULISCHES STEUERGERÄT

GD2 INTEGRIERTES AGGREGAT ABSENKKONTROLLE

HM1/HM2 FAHRMOTOR

NR1 SPERRVENTIL ABSENKLEITUNG

P1 ZAHNRADPUMPE

PM1 HANDPUMPE NOTSCHLEPPEN
RV1 ALLGEMEINES ÜBERDRUCKVENTIL
RV2 ÜBERDRUCKVENTIL HUBKREIS
SEL1 WECHSELVENTIL BREMSE
ST1 DROSSELVENTIL LENKLEITUNG

ST2 DROSSELVENTIL AUSGLEICH TEILERLEITUNG

ST3 DROSSELVENTIL BREMSEN

ST4 DROSSELVENTIL ABSENKLEITUNG

T1 ÖLBEHÄLTER MIT LUKE

ESQUEMA IDRÁULICO MÁQUINAS STANDARD X8EN - X10EN - X10EW - X10EW-WIND - XS7 E RESTYLING - XS8 E RESTYLING LIGHT XS8 E RESTYLING

BR1 / BR2 FRENO DE ESTACIONAMIENTO

BV1 VÁLVULA DESBLOQUEO FRENOS PARA REMOLQUE DE EMERGENCIA

CB1 / CB2 VÁLVULAS DE FRENADO CIL1 CILINDRO DIRECCIÓN CIL2 CILINDRO ELEVACIÓN

CM ACOPLAMIENTO RÁPIDO MANÓMETRO 1/4" BSP

DV1 DIVISOR DE FLUJO EM1 MOTOR ELÉCTRICO

EV10A ELECTROVÁLVULA SERIE – PARALELO TRACCIÓN EV10B ELECTROVÁLVULA BYPASS DIVISOR DE FLUJO EV2 ELECTROVÁLVULA TRACCIÓN ADELANTE FV3 FLECTROVÁLVULA TRACCIÓN ATRÁS

EV4 ELECTROVÁLVULA SUBIDA EV5 ELECTROVÁLVULA BAJADA

EV8 ELECTROVÁLVULA VIRAJE A LA DERECHA EV9 ELECTROVÁLVULA VIRAJE A LA IZQUIERDA

F1 FILTRO DE ASPIRACIÓN

F2 REDECILLA DE FILTRACIÓN GRUPO MANDOS BAJADA

GD1 CENTRAL HIDRÁULICA

GD2 GRUPO INTEGRADO CONTROL BAJADA

HM1 / HM2 MOTOR DE TRACCIÓN

NR1 VÁLVULA UNIDIRECCIONAL LÍNEA DE BAJADA

P1 BOMBA DE ENGRANAJES

PM1 BOMBA MANUAL REMOLQUE DE EMERGENCIA

RV1 VÁLVULA GENERAL DE SEGURIDAD

RV2 VÁLVULA DE SEGURIDAD CIRCUITO DE ELEVACIÓN

SEL1 VÁLVULA SELECTORA FRENO

ST1 ESTRANGULADOR LÍNEA DE DIRECCIÓN

ST2 ESTRANGULADOR COMPENSACIÓN LÍNEA DIVISOR

ST3 FSTRANGULADOR FRENOS

ST4 ESTRANGULADOR LÍNEA DE BAJADA T1 DEPÓSITO DE ACEITE CON ESCOTILLA

HYDRAULISCH SCHEMA STANDAARD MACHINES X8EN - X10EN - X10EW - X10EW-WIND - XS7 E RESTYLING - XS8 E RESTYLING LIGHT XS8 E RESTYLING

BR1/BR2 PARKFERREM

BV1 REMONTGRENDELKLEP VOOR SLEPEN IN GEVAL VAN NOOD

CB1 / CB2 REMKLEPPEN
CIL1 STUURCILINDER
CIL2 HEFCILINDER

CM SNELKOPPELING 1/4" BSP VOOR MANOMETER

DV1 STROMINGSVERDELER EM1 ELEKTROMOTOR

EV10A ELEKTROMAGNETISCHE KLEP SERIE-PARALLEL RIJDEN
EV10B ELEKTRISCHE OMLOOPKLEP STROMINGSVERDELER
EV2 ELEKTROMAGNETISCHE KLEP VOORUIT RIJDEN
EV3 ELEKTROMAGNETISCHE KLEP ACHTERUIT RIJDEN

EV4 ELEKTROMAGNETISCHE KLEP HEFFEN EV5 ELEKTROMAGNETISCHE KLEP DALEN

EV8 ELEKTROMAGNETISCHE KLEP STUURBEWEGING NAAR RECHTS EV9 ELEKTROMAGNETISCHE KLEP STUURBEWEGING NAAR LINKS

F1 AANZUIGFILTER

F2 FILTERROOSTER BEDIENINGSEENHEID ZAKKEN

GD1 HYDRAULISCHE REGELEENHEID

GD2 GEÏNTEGREERDE EENHEID CONTROLE DAALBEWEGING

HM1/HM2 RIJMOTOR

NR1 TERUGSLAGKLEP DAALLIJN

P1 TANDWIELPOMP

PM1 HANDPOMP VOOR SLEPEN IN GEVAL VAN NOOD

RV1 HOOFD-MAXIMUM DRUKKLEP RV2 MAXIMUM DRUKKLEP HEFCIRCUIT

SEL1 REMKEUZEKLEP

ST1 SMOORKLEP STUURLIJN

ST2 SMOORKLEP COMPENSATIE LIJN STROMINGSVERDELER

ST3 SMOORKLEP REMMEN
ST4 SMOORKLEP DAALLIJN
T1 OLIERESERVOIR MET LUIK

ГИДРАВЛИЧЕСКАЯ СХЕМА СТАНДАРТНЫХ МАШИН

X8EN - X10EN - X10EW - X10EW-WIND - XS7 E RESTYLING - XS8 E RESTYLING LIGHT XS8 E RESTYLING

BR1/BR2	СТОЯНОЧНЫЙ ТОРМОЗ
BV1	КЛАПАН РАЗБЛОКИРОВКИ ДЛЯ АВАРИЙНОЙ БУКСИРОВКИ
004 / 000	TORMODUOM KRARALI

 CB1 / CB2
 ТОРМОЗНОЙ КЛАПАН

 CIL1
 ЦИЛИНДР ПОВОРОТА

 CIL2
 ЦИЛИНДР ПОДЪЕМА

СМ БЫСТРОРАЗЪЕМНОЕ КРЕПЛЕНИЕ МАНОМЕТРА 1/4" BSP

DV1 ДЕЛИТЕЛЬ ПОТОКА EM1 ЭЛЕКТРОДВИГАТЕЛЬ

EV10A ЭЛЕКТРОКЛАПАН ПОСЛЕДОВАТЕЛЬНО-ПАРАЛЛЕЛЬНОГО ДВИЖЕНИЯ

EV10B ЭЛЕКТРОКЛАПАН BYPASS ДЕЛИТЕЛЬ ПОТОКА

EV2
 ЭЛЕКТРОКЛАПАН ТЯГА ВПЕРЕД
 EV3
 ЭЛЕКТРОКЛАПАН ТЯГА НАЗАД
 EV4
 ЭЛЕКТРОКЛАПАН ПОДЪЕМА
 EV5
 ЭЛЕКТРОКЛАПАН СПУСКА

EV8 ЭЛЕКТРОКЛАПАН ПОВОРОТА НАЛЕВО EV9 ЭЛЕКТРОКЛАПАН ПОВОРОТА НАПРАВО

F1 ВСАСЫВАЮЩИЙ ФИЛЬТР

F2 ФИЛЬТРУЮЩАЯ СЕТКА ГРУППА КОМАНД СПУСКА GD1 ГИДРАВЛИЧЕСКИЙ РАСПРЕДЕЛИТЕЛЬНЫЙ ЩИТ GD2 ИНТЕГРИРОВАННАЯ ГРУППА КОНТРОЛЯ СПУСКОМ

HM1 / HM2 ДВИГАТЕЛЬ ТЯГОВОГО ДВИЖЕНИЯ

NR1 ОДНОНАПРАВЛЕННЫЙ КЛАПАН ЛИНИИ СПУСКА

Р1 НАСОС В СЦЕПЛЕНИИ

РМ1 РУЧНОЙ НАСОС АВАРИЙНОЙ БУКСИРОВКИ RV1 КЛАПАН ОБЩЕГО МАКСИМАЛЬНОГО ДАВЛЕНИЯ

RV2 КЛАПАН МАКСИМАЛЬНОГО ДАВЛЕНИЯ ПОДЪЕМНОЙ КОНСТРУКЦИИ

 SEL1
 КЛАПАН ПЕРЕКЛЮЧАТЕЛЯ ТОРМОЗОВ

 ST1
 ДРОССЕЛЬНЫЙ КЛАПАН ЛИНИИ ПОВОРОТА

 ST2
 ДРОССЕЛЬНЫЙ КЛАПАН ЛИНИИ ДЕЛИТЕЛЯ

 ST3
 ДРОССЕЛЬНЫЙ КЛАПАН ТОРМОЗОВ

 ST4
 ДРОССЕЛЬНЫЙ КЛАПАН ЛИНИИ СПУСКА

МАСЛЯНЫЙ РЕЗЕРВУАР С ОТВЕРСТИЕМ

T1

SCHEMAT HYDRAULICZNY MASZYNY STANDARDOWEJ X8EN - X10EN - X10EW - X10EW-WIND - XS7 E RESTYLING - XS8 E RESTYLING LIGHT XS8 E RESTYLING

BR1 / BR2 HAMULEC POSTOJOWY

BV1 ZAWÓR ZWALNIANIA HAMULCÓW DLA HOLOWANIA AWARYJNEGO

CB1 / CB2 ZAWORY HAMOWANIA CIL1 CYLINDER SKRĘTU

CIL2 CYLINDER PODNOSZENIA

CM SZYBKOZŁACZKA MANOMETRU 1/4" BSP

DV1 PODZIAŁ PRZEPŁYWU EM1 SILNIK ELEKTRYCZNY

EV10A ELEKTROZAWÓR SZEREGOWY-RÓWNOLEGŁY TRAKCJI EV10B ELEKTROZAWÓR OBEJŚCIA PODZIAŁU PRZEPŁYWU

EV2 ELEKTROZAWÓR TRAKCJI W PRZÓD EV3 ELEKTROZAWÓR TRAKCJI W TYŁ EV4 ELEKTROZAWÓR PODNOSZENIA EV5 ELEKTROZAWÓR OBNIŻANIA

EV8 ELEKTROZAWÓR PRAWEGO SKRĘTU EV9 ELEKTROZAWÓR LEWEGO SKRĘTU

F1 FILTR SSANIA

F2 SIATKA FILTRUJACA ZESPOŁU OBNIŻANIA

GD1 CENTRALKA HYDRAULICZNA

GD2 ZINTEGROWANY ZESPÓŁ KONTROLI OBNIŻANIA

HM1/HM2 SILNIK TRAKCJI

NR1 ZAWÓR JEDNOKIERUNKOWY LINII OBNIŻANIA

P1 POMPA ZĘBATA

PM1 POMPA RĘCZNA HOLOWANIA AWARYJNEGO RV1 OGÓLNY ZAWÓR MAKSYMALNEGO CIŚNIENIA

RV2 ZAWÓR MAKSYMALNEGO CIŚNIENIA OBWODU PODNOSZENIA

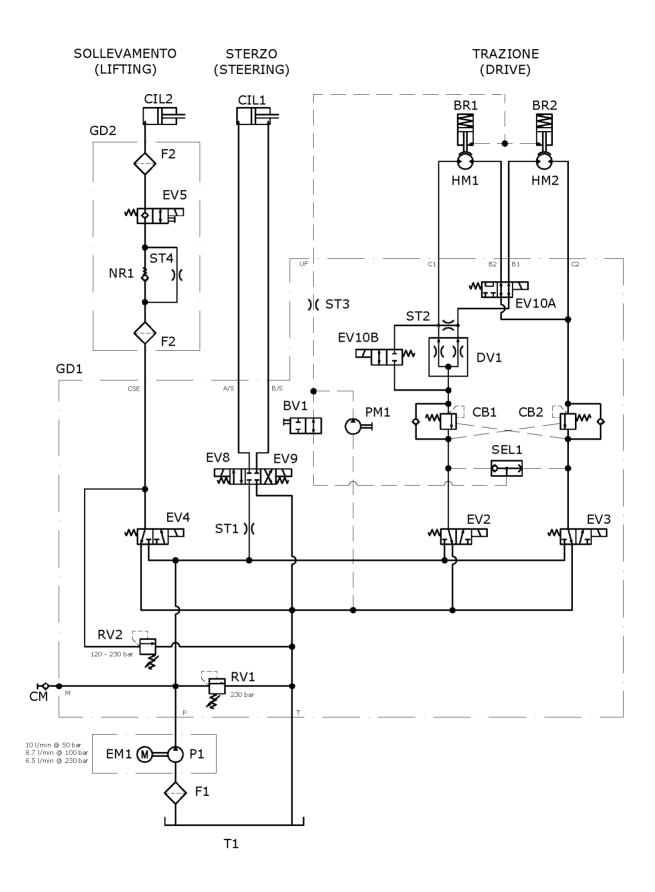
SEL1 ZAWÓR PRZEŁĄCZNIKA HAMULCA ST1 URZĄDZENIE ZWĘŻAJĄCE LINIĘ SKRĘTU

ST2 URZĄDZENIE ZWĘŻAJĄCE KOMPENSACJĘ LINII PODZIAŁU

ST3 URZĄDZENIE ZWĘŻAJĄCE HAMULCE

ST4 URZĄDZENIE ZWĘŻAJĄCE LINIĘ OBNIŻANIA

T1 ZBIORNIK OLEJU Z WŁAZEM



SCHEMA IDRAULICO MACCHINE STANDARD X12EN - X12EW - X12EW-WIND - X14EW - XS9 E RESTYLING

BR1 / BR2 FRENO DI STAZIONAMENTO

BV1 VALVOLA SBLOCCO FRENI PER TRAINO DI EMERGENZAZ

CB1 / CB2 VALVOLE DI FRENATURA

CIL1 CILINDRO STERZO

CIL2 / CIL3 CILINDRO SOLLEVAMENTO

CM ATTACCO RAPIDO MANOMETRO 1/4" BSP

DV1 DIVISORE DI FLUSSO EM1 MOTORE ELETTRICO

EV10A ELETTROVALVOLA SERIE-PARALLELO TRAZIONE EV10B ELETTROVALVOLA BYPASS DIVISORE DI FLUSSO

EV2 ELETTROVALVOLA TRAZIONE AVANTI EV3 ELETTROVALVOLA TRAZIONE INDIETRO EV4 ELETTROVALVOLA SOLLEVAMENTO

EV5A / EV5B ELETTROVALVOLA DISCESA

EV8 ELETTROVALVOLA STERZO DESTRA EV9 ELETTROVALVOLA STERZO SINISTRA

F1 FILTRO IN ASPIRAZIONE

F2 RETINA FILTRANTE GRUPPO COMANDI DISCESA

GD1 CENTRALINA IDRAULICA

GD2 / GD3 GRUPPO INTEGRATO CONTROLLO DISCESA

HM1 / HM2 MOTORE TRAZIONE

NR1 VALVOLA UNIDIREZIONALE LINEA DI DISCESA

P1 POMPA AD INGRANAGGI

PM1 POMPA MANUALE TRAINO DI EMERGENZA RV1 VALVOLA DI MASSIMA PRESSIONE GENERALE

RV2 VALVOLA DI MASSIMA PRESSIONE CIRCUITO DI SOLLEVAMENTO

RV3 VALVOLA DI MASSIMA PRESSIONE CIRCUITO DI DISCESA

SEL1 VALVOLA SELETTRICE FRENO ST1 STROZZATORE LINEA DI STERZO

ST2 STROZZATORE COMPENSAZIONE LINEA DIVISORE

ST3 STROZZATORE FRENI

ST4 STROZZATORE LINEA DI DISCESA
 ST5 STROZZATORE LINEA DI DISCESA
 T1 SERBATOIO OLIO CON BOCCAPORTO

HYDRAULIC SYSTEM DIAGRAM STANDARD MACHINES X12EN - X12EW - X12EW-WIND - X14EW - XS9 E RESTYLING

BR1 / BR2 HYDRAULIC BRAKE

BV1 BRAKE RELEASE HAND-OPERATED VALVE

CB1 / CB2 BRAKING VALVES
CIL1 STEER CYLINDER
CIL2 / CIL3 LIFT CYLINDER

CM QUICK DISCONNECT NIPPLE 1/4" BSP FOR PRESSURE GAUGE

DV1 FLOW DIVIDER EM1 ELECTRIC MOTOR

EV10A QUICK / SLOW TRACTION SPEED MODE SOLENOID VALVE

EV10B FLOW DIVIDER BYPASS SOLENOID VALVE
EV2 FORWARD DRIVE SOLENOID VALVE
EV3 REVERSE DRIVE SOLENOID VALVE
EV4 PLATFORM LIFT-UP SOLENOID VALVE
EV5A / EV5B PLATFORM LOWERING SOLENOID VALVE

EV8 STEER-RIGHT SOLENOID VALVE EV9 STEER-LEFT SOLENOID VALVE

F1 SUCTION FILTER

F2 LIFT CYLINDER MANIFOLD FILTER

GD1 FUNCTION MANIFOLD
GD2 / GD3 LIFT CYLINDER MANIFOLD

HM1 / HM2 DRIVE MOTOR

NR1 LOWERING CIRCUIT CHECK VALVE

P1 GEAR PUMP

PM1 EMERGENCY HAND PUMP RV1 MAIN RELIEF VALVE

RV2 LIFT CIRCUIT RELIEF VALVE

RV3 LOWERING CIRCUIT RELIEF VALVE

SEL1 BRAKES SHUTTLE VALVE
ST1 STEER CIRCUIT ORIFICE
ST2 FLOW DIVIDER ORIFICE

ST3 BRAKES ORIFICE

ST4 LOWERING CIRCUIT ORIFICE ST5 LOWERING CIRCUIT ORIFICE

T1 OIL TANK

SCHEMA HYDRAULIQUE DE BASE POUR MACHINES STANDARD X12EN - X12EW - X12EW-WIND - X14EW - XS9 E RESTYLING

BR1 / BR2 FREIN DE STATIONNEMENT

BV1 VANNE DEBLOCAGE FREINS POUR TRACTION D'URGENCE

CB1 / CB2 VANNES DE FREINAGE
CIL1 VERIN DIRECTION
CIL2 / CIL3 VERIN SOULEVEMENT

CM ATTELAGE RAPIDE MANOMETRE 1/4" BSP

DV1 DIVISEUR DE FLUX EM1 MOTEUR ELECTRIQUE

EV10A ELECTROVANNE SERIE-PARALLELE TRACTION EV10B ELECTROVANNE BY-PASS DIVISEUR DE FLUX

EV2 ELECTROVANNE TRACTION AVANT
EV3 ELECTROVANNE TRACTION ARRIERE
EV4 ELECTROVANNE SOULEVEMENT
EV5A / EV5B ELECTROVANNE DESCENTE

EV8 ELECTROVANNE DIRECTION DROITE
EV9 ELECTROVANNE DIRECTION GAUCHE

F1 FILTRE EN ASPIRATION

F2 GRILLE FILTRANTE GROUPE COMMANDES DESCENTE

GD1 DISTRIBUTEUR HYDRAULIQUE

GD2 / GD3 GROUPE INTEGRE CONTROLE DESCENTE

HM1 / HM2 MOTEUR TRACTION

NR1 VANNE UNIDIRECTIONNELLE LIGNE DE DESCENTE

P1 POMPE A ENGRENAGES

PM1 POMPE MANUELLE TRACTION D'URGENCE RV1 VANNE GENERALE DE PRESSION MAXIMUM

RV2 VANNE DE PRESSION MAXIMUM DU CIRCUIT DE SOULEVEMENT VANNE DE PRESSION MAXIMUM DU CIRCUIT DE DESCENTE

SEL1 VANNE SELECTRICE FREIN

ST1 ETRANGLEUR LIGNE DE DIRECTION

ST2 ETRANGLEUR COMPENSATION LIGNE DIVISEUR

ST3 FTRANGI FUR FRFINS

ST4 ETRANGLEUR LIGNE DE DESCENTE ST5 ETRANGLEUR LIGNE DE DESCENTE T1 RESERVOIR HUILE AVEC ECOUTILLE

PLAN HYDRAULIKANLAGE STANDARDMASCHINEN X12EN - X12EW - X12EW-WIND - X14EW - XS9 E RESTYLING

BR1 / BR2 STANDBREMSE

BV1 BREMSENLÖSUNGSVENTIL FÜR NOTSCHLEPPEN

CB1 / CB2 BREMSVENTILE
CIL1 LENKZYLINDER
CIL2 / CIL3 HUBZYLINDER

CM SCHNELLKUPPLUNG DRUCKMESSER 1/4" BSP

DV1 FLUSSTEILER EM1 ELEKTROMOTOR

EV10A REIHEN-PARALLELES ELEKTROVENTIL FAHREN EV10B ELEKTROVENTIL UMGEHUNG FLUSSTEILER

EV2 ELEKTROVENTIL VORWÄRTSFAHREN EV3 ELEKTROVENTIL RÜCKWÄRTSFAHREN

EV4 ELEKTROVENTIL ANHEBUNG
EV5A / EV5B ELEKTROVENTIL ABSENKUNG
EV8 ELEKTROVENTIL LENKUNG RECHTS
EV9 ELEKTROVENTIL LENKUNG LINKS

F1 SAUGFILTER

F2 FILTERNETZ AGGREGAT ABSENKSTEUERUNGEN

GD1 HYDRAULISCHES STEUERGERÄT

GD2 / GD3 INTEGRIERTES AGGREGAT ABSENKKONTROLLE

HM1 / HM2 FAHRMOTOR

NR1 SPERRVENTIL ABSENKLEITUNG

P1 ZAHNRADPUMPE

PM1 HANDPUMPE NOTSCHLEPPEN
RV1 ALLGEMEINES ÜBERDRUCKVENTIL
RV2 ÜBERDRUCKVENTIL HUBKREIS
RV3 ÜBERDRUCKVENTIL ABSENKKREIS

SEL1 WECHSELVENTIL BREMSE
ST1 DROSSELVENTIL LENKLEITUNG

ST2 DROSSELVENTIL AUSGLEICH TEILERLEITUNG

ST3 DROSSELVENTIL BREMSEN

ST4 DROSSELVENTIL ABSENKLEITUNG ST5 DROSSELVENTIL ABSENKLEITUNG

T1 ÖLBEHÄLTER MIT LUKE

ESQUEMA IDRÁULICO MÁQUINAS STANDARD X12EN - X12EW - X12EW-WIND - X14EW - XS9 E RESTYLING

BR1 / BR2 FRENO DE ESTACIONAMIENTO

BV1 VÁLVULA DESBLOQUEO FRENOS PARA REMOLQUE DE EMERGENCIA

CB1 / CB2 VÁLVULAS DE FRENADO
CIL1 CILINDRO DIRECCIÓN
CIL2 / CIL3 CILINDRO ELEVACIÓN

CM ACOPLAMIENTO RÁPIDO MANÓMETRO 1/4" BSP

DV1 DIVISOR DE FLUJO EM1 MOTOR ELÉCTRICO

EV10A ELECTROVÁLVULA SERIE – PARALELO TRACCIÓN EV10B ELECTROVÁLVULA BYPASS DIVISOR DE FLUJO EV2 ELECTROVÁLVULA TRACCIÓN ADELANTE EV3 ELECTROVÁLVULA TRACCIÓN ATRÁS

EV4 ELECTROVÁLVULA ELEVACIÓN EV5A/B ELECTROVÁLVULA BAJADA

EV8 ELECTROVÁLVULA VIRAJE A LA DERECHA EV9 ELECTROVÁLVULA VIRAJE A LA IZQUIERDA

F1 FILTRO DE ASPIRACIÓN

F2 REDECILLA DE FILTRACIÓN GRUPO MANDOS BAJADA

GD1 CENTRAL HIDRÁULICA

GD2 / GD3 GRUPO INTEGRADO CONTROL BAJADA

HM1 / HM2 MOTOR DE TRACCIÓN

NR1 VÁLVULA UNIDIRECCIONAL LÍNEA DE BAJADA

P1 BOMBA DE ENGRANAJES

PM1 BOMBA MANUAL REMOLQUE DE EMERGENCIA

RV1 VÁLVULA GENERAL DE SEGURIDAD

RV2 VÁLVULA DE SEGURIDAD CIRCUITO DE ELEVACIÓN RV3 VÁLVULA DE SEGURIDAD CIRCUITO DE BAJADA

SEL1 VÁLVULA SELECTORA FRENO

ST1 ESTRANGULADOR LÍNEA DE DIRECCIÓN

ST2 ESTRANGULADOR COMPENSACIÓN LÍNEA DIVISOR

ST3 FSTRANGULADOR FRENOS

ST4 ESTRANGULADOR LÍNEA DE BAJADA ST5 ESTRANGULADOR LÍNEA DE BAJADA T1 DEPÓSITO DE ACEITE CON ESCOTILLA

HYDRAULISCH SCHEMA STANDAARD MACHINES X12EN - X12EW - X12EW-WIND - X14EW - XS9 E RESTYLING

BR1 / BR2 PARKEERREM

BV1 REMONTGRENDELKLEP VOOR SLEPEN IN GEVAL VAN NOOD

CB1 / CB2 REMKLEPPEN
CIL1 STUURCILINDER
CIL2 / CIL3 HEFCILINDER

CM SNELKOPPELING 1/4" BSP VOOR MANOMETER

DV1 STROMINGSVERDELER EM1 ELEKTROMOTOR

EV10A ELEKTROMAGNETISCHE KLEP SERIE-PARALLEL RIJDEN EV10B ELEKTRISCHE OMLOOPKLEP STROMINGSVERDELER EV2 ELEKTROMAGNETISCHE KLEP VOORUIT RIJDEN EV3 ELEKTROMAGNETISCHE KLEP ACHTERUIT RIJDEN

EV4 ELEKTROMAGNETISCHE KLEP HEFFEN EV5A / EV5B ELEKTROMAGNETISCHE KLEP DALEN

EV8 ELEKTROMAGNETISCHE KLEP STUURBEWEGING NAAR RECHTS ELEKTROMAGNETISCHE KLEP STUURBEWEGING NAAR LINKS

F1 AANZUIGFILTER

F2 FILTERROOSTER BEDIENINGSEENHEID ZAKKEN

GD1 HYDRAULISCHE REGELEENHEID

GD2 / GD3 GEÏNTEGREERDE EENHEID CONTROLE DAALBEWEGING

HM1 / HM2 RIJMOTOR

NR1 TERUGSLAGKLEP DAALLIJN

P1 TANDWIELPOMP

PM1 HANDPOMP VOOR SLEPEN IN GEVAL VAN NOOD

RV1 HOOFD-MAXIMUM DRUKKLEP
RV2 MAXIMUM DRUKKLEP HEFCIRCUIT
RV3 MAXIMUM DRUKKLEP DAALCIRCUIT

SEL1 REMKEUZEKLEP

ST1 SMOORKLEP STUURLIJN

ST2 SMOORKLEP COMPENSATIE LIJN STROMINGSVERDELER

ST3 SMOORKLEP REMMEN
ST4 SMOORKLEP DAALLIJN
ST5 SMOORKLEP DAALLIJN
T1 OLIERESERVOIR MET LUIK

ГИДРАВЛИЧЕСКАЯ СХЕМА СТАНДАРТНЫХ МАШИН

X12EN - X12EW - X12EW-WIND - X14EW - XS9 E RESTYLING

BR1 / BR2 CTOЯНОЧНЫЙ ТОРМОЗ

ВV1 КЛАПАН РАЗБЛОКИРОВКИ ДЛЯ АВАРИЙНОЙ БУКСИРОВКИ

CB1 / CB2 ТОРМОЗНОЙ КЛАПАН CIL1 ЦИЛИНДР ПОВОРОТА CIL2 / CIL3 ЦИЛИНДР ПОДЪЕМА

СМ БЫСТРОРАЗЪЕМНОЕ КРЕПЛЕНИЕ МАНОМЕТРА 1/4" BSP

DV1 ДЕЛИТЕЛЬ ПОТОКА EM1 ЭЛЕКТРОДВИГАТЕЛЬ

EV10A ЭЛЕКТРОКЛАПАН ПОСЛЕДОВАТЕЛЬНО- ПАРАЛЛЕЛЬНОГО ДВИЖЕНИЯ

EV10B ЭЛЕКТРОКЛАПАН BYPASS ДЕЛИТЕЛЬ ПОТОКА

EV2 ЭЛЕКТРОКЛАПАН ТЯГА ВПЕРЕД EV3 ЭЛЕКТРОКЛАПАН ТЯГА НАЗАД EV4 ЭЛЕКТРОКЛАПАН ПОДЪЕМА EV5A / EV5B ЭЛЕКТРОКЛАПАН СПУСКА

EV8 ЭЛЕКТРОКЛАПАН ПОВОРОТА НАЛЕВО EV9 ЭЛЕКТРОКЛАПАН ПОВОРОТА НАПРАВО

F1 ВСАСЫВАЮЩИЙ ФИЛЬТР

F2 ФИЛЬТРУЮЩАЯ СЕТКА ГРУППА КОМАНД СПУСКА GD1 ГИДРАВЛИЧЕСКИЙ РАСПРЕДЕЛИТЕЛЬНЫЙ ЩИТ GD2 / GD3 ИНТЕГРИРОВАННАЯ ГРУППА КОНТРОЛЯ СПУСКОМ

HM1 / HM2 ДВИГАТЕЛЬ ТЯГОВОГО ДВИЖЕНИЯ

NR1 ОДНОНАПРАВЛЕННЫЙ КЛАПАН ЛИНИИ СПУСКА

Р1 НАСОС В СЦЕПЛЕНИИ

РМ1 РУЧНОЙ НАСОС АВАРИЙНОЙ БУКСИРОВКИ RV1 КЛАПАН ОБЩЕГО МАКСИМАЛЬНОГО ДАВЛЕНИЯ

RV2 КЛАПАН МАКСИМАЛЬНОГО ДАВЛЕНИЯ ПОДЪЕМНОЙ КОНСТРУКЦИИ

RV3 КЛАПАН ПЕРЕКЛЮЧАТЕЛЯ ТОРМОЗОВ
SEL1 ДРОССЕЛЬНЫЙ КЛАПАН ЛИНИИ ПОВОРОТА
ST1 ДРОССЕЛЬНЫЙ КЛАПАН ЛИНИИ ДЕЛИТЕЛЯ

ST2ДРОССЕЛЬНЫЙ КЛАПАН ТОРМОЗОВST3ДРОССЕЛЬНЫЙ КЛАПАН ЛИНИИ СПУСКАST4РУЧНОЙ НАСОС АВАРИЙНОЙ БУКСИРОВКИST5КЛАПАН ОБЩЕГО МАКСИМАЛЬНОГО ДАВЛЕНИЯ

Т1 МАСЛЯНЫЙ РЕЗЕРВУАР С ОТВЕРСТИЕМ

SCHEMAT HYDRAULICZNY MASZYNY STANDARDOWEJ X12EN - X12EW - X12EW-WIND - X14EW - XS9 E RESTYLING

BR1 / BR2 HAMULEC POSTOJOWY

BV1 ZAWÓR ZWALNIANIA HAMULCÓW DLA HOLOWANIA AWARYJNEGO

CB1 / CB2 ZAWORY HAMOWANIA
CIL1 CYLINDER KIEROWNICY
CIL2 / CIL3 CYLINDER PODNOSZENIA

CM SZYBKOZŁACZKA MANOMETRU 1/4" BSP

DV1 PODZIAŁ PRZEPŁYWU EM1 SILNIK ELEKTRYCZNY

EV10A ELEKTROZAWÓR SZEREGOWY-RÓWNOLEGŁY TRAKCJI EV10B ELEKTROZAWÓR OBEJŚCIA PODZIAŁU PRZEPŁYWU

EV2 ELEKTROZAWÓR TRAKCJI W PRZÓD EV3 ELEKTROZAWÓR TRAKCJI W TYŁ EV4 ELEKTROZAWÓR PODNOSZENIA EV5A/B ELEKTROZAWÓR OBNIŻANIA

EV8 ELEKTROZAWÓR PRAWEGO SKRĘTU EV9 ELEKTROZAWÓR LEWEGO SKRĘTU

F1 FILTR SSANIA

F2 SIATKA FILTRUJACA ZESPOŁU OBNIŻANIA

GD1 CENTRALKA HYDRAULICZNA

GD2 / GD3 ZINTEGROWANY ZESPÓŁ KONTROLI OBNIŻANIA

HM1 / HM2 SILNIK TRAKCJI

NR1 ZAWÓR JEDNOKIERUNKOWY LINII OBNIŻANIA

P1 POMPA ZĘBATA

PM1 POMPA RĘCZNA HOLOWANIA AWARYJNEGO RV1 OGÓLNY ZAWÓR MAKSYMALNEGO CIŚNIENIA

RV2 ZAWÓR MAKSYMALNEGO CIŚNIENIA OBWODU PODNOSZENIA RV3 ZAWÓR MAKSYMALNEGO CIŚNIENIA OBWODU OBNIŻANIA

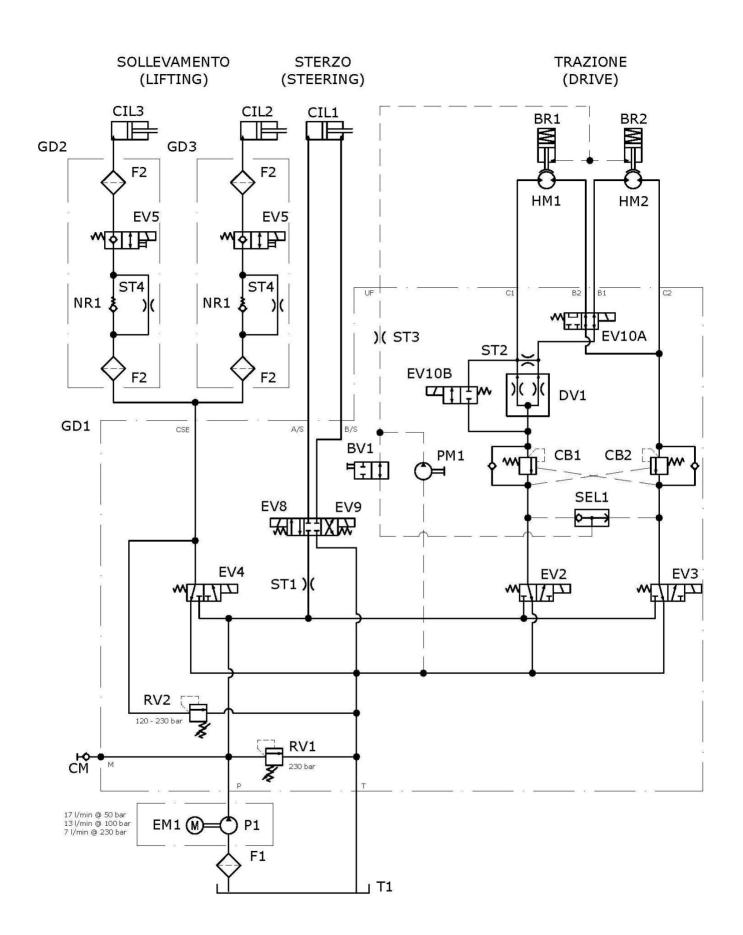
SEL1 ZAWÓR PRZEŁĄCZNIKA HAMULCA

ST1 URZĄDZENIE ZWĘŻAJĄCE LINIĘ KIEROWNICY

ST2 URZĄDZENIE ZWĘŻAJĄCE KOMPENSACJĘ LINII PODZIAŁU

ST3 URZĄDZENIE ZWĘŻAJĄCE HAMULCE ST4 URZĄDZENIE ZWĘŻAJĄCE LINIĘ OBNIŻANIA ST5 URZĄDZENIE ZWĘŻAJĄCE LINIĘ OBNIŻANIA

T1 ZBIORNIK OLEJU Z WŁAZEM



SCHEMA ELETTRICO MACCHINE STANDARD 045.08.011 – 045.08.012

	CONNETTORE P1	P5-11	Comando elettrovalvola EV4 – Salita
P1-1	5V - Positivo potenziometro joystick	P5-12	Comando elettrovalvola EV11 – By pass
P1-2	Segnale potenziometro joystick	1 0 12	Odmando cictirovarvola E v 11 - By pass
P1-3	-batt- Negativo potenziometro joystick		LEGENDA DISPOSITIVI E GUAINE
P1-5	Led verde consenso comandi in piattaforma	СВ	Carica batterie
P1-7	Led rosso allarme generico in piattaforma	CC	Controllo del carico
P1-8	Led rosso allarme sovraccarico in piattaforma	CCT	Cavo comandi a terra
P1-9	AV2 avvisatore acustico in piattaforma	CCP1	Cavo comandi in piattaforma – guaina 1
	CONNETTORE P2	CCP2	Cavo comandi in piattaforma – quaina 2
P2-7	Positivo alimentazione finecorsa + led impianto ON	EV2	Elettrovalvola trazione avanti
P2-8	Comando negativo EV5	EV3	Elettrovalvola trazione indietro
P2-9	Led rosso allarme batteria scarica in piattaforma	EV4	Elettrovalvola di salita
	CONNETTORE P3	EV5 A/B	Elettrovalvola di discesa
P3-1	Positivo comandi in piattaforma	EV8	Elettrovalvola sterzo a sinistra
P3-2	Positivo comandi in piattaforma	EV9	Elettrovalvola sterzo a destra
P3-3	Comando velocità "Lepre"	EV10	Elettrovalvola trazione veloce
	'	A/B	
P3-4	Comando Indietro / Discesa	KL	Clacson
P3-5	Comando Avanti / Salita	+KL	Comando positivo clacson
P3-6	Selezione trazione in piattaforma	M1	Finecorsa M1 (Contatto chiuso con piattaforma
	'		abbassata)
P3-7	Selezione Salita / Discesa in piattaforma	MPT1	Finecorsa MPT (Contatto chiuso con con pot-hole
	·		abbassato)
P3-8	Comando sterzo destra	MPT2	Finecorsa MPT (Contatto chiuso con con pot-hole
			abbassato)
P3-9	Comando sterzo sinistra	RCB	Relè carica batteria
P3-10	Segnale controllo del carico	SP1	Interruttore di emergenza a terra
P3-12	Comando "uomo presente"	SP2	Interruttore di emergenza in piattaforma
	CONNETTORE P4	TLR	Teleruttore di linea
P4-1	Positivo comandi a terra		
P4-4	Comando discesa da terra	(-)	0V – Negativo batteria
P4-5	Comando salita da terra	-B	0V – Negativo batteria
P4-6	Segnale finecorsa M1 (contatto chiuso con piattaforma abbassata)	5AB	Ponte tra le guaine EV5 e EV8
P4-7	Segnale finecorsa MPT (contatto chiuso con pothole abbassati	+KL	Comando clacson da piattaforma
P4-11	Segnale impianto attivo	MPT	Ponte tra guaine MPT1 e MPT2
P4-12	Segnale batteria scarica	+RCB	+24V – Positivo batteria da relè caricabatteria
	CONNETTORE P5	SP1	Positivo da pulsante di emergenza a terra
P5-1	Comando TLR teleruttore di linea e segnale	SP2	Positivo da pulsante di emergenza in piattaforma
	contaore		
P5-2	Comando elettrovalvola EV2 – Trazione avanti		
P5-3	Comando elettrovalvola EV3 – Trazione indietro	1	Caricabatteria
P5-5	Comando girofari	2	Batteria
P5-6	Comando elettrovalvola EV8 – Sterzo a sinistra	3	Spina disconnessone rapida
P5-7	Comando positivo elettrovalvola EV5 – Discesa	4	Fusibile di potenza
P5-8	Comando elettrovalvola EV9- Sterzo a destra	5	Teleruttore di linea
P5-9	Comando elettrovalvola EV10A / EV10B – Trazione veloce	6	Elettropompa
P5-10	Avvisatore acustico AV1	7	Controller
10-10	A TO VISALUI O AGASTIGO A TO I		O O TRI OII OI

ELECTRIC DIAGRAM STANDARD MACHINES 045.08.011 - 045.08.012

	P1 CONNECTOR	P5-11	EV4 solenoid valve control – Lifting
P1-1	5V - Positive joystick potentiometer	P5-12	EV11 solenoid valve control – By pass
P1-2	Joystick potentiometer signal		
P1-3	-batt- Negative joystick potentiometer		DEVICES AND SHEATHS KEY
P1-5	Green led platform controls enable	СВ	Battery charger
P1-7	Red led platform general alarm	CC	Load control
P1-8	Red led platform overload alarm	CCT	Ground controls cable
P1-9	AV2 platform audible alarm	CCP1	Platform controls cable – sheath 1
	P2 CONNECTOR	CCP2	Platform controls cable – sheath 2
P2-7	Positive limit switch power + system led ON	EV2	Forward drive solenoid valve
P2-8	EV5 negative control	EV3	Backward drive solenoid valve
P2-9	Red led platform flat battery alarm	EV4	Lifting solenoid valve
	P3 CONNECTOR	EV5 A/B	Lowering solenoid valve
P3-1	Positive platform controls	EV8	Left steering solenoid valve
P3-2	Positive platform controls	EV9	Right steering solenoid valve
P3-3	Speed control "Hare"	EV10	Fast drive solenoid valve
		A/B	Task and selection target
P3-4	Backward / Lowering control	KL	Horn
P3-5	Forward / Lifting control	+KL	Horn positive control
P3-6	Platform drive selection	M1	M1 limit switch (contact closed with platform
	I land in any consensi		lowered)
P3-7	Platform Lifting / Lowering selection	MPT1	MPT limit switch (contact closed with pot-hole guard
	· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·		lowered)
P3-8	Right steering control	MPT2	MPT limit switch (contact closed with pot-hole guard
	ggg		lowered)
P3-9	Left steering control	RCB	Battery charger relay
P3-10	Load control signal	SP1	Ground emergency switch
P3-12	"Dead-man" control	SP2	Platform emergency switch
	P4 CONNECTOR	TLR	Line remote switch
P4-1	Positive ground controls		
P4-4	Ground lowering control	(-)	0V – Negative battery
P4-5	Ground lifting control	-B	0V – Negative battery
P4-6	M1 limit switch signal (contact closed with platform	5AB	Jumper between EV5 and EV8 sheaths
	lowered)		
P4-7	MPT limit switch signal (contact closed with pot-	+KL	Platform horn control
	hole guards lowered)		
P4-11	System signal active	MPT	Jumper between MPT1 and MPT2 sheaths
P4-12	Flat battery signal	+RCB	+24V – Positive battery from battery charger relay
	P5 CONNECTOR	SP1	Positive from ground emergency button
P5-1	line remote switch TLR control and hour-meter	SP2	Positive from platform emergency button
	signal		
P5-2	EV2 solenoid valve control – Forward drive		
P5-3	EV3 solenoid valve control – Backward drive	1	Battery charger
P5-5	Rotating beacons control	2	Battery
P5-6	EV8 solenoid valve control – Left steering	3	Quick disconnection plug
P5-7	EV5 solenoid valve positive control - Lowering	4	Power fuse
P5-8	EV9 solenoid valve control – Right steering	5	Line remote switch
P5-8 P5-9	EV9 solenoid valve control – Right steering EV10A / EV10B solenoid valve control – Fast drive	5 6	Line remote switch Electric pump

SCHEMA ELECTRIQUE POUR MACHINES STANDARD 045.08.011 - 045.08.012

P1-1 SV- Positif potentiometre manette P1-2 Signal potentiometre manette P1-3 -batt-Negatif potentiometre manette P1-3 -batt-Negatif potentiometre manette P1-5 Diode verte consentement commandes dans plate-forme P1-7 Diode rouge alarme general dans plate-forme P1-8 Diode vorge alarme suncharge dans plate-forme P1-9 AV2 vertisseur sonore dans plate-forme P1-9 AV2 vertisseur sonore dans plate-forme CCP Cable commandes dans plate-forme CCP Cable commandes dans plate-forme CCP Cable commandes dans plate-forme CONNECTEUR P2 P2-7 Positif alimentation fin de course + diode circuit ON P2-8 Commande négative EV5 P2-9 Diode rouge alarme batterie déchargée dans plate-forme CONNECTEUR P3 P2-9 Diode rouge alarme batterie déchargée dans plate-forme P2-9 Diode rouge alarme batterie déchargée dans plate-forme CONNECTEUR P3 P2-9 Diode rouge alarme batterie déchargée dans plate-forme P3-1 Positif commandes dans plate-forme P3-2 Positif commandes dans plate-forme P3-3 Commande négative EV5 P3-3 Commande vitesse *Lievre* P3-4 Positif commandes dans plate-forme P3-5 Commande en arrière / descente P3-6 Selection fraction dans plate-forme P3-7 Selection fraction dans plate-forme P3-8 Commande en avant / montée P3-9 Selection fraction dans plate-forme P3-9 Selection fraction dans plate-forme P3-9 Commande en avant / montée P3-9 Commande vitesse *Lievre* P3-1 Fin de course MPT (Contact fermé avec pot-hoi abaissé) P3-10 Signal controlé de la recharge P3-10 Signal controlé de la recharge P3-11 Signal controlé de la recharge P3-12 Commande descente au soil P3-13 Commande descente au soil P3-14 Commande descente au soil P3-15 Commande descente au soil P3-16 Commande descente au soil P3-17 Commande descente au soil P3-18 Commande descente au soil P3-19 Signal controlé de la recharge P3-10 Signal fin de course MPT (contact fermé avec pot-hoi abaissé) P3-10 Commande descente au soil P3-11 Signal fin de course MPT (contact fermé avec pot-hoi abaissé) P3-10 Commande descente au soil P3-11 Signal fin de course MPT (contact fermé avec pot-hoi ab		CONNECTEUR P1	P5-11	Commande électrovanne EV4 – Montée
P1-2 Signal potentiomètre manette P1-3 -baitt- Négatif potentiomètre manette P1-5 Diode verte consentement commandes dans plate-forme P1-7 Diode rouge alarme général dans plate-forme CC Cable commandes dans plate-forme CCP Cable commandes dans plate-forme CCP Cable commandes au sol P1-9 AV2 avertisseur sonore dans plate-forme CCP Cable commandes au sol CONNECTEUR P2 CCP2 Cable commandes au sol CONNECTEUR P2 CCP2 Cable commandes dans plate-forme – gaine 1 CONNECTEUR P2 CCP2 Cable commandes dans plate-forme – gaine 1 Connected de la charge P2-9 P2-8 Commande des plate-forme CONNECTEUR P2 CCP2 Cable commandes dans plate-forme – gaine 2 Electrovanne traction en avant EV2 Electrovanne traction en avant EV2 Electrovanne traction en avant EV4 Electrovanne de montée EV4 Electrovanne de montée EV5 Electrovanne de montée EV5 Electrovanne braquage à gauche EV5 EV5 A/B Electrovanne braquage à gauche EV5 EV5 A/B Electrovanne braquage à droite EV5 EV5 A/B Electrovanne braquage à droite EV5 EV5 A/B Electrovanne braquage à droite EV5 A/B Electrovanne braquage à dr	P1-1			
P1-3 - balt- Négatif potentiomètre manette P1-5 Diode verte consentement commandes dans plate- forme P1-7 Diode rouge alarme genéral dans plate-forme P1-8 Diode rouge alarme surcharge dans plate-forme P1-9 AVZ avertisseur sonore dans plate-forme P1-9 AVZ avertisseur sonore dans plate-forme P2-7 Positif alimentation fin de course + diode circuit ON P2-8 Commande négative EV5 P2-9 Diode rouge alarme batterie déchargée dans plate-forme P2-9 Diode rouge alarme batterie déchargée dans plate-forme P2-9 Diode rouge alarme batterie déchargée dans plate-forme P3-1 Positif commandes dans plate-forme P3-1 Positif commandes dans plate-forme P3-2 Positif commandes dans plate-forme P3-3 Commande vitesse "Lièvre" P3-3 Commande vitesse "Lièvre" P3-4 Commande en arrière / descente P3-5 Commande en avant / montée P3-6 Selection fraction dans plate-forme P3-7 Selection Montée / Descente dans plate-forme P3-8 Commande braquage à droite P3-9 Commande braquage à droite P3-1 Selection Montée / Descente dans plate-forme P3-8 Commande braquage à droite P3-9 Commande braquage à droite P3-10 Signal contrôle de la recharge P3-11 Commande braquage à gauche P3-12 Commande braquage à droite P3-13 Signal contrôle de la recharge P3-14 Commande braquage à gauche P3-15 Commande braquage à gauche P3-16 Selection Montée / Descente dans plate-forme P3-17 Selection Montée / Descente dans plate-forme P3-18 Commande braquage à gauche P3-19 Commande braquage à gauche P3-10 Signal contrôle de la recharge P3-11 Commande sau sol P3-12 Commande sau sol P3-13 Signal contrôle de la recharge P3-14 Commande sau sol P3-15 Commande with (Contact fermé avec pot-hoi abaissée) P3-16 Signal find e course MPT (contact fermé avec pot-hoi abaissée) P3-10 Signal contrôle de la recharge P3-11 P0-8 Signal find e course MPT (contact fermé avec pot-hoi abaissée) P3-10 Signal fontoire de la recharge P3-11 P0-8 Signal find e course MPT (contact fermé avec pot-hoi abaissée) P3-10 Signal find e course MPT (contact fermé avec pot-hoi abaissée) P3-10 Signal find e course MPT (con			1012	Communication of the Communica
P1-5 Diode vorte consentement commandes dans plate-forme P1-7 Diode rouge alarme général dans plate-forme P1-8 Diode rouge alarme surcharge dans plate-forme P1-9 AV2 avertisseur sonore dans plate-forme CCP1 Cable commandes au sol P2-9 Positif alimentation fin de course + diode circuit ON P2-8 Commande des dans plate-forme circuit ON P2-8 Commandes dans plate-forme des plate-forme				LEGENDE DISPOSITIES ET GAINES
P1-7 Diode rouge alarme général dans plate-forme CC Contrôle de la charge P1-8 Diode rouge alarme surcharge dans plate-forme CCP1 Cable commandes au sol P1-9 AV2 avertisseur sonore dans plate-forme CCP1 Cable commandes dans plate-forme – gaine 1 CONNECTEUR P2 CCP2 Cable commandes dans plate-forme – gaine 2 P2-7 Positif alimentation fin de course + diode circuit ON EV2 Electrovanne traction en avaint P2-8 Commande negative EV5 EV3 Electrovanne traction en avaint CONNECTEUR P3 EV5 A/B Electrovanne de descente P3-1 Positif commandes dans plate-forme EV8 Electrovanne braquage à gauche P3-1 Positif commandes dans plate-forme EV9 Electrovanne traction en arrière P3-2 Positif commandes dans plate-forme EV9 Electrovanne traction rapide A/B P3-3 Commande en avaint / montée +KL Commande positive klaxon P3-6 Sélection traction dans plate-forme MP1 Fin de course MP1 (Contact fermé avec plate-forme abaissée) P3-8 Commande braquage à droite MP1 Fin de course MP1 (Contact fermé avec pot-hoi abaissée) P3-9 Commande braquage à gauche RCB Relais recharge batterie CONNECTEUR P4 TLR Télérupteur d'urgence au sol P4-4 Commande en descente au sol P4-4 Commande excente au sol P4-5 Commande excente au sol P4-1 Signal in de course MP1 (contact fermé avec pot-hoi abaissée) P3-10 Signal fin de course MP1 (contact fermé avec pot-hoi abaissée) P3-10 Signal in de course MP1 (contact fermé avec pot-hoi abaissée) P3-10 Signal in de course MP1 (contact fermé avec pot-hoi abaissée) P3-10 Signal in de course MP1 (contact fermé avec pot-hoi abaissée) P3-10 Signal in de course MP1 (contact fermé avec pot-hoi abaissée) P4-1 Signal in de course MP1 (contact fermé avec pot-hoi abaissée) P4-1 Signal in de course MP1 (contact fermé avec pot-hoi abaissée) P4-1 Signal in de course MP1 (contact fermé avec pot-hoi abaissée) P4-1 Signal in de course MP1 (contact fermé avec pot-hoi abaissée) P4-1 Signal in de course MP1 (contact fermé avec pot-hoi abaissée) P3-1 Commande descente au sol P4-2 Commande montée du sol P4-3 Signal in de course MP1 (contact fermé		Diode verte consentement commandes dans plate-	СВ	
P1-8 Diode rouge alarme surcharge dans plate-forme CCT Cable commandes au sol	P1-7		CC	Contrôle de la charge
P1-9				
CONNECTEUR P2 CCP2 Cable commandes dans plate-forme – gaine 2				
P2-7 Positif alimentation fin de course + diode circuit ON EV2 Electrovanne traction en avant				
P2-8 Commande négative EV5 EV3 Electrovanne traction en arrière	P2-7			
P2-9 Diode rouge alarme batterie déchargée dans plate- forme CONNECTEUR P3 EV5 A/B Electrovanne de montée CONNECTEUR P3 P3-1 Positif commandes dans plate-forme P3-2 Positif commandes dans plate-forme P3-3 Commande vitesse "Lièvre" P3-3 Commande en arrière / descente P3-4 Commande en arrière / descente P3-5 Commande en arrière / descente P3-6 Sélection traction dans plate-forme P3-7 Sélection Montée / Descente dans plate-forme P3-8 Commande braquage à droite P3-9 Commande braquage à droite P3-9 Commande braquage à droite P3-9 Commande braquage à droite P3-10 Signal contrôle de la recharge P3-10 Signal contrôle de la recharge P3-11 Positif commande au sol P4-1 Positif commande descente au sol P4-5 Commande montée du sol P4-6 Signal fin de course MPT (contact fermé avec potate-forme abaissée) P4-7 Signal fin de course MPT (contact fermé avec potate-forme au sol P4-1 Signal fin de course MPT (contact fermé avec potate-forme abaissée) P4-1 Signal fin de course MPT (contact fermé avec potate-forme abaissée) P4-1 Signal fin de course MPT (contact fermé avec potate-forme abaissée) P4-1 Signal fin de course MPT (contact fermé avec potate-forme abaissée) P4-1 Signal fin de course MPT (contact fermé avec potate-forme abaissée) P4-1 Signal fin de course MPT (contact fermé avec potate-forme abaissée) P4-1 Signal fin de course MPT (contact fermé avec potate-forme abaissée) P4-1 Signal fin de course MPT (contact fermé avec potate-forme abaissée) P4-1 Signal fin de course MPT (contact fermé avec potate-forme abaissée) P4-1 Signal fin de course MPT (contact fermé avec potate-forme abaissée) P4-1 Signal fin de course MPT (contact fermé avec potate-forme abaissée) P4-1 Signal fin de course MPT (contact fermé avec potate-forme abaissée) P5-2 Commande descerde au sol CONNECTEUR P5 SP1 Commande descerde au sol CONNECTEUR P5 SP2 Dositif depuis bouton d'urgence a				
P3-1 Positif commandes dans plate-forme EV8 Electrovanne braquage à gauche P3-2 Positif commandes dans plate-forme EV9 Electrovanne braquage à droite EV10 A/B Electrovanne braquage à droite EV10 A/B Electrovanne traction rapide A/B P3-3 Commande en avant / montée KL Klaxon P3-5 Commande en avant / montée +KL Commande positive klaxon Fin de course M1 (Contact fermé avec plate-for abaissée) P3-6 Sélection traction dans plate-forme MPT1 Fin de course M1 (Contact fermé avec plate-for abaissée) MPT2 Fin de course MPT (Contact fermé avec pot-hoi abaissé) MPT2 Fin de course MPT (Contact fermé avec pot-hoi abaissé) MPT3 P3-8 Commande braquage à gauche MPT4 RCB Relais recharge batterie MPT4-1 Commande «homme mort » SP2 Interrupteur d'urgence au sol Netterupteur d'urgence dans plate-forme MPT3 P3-10 Signal controle de la recharge SP1 Interrupteur d'urgence dans plate-forme CONNECTEUR P4 TLR Telérupteur de ligne MPT4-1 Positif commandes au sol P4-4 Commande descente au sol P4-4 Commande descente au sol P4-5 Commande montée du sol P4-6 Signal fin de course M1 (contact fermé avec pot-hoi abaissée) P4-7 Signal fin de course M1 (contact fermé avec pot-hoi abaissée) P4-1 Signal circuil actif MPT Pont entre les gaines EV5 et EV8 Forme abaissée) P4-1 Signal circuil actif MPT Pont entre les gaines MPT1 et MPT2 P4-12 Signal batterie déchargée +RCB P0-stitif depuis bouton d'urgence au sol P5-1 Commande TLR telérupteur de ligne et signal compleur CONNECTEUR P5 SP1 Positif depuis bouton d'urgence au sol P5-1 Commande Electrovanne EV2 – Traction en avant P5-3 Commande electrovanne EV2 – Traction en arrière D5-5 Commande descrovanne EV3 – Traction en arrière D5-5 Batterie D5-5 Batterie		Diode rouge alarme batterie déchargée dans plate-		
P3-2 Positif commandes dans plate-forme P3-3 Commande vitesse "Lievre" EV10 Electrovanne braquage à droite P3-3 Commande vitesse "Lievre" EV10 A/B P3-4 Commande en arrière / descente RL Klaxon P3-5 Commande en avant / montée P3-6 Sélection traction dans plate-forme P3-7 Sélection Montée / Descente dans plate-forme P3-7 Sélection Montée / Descente dans plate-forme P3-8 Commande braquage à droite P3-9 Commande braquage à gauche P3-10 Signal contrôle de la recharge P3-12 Commande homme mort » CONNECTEUR P4 P4-1 Positif commande au sol P4-4 Commande descente au sol P4-5 Commande montée du sol P4-6 Signal fin de course MPT (contact fermé avec plate-forme abaissée) P4-7 Signal fin de course MPT (contact fermé avec plate-forme abaissée) P3-9 P4-1 Signal fin de course MPT (contact fermé avec plate-forme abaissée) P4-1 Signal fin de course MPT (contact fermé avec plate-forme abaissée) P4-1 Signal fin de course MPT (contact fermé avec plate-forme abaissée) P4-1 Signal fin de course MPT (contact fermé avec plate-forme abaissée) P4-1 Signal fin de course MPT (contact fermé avec plate-forme abaissée) P4-1 Signal fin de course MPT (contact fermé avec pot-hole abaissée) P4-1 Signal fin de course MPT (contact fermé avec pot-hole abaissée) P4-1 Signal fin de course MPT (contact fermé avec pot-hole abaissée) P4-1 Signal fin de course MPT (contact fermé avec pot-hole abaissée) P4-1 Signal fin de course MPT (contact fermé avec pot-hole abaissée) P4-1 Signal fin de course MPT (contact fermé avec pot-hole abaissée) P5-1 Commande descrovanne EV2 – Traction en avant P5-2 Commande électrovanne EV2 – Traction en avant P5-3 Commande gyrophares P5-5 Commande gyrophares P5-6 Sommande gyrophares P5-7 Commande batterie P5-8 Batterie P5-8 Batterie			EV5 A/B	Electrovanne de descente
P3-2 Positif commandes dans plate-forme EV9 Electrovanne braquage à droite	P3-1			
P3-3 Commande vitesse "Lièvre" P3-4 Commande en arrière / descente P3-5 Commande en avant / montée P3-6 Sélection traction dans plate-forme P3-7 Sélection Montée / Descente dans plate-forme P3-8 Commande braquage à droite P3-9 Commande braquage à gauche P3-10 Signal contrôle de la recharge P3-11 Commande « homme mort » P3-12 Commande « homme mort » P4-1 Positif commande bascente au sol P4-4 Commande descente au sol P4-5 Commande montée du sol P4-6 Signal fin de course MT (contact fermé avec pothole abaissée) P4-1 Signal circuit actif P4-1 Signal batterie déchargée CONNECTEUR P5 P4-11 Signal circuit actif P4-12 Signal batterie déchargée CONNECTEUR P5 P5-1 Commande Electrovanne EV2 – Traction en avant proposition de la commande electrovanne EV3 – Traction en avant p5-5. Commande gyrophares Electrovanne traction rapide KL Klaxon Fin de course MT (Contact fermé avec potholabaissée) Fin de course MT (Contact fermé avec potholabaissé) Fin de course MPT (Contact fermé avec potholabaissé) Fin de course MPT (Contact fermé avec potholabaissé) Fin de course MPT (Contact fermé avec potholabaissée) Fin de course MPT (Contact fermé avec potholabaissée) Fin de course MPT (Contact fermé avec potholabaissés) Fi	P3-2		EV9	
P3-4 Commande en arrière / descente P3-5 Commande en avant / montée P3-6 Sélection traction dans plate-forme P3-7 Sélection traction dans plate-forme P3-8 Commande braquage à droite P3-9 Commande braquage à droite P3-10 Signal contrôle de la recharge P3-11 Positif commande su sol P4-1 Positif commande du sol P4-4 Commande descente au sol P4-5 Commande montée du sol P4-6 Signal fin de course MPT (contact fermé avec plate-forme abaissée) P4-7 Signal fin de course MPT (contact fermé avec pothole abaissée) P4-11 Signal circuit actif P4-12 Signal batterie P4-13 Signal circuit actif P4-14 Connande descente au sol P4-15 Commande montée du sol P4-16 Signal fin de course MPT (contact fermé avec pothole abaissée) P4-17 Signal fin de course MPT (contact fermé avec pothole abaissée) P4-18 Signal batterie déchargée P4-19 Signal fin de course MPT (contact fermé avec pothole abaissés) P4-10 Signal batterie déchargée P4-11 Signal circuit actif P4-11 Signal circuit actif P4-12 Signal batterie déchargée P4-13 Signal fin de course MPT (contact fermé avec pothole abaissés) P5-1 Commande EV2 - Traction en avant compiteur P5-2 Commande électrovanne EV2 - Traction en avant P5-3 Commande descente EV3 - Traction en arrière P5-5 Commande gyrophares P5-5 Commande gyrophares				
P3-5 Commande en avant / montée +KL Commande positive klaxon P3-6 Sélection traction dans plate-forme M1 Fin de course M1 (Contact fermé avec plate-for abaissée) P3-7 Sélection Montée / Descente dans plate-forme MPT1 Fin de course MPT (Contact fermé avec pot-hoi abaissée) P3-8 Commande braquage à droite MPT2 Fin de course MPT (Contact fermé avec pot-hoi abaissé) P3-9 Commande braquage à gauche RCB Relais recharge batterie P3-10 Signal contrôle de la recharge SP1 Interrupteur d'urgence au sol P3-12 Commande « homme mort » SP2 Interrupteur d'urgence dans plate-forme CONNECTEUR P4 TLR Télérupteur de ligne P4-1 Positif commandes au sol P4-4 Commande descente au sol (-) OV – Négatif batterie P4-5 Commande montée du sol -B OV – Négatif batterie P4-6 Signal fin de course MPT (contact fermé avec plate-forme abaissée) P4-7 Signal fin de course MPT (contact fermé avec pot-hole abaissés) P4-11 Signal circuit actif MPT Pont entre les gaines EV5 et EV8 P4-12 Signal batterie déchargée +RCB +24V – Positif batterie depuis relais chargeur de batterie CONNECTEUR P5 SP1 Positif depuis bouton d'urgence au sol P5-1 Commande ELR télérupteur de ligne et signal compteur P5-2 Commande électrovanne EV2 – Traction en avant P5-3 Commande descrovanne EV3 – Traction en arrière 1 Chargeur de batterie P5-5 Commande gyrophares 2 Batterie			A/B	'
P3-6 Sélection traction dans plate-forme P3-7 Sélection Montée / Descente dans plate-forme P3-8 Commande braquage à droite P3-9 Commande braquage à gauche P3-10 Signal contrôle de la recharge P3-12 Commande « homme mort » CONNECTEUR P4 P4-1 Positif commande basissé) P4-6 Signal fin de course MPT (contact fermé avec plate-forme avec plat	P3-4	Commande en arrière / descente		Klaxon
P3-7 Sélection Montée / Descente dans plate-forme P3-8 Commande braquage à droite P3-9 Commande braquage à gauche P3-10 Signal contrôle de la recharge P3-12 Commande « homme mort » CONNECTEUR P4 P4-1 Positif commande descente au sol P4-4 Commande montée du sol P4-5 Commande montée du sol P4-6 Signal fin de course MPT (contact fermé avec pothola abaissé) P4-1 Signal fin de course MPT (contact fermé avec plate-forme abaissée) P4-10 Signal fin de course MPT (contact fermé avec plate-forme abaissée) P4-1 Signal fin de course MPT (contact fermé avec plate-forme abaissée) P4-1 Signal fin de course MPT (contact fermé avec pothola abaissée) P4-10 Signal fin de course MPT (contact fermé avec pothola abaissée) P4-11 Signal circuit actif P4-12 Signal batterie déchargée P4-13 Signal batterie déchargée P4-14 Commande TLR telérupteur de ligne et signal P5-1 Commande TLR telérupteur de ligne et signal P5-2 Commande électrovanne EV2 – Traction en avant P5-3 Commande électrovanne EV2 – Traction en avant P5-3 Commande gyrophares P5-5 Commande gyrophares P5-5 Commande gyrophares P5-6 Commande gyrophares P6-6 P3-8 Relais recharge batterie P6-1 Interrupteur d'urgence au sol P1-1 Interrupteur d'urgence au sol P1-1 Chargeur de batterie P1-1 Chargeur de batterie P5-2 Commande électrovanne EV2 – Traction en avant P5-3 Commande gyrophares P5-5 Commande gyrophares	P3-5	Commande en avant / montée	+KL	Commande positive klaxon
P3-8 Commande braquage à droite P3-9 Commande braquage à gauche P3-10 Signal contrôle de la recharge P3-12 Commande « homme mort » CONNECTEUR P4 P4-1 Signal fin de course MPT (contact fermé avec pothola abaissé) P4-1 Signal fin de course MPT (contact fermé avec plateforme abaissée) P4-1 Signal fin de course MPT (contact fermé avec pothola abaissée) P4-1 Signal fin de course MPT (contact fermé avec pothola abaissée) P4-1 Signal fin de course MPT (contact fermé avec pothola abaissée) P4-11 Signal circuit actif MPT Pont entre les gaines MPT1 et MPT2 P4-12 Signal batterie déchargée P5-1 Commande TLR télérupteur de ligne et signal compleur P5-2 Commande électrovanne EV2 – Traction en avant P5-3 Commande gyrophares P5-5 Commande gyrophares P5-5 Commande gyrophares RCB Relais recurse MPT (Contact fermé avec pothola abaissée) Interrupteur d'urgence au sol Interrupteur d'urgence dans plate-forme P6-1 Chargeur de batterie CONNECTEUR P5 P6-2 Commande électrovanne EV3 – Traction en avant P6-3 Commande électrovanne EV3 – Traction en arrière P6-5 Commande gyrophares P6-6 Signal fercuit actif P6-7 Seption d'urgence dans plate-forme P7-7 Signal control d'urgence dans plate-forme P7-8 Seption de course MPT (contact fermé avec pothola abaissée) P7-9 P0-1 Commande électrovanne EV3 – Traction en avant P7-10 Commande électrovanne EV3 – Traction en avant P7-11 Commande électrovanne EV3 – Traction en avant P7-12 Seption d'urgence dans plate-forme P7-13 Seption d'urgence dans plate-forme P7-14 Commande électrovanne EV3 – Traction en avant P7-15 Commande électrovanne EV3 – Traction en avant P7-17 Commande gyrophares		Sélection traction dans plate-forme		Fin de course M1 (Contact fermé avec plate-forme
P3-8 Commande braquage à droite P3-9 Commande braquage à gauche P3-10 Signal contrôle de la recharge P3-10 Commande « homme mort » CONNECTEUR P4 P4-1 Positif commande descente au sol P4-5 Commande montée du sol P4-6 Signal fin de course MPT (contact fermé avec plateforme abaissée) P4-7 Signal fin de course MPT (contact fermé avec pothole abaissés) P4-11 Signal circuit actif P4-12 Signal batterie déchargée P3-12 Commande TLR télérupteur de ligne et signal compteur P4-13 Commande Evz – Traction en avant P5-3 Commande descrovanne Evz – Traction en arrière P5-5 Commande descrovande Evz – Traction en arrière P5-5 Commande descrovande Evz – Traction en arrière P3-1 Commande batterie P3-1 Commande batterie P3-1 Commande batterie P3-1 Commande batterie P4-2 Commande descrovanne Evz – Traction en arrière P4-3 Commande descrovanne Evz – Traction en arrière P5-5 Commande gyrophares P5-5 Commande gyrophares P5-1 Commande gyrophares P5-1 Commande gyrophares P5-2 Commande gyrophares P5-3 Commande gyrophares P5-4 Commande gyrophares P5-6 Commande gyrophares P5-1 Commande gyrophares P5-1 Commande gyrophares P5-2 Commande gyrophares P5-1 Commande gyrophares P5-2 Commande gyrophares P5-3 Commande gyrophares P5-4 Commande gyrophares P5-6 Commande gyrophares	P3-7	Sélection Montée / Descente dans plate-forme	MPT1	Fin de course MPT (Contact fermé avec pot-hole abaissé)
P3-9 Commande braquage à gauche P3-10 Signal contrôle de la recharge P3-11 Commande « homme mort » P3-12 Commande « homme mort » CONNECTEUR P4 P4-1 Positif commandes au sol P4-4 Commande descente au sol P4-5 Commande montée du sol P4-6 Signal fin de course M1 (contact fermé avec plateforme abaissée) P4-7 Signal fin de course MPT (contact fermé avec pothole abaissés) P4-11 Signal circuit actif P4-12 Signal batterie déchargée CONNECTEUR P5 P5-1 Commande TLR télérupteur de ligne et signal compteur P5-3 Commande électrovanne EV2 – Traction en avant P5-3 Commande gyrophares P5-1 Commande klacontròle de la recharge SP1 Interrupteur d'urgence au sol Interrupteur d'urgence dans plate-forme TAR Télérupteur de ligne - B 0V - Négatif batterie FAB Pont entre les gaines EV5 et EV8 Commande klaxon dans plate-forme HKL Commande klaxon dans plate-forme HKL Commande klaxon dans plate-forme HKL Commande klaxon dans plate-forme FACB +24V - Positif batterie depuis relais chargeur de batterie Positif depuis bouton d'urgence au sol Positif depuis bouton d'urgence dans plate-forme Chargeur de batterie Chargeur de batterie	P3-8	Commande braquage à droite	MPT2	Fin de course MPT (Contact fermé avec pot-hole abaissé)
P3-10 Signal contrôle de la recharge SP1 Interrupteur d'urgence au sol P3-12 Commande « homme mort » SP2 Interrupteur d'urgence dans plate-forme CONNECTEUR P4 TLR Télérupteur de ligne P4-1 Positif commandes au sol P4-4 Commande descente au sol P4-5 Commande montée du sol P4-6 Signal fin de course M1 (contact fermé avec plate-forme abaissée) P4-7 Signal fin de course MPT (contact fermé avec pot-hole abaissés) P4-11 Signal circuit actif MPT Pont entre les gaines MPT1 et MPT2 P4-12 Signal batterie déchargée +RCB SP1 Positif depuis bouton d'urgence au sol P5-1 Commande TLR télérupteur de ligne et signal compteur P5-2 Commande électrovanne EV2 – Traction en avant P5-3 Commande gyrophares 1 Batterie CONNECTEUR P5 SP1 Chargeur de batterie P5-5 Commande électrovanne EV3 – Traction en arrière 1 Chargeur de batterie P5-5 Commande gyrophares 2 Batterie	P3-9	Commande braquage à gauche	RCB	
P3-12 Commande « homme mort » CONNECTEUR P4 TLR Télérupteur de ligne P4-1 Positif commandes au sol P4-4 Commande descente au sol P4-5 Commande montée du sol P4-6 Signal fin de course M1 (contact fermé avec plateforme abaissée) P4-7 Signal fin de course MPT (contact fermé avec pothole abaissés) P4-11 Signal circuit actif P4-12 Signal batterie déchargée CONNECTEUR P5 P5-1 Commande TLR télérupteur de ligne et signal compteur P5-2 Commande électrovanne EV2 – Traction en avant P5-3 Commande gyrophares SP2 Interrupteur d'urgence dans plate-forme Télérupteur d'urgence dans plate-forme Télérupteur d'irrigence dans plate-forme Télérupteur d'irrigence dans plate-forme OV – Négatif batterie OV – Négatif batterie FAB Pont entre les gaines EV5 et EV8 Commande klaxon dans plate-forme HKL Commande klaxon dans plate-forme Pont entre les gaines MPT1 et MPT2 +24V – Positif batterie depuis relais chargeur de batterie Positif depuis bouton d'urgence au sol Positif depuis bouton d'urgence dans plate-forme Chargeur de batterie Chargeur de batterie Paterior d'urgence dans plate-forme Chargeur de batterie Paterior d'urgence dans plate-forme Chargeur de batterie Paterior d'urgence dans plate-forme Chargeur de batterie	P3-10		SP1	
P4-1 Positif commandes au sol P4-4 Commande descente au sol P4-5 Commande montée du sol P4-6 Signal fin de course M1 (contact fermé avec plateforme abaissée) P4-7 Signal fin de course MPT (contact fermé avec pothole abaissés) P4-11 Signal circuit actif P4-12 Signal batterie déchargée P4-12 Signal batterie déchargée P5-1 Commande TLR télérupteur de ligne et signal compteur P5-2 Commande électrovanne EV2 – Traction en avant P5-3 Commande gyrophares P1-1 Positif commande ligne et signal commande electrovanne EV3 – Traction en arrière P5-5 Commande gyrophares P5-1 Commande gyrophares P5-2 Commande gyrophares P5-2 Commande gyrophares P5-3 Commande gyrophares P5-4 Commande gyrophares P5-5 Commande gyrophares P5-6 Commande gyrophares P5-7 Commande gyrophares P5-8 Commande gyrophares P5-9 Commande gyrophares P5-1 Commande gyrophares P5-1 Commande gyrophares P5-2 Commande gyrophares P5-2 Commande gyrophares P5-3 Commande gyrophares P5-3 Commande gyrophares P5-4 Commande gyrophares P5-5 Commande gyrophares P5-6 Commande gyrophares P5-7 Commande gyrophares P5-8 Commande gyrophares P5-8 Commande gyrophares P5-9 Commande gyrophares P5-1 Commande gyrophares P5-1 Commande gyrophares P5-2 Commande gyrophares P5-3 Commande gyrophares	P3-12	Commande « homme mort »	SP2	
P4-1 Positif commandes au sol P4-4 Commande descente au sol P4-5 Commande montée du sol P4-6 Signal fin de course M1 (contact fermé avec plate-forme abaissée) P4-7 Signal fin de course MPT (contact fermé avec pot-hole abaissés) P4-11 Signal circuit actif P4-12 Signal batterie déchargée P4-12 Signal batterie déchargée CONNECTEUR P5 P5-1 Commande TLR télérupteur de ligne et signal compteur P5-2 Commande électrovanne EV2 – Traction en avant P5-3 Commande gyrophares P4-1 Commande descente au sol C-) OV – Négatif batterie BOV – Négatif batterie SAB Pont entre les gaines EV5 et EV8 Commande klaxon dans plate-forme +KL PONT entre les gaines MPT1 et MPT2 +24V – Positif batterie depuis relais chargeur de batterie P5-1 Commande TLR télérupteur de ligne et signal compteur P5-2 Commande électrovanne EV2 – Traction en avant P5-3 Commande gyrophares DV – Négatif batterie FAB Pont entre les gaines MPT1 et MPT2 +24V – Positif batterie depuis relais chargeur de batterie P5-3 Commande électrovanne EV2 – Traction en avant P5-3 Commande gyrophares DV – Négatif batterie TAB Commande sieves parte avec pot-hole avant P5-3 Commande gyrophares DV – Négatif batterie TAB Commande sieves parte avec pot-hole avant P5-1 Chargeur de batterie DV – Négatif batterie		CONNECTEUR P4	TLR	
P4-5 Commande montée du sol P4-6 Signal fin de course M1 (contact fermé avec plate- forme abaissée) P4-7 Signal fin de course MPT (contact fermé avec pot- hole abaissés) P4-11 Signal circuit actif P4-12 Signal batterie déchargée P4-12 Signal batterie déchargée P5-1 Commande TLR télérupteur de ligne et signal compteur P5-2 Commande électrovanne EV2 – Traction en avant P5-3 Commande gyrophares P5-5 Commande gyrophares P5-6 Signal fin de course MPT (contact fermé avec pot- hole abaissée) P6-1 FAB Pont entre les gaines MPT1 et MPT2 P-1 FAB Pont entre les gaines MPT1 et MPT2 P-1 FAB Pont entre les gaines MPT1 et MPT2 P-1 FAB Pont entre les gaines MPT1 et MPT2 P-1 FAB Pont entre les gaines MPT1 et MPT2 P-1 FAB Pont entre les gaines MPT1 et MPT2 P-1 FAB Pont entre les gaines MPT1 et MPT2 P-1 FAB PONT ENTRE SAB P	P4-1	Positif commandes au sol		
P4-6 Signal fin de course M1 (contact fermé avec plate- forme abaissée) P4-7 Signal fin de course MPT (contact fermé avec pot- hole abaissés) P4-11 Signal circuit actif P4-12 Signal batterie déchargée P4-12 Signal batterie déchargée CONNECTEUR P5 P5-1 Commande TLR télérupteur de ligne et signal compteur P5-2 Commande électrovanne EV2 – Traction en avant P5-3 Commande gyrophares P5-5 Commande gyrophares Signal fin de course M1 (contact fermé avec plate- hole abaissés) APT Pont entre les gaines MPT1 et MPT2 +KL Commande klaxon dans plate-forme +KL Commande klaxon dans plate-forme P5-1 Positif batterie depuis relais chargeur de batterie P5-2 Commande électrovanne EV2 – Traction en avant P5-3 Commande gyrophares DAB POnt entre les gaines EV5 et EV8 Commande klaxon dans plate-forme +KL Commande klaxon dans plate-forme +KL Commande klaxon dans plate-forme +COMMETTEUR P5 SP1 Positif depuis bouton d'urgence dans plate-forme Chargeur de batterie Chargeur de batterie Batterie	P4-4	Commande descente au sol	(-)	0V – Négatif batterie
forme abaissée) P4-7 Signal fin de course MPT (contact fermé avec pothole abaissés) P4-11 Signal circuit actif P4-12 Signal batterie déchargée P4-12 CONNECTEUR P5 P5-1 Commande TLR télérupteur de ligne et signal compteur P5-2 Commande électrovanne EV2 – Traction en avant P5-3 Commande gyrophares P5-5 Commande gyrophares PKL Commande klaxon dans plate-forme HKL Commande klaxon dans plate-forme Pont entre les gaines MPT1 et MPT2 +24V – Positif batterie depuis relais chargeur de batterie P5-1 Positif depuis bouton d'urgence au sol P6-2 Commande électrovanne EV2 – Traction en avant P5-3 Commande gyrophares P5-5 Satterie	P4-5	Commande montée du sol	-B	0V – Négatif batterie
hole abaissés) P4-11 Signal circuit actif P4-12 Signal batterie déchargée CONNECTEUR P5 P5-1 Commande TLR télérupteur de ligne et signal compteur P5-2 Commande électrovanne EV2 – Traction en avant P5-3 Commande gyrophares MPT Pont entre les gaines MPT1 et MPT2 +24V – Positif batterie depuis relais chargeur de batterie SP1 Positif depuis bouton d'urgence au sol Positif depuis bouton d'urgence dans plate-form compteur Chargeur de batterie Chargeur de batterie Batterie	P4-6		5AB	
P4-12 Signal batterie déchargée +RCB +24V – Positif batterie depuis relais chargeur de batterie CONNECTEUR P5 SP1 Positif depuis bouton d'urgence au sol P5-1 Commande TLR télérupteur de ligne et signal compteur P5-2 Commande électrovanne EV2 – Traction en avant P5-3 Commande électrovanne EV3 – Traction en arrière P5-5 Commande gyrophares 2 Batterie	P4-7		+KL	Commande klaxon dans plate-forme
batterie CONNECTEUR P5 SP1 Positif depuis bouton d'urgence au sol P5-1 Commande TLR télérupteur de ligne et signal compteur P5-2 Commande électrovanne EV2 – Traction en avant P5-3 Commande électrovanne EV3 – Traction en arrière P5-5 Commande gyrophares Datterie batterie Positif depuis bouton d'urgence dans plate-form Chargeur de batterie Datterie	P4-11	Signal circuit actif	MPT	Pont entre les gaines MPT1 et MPT2
P5-1 Commande TLR télérupteur de ligne et signal compteur P5-2 Commande électrovanne EV2 – Traction en avant P5-3 Commande électrovanne EV3 – Traction en arrière P5-5 Commande gyrophares P5-1 Positif depuis bouton d'urgence dans plate-form compteur P6-2 Positif depuis bouton d'urgence dans plate-form compteur Chargeur de batterie P6-2 Batterie	P4-12	Signal batterie déchargée	+RCB	+24V – Positif batterie depuis relais chargeur de batterie
P5-1 Commande TLR télérupteur de ligne et signal compteur P5-2 Commande électrovanne EV2 – Traction en avant P5-3 Commande électrovanne EV3 – Traction en arrière P5-5 Commande gyrophares P5-1 Positif depuis bouton d'urgence dans plate-form compteur P6-2 Positif depuis bouton d'urgence dans plate-form compteur Chargeur de batterie P6-3 Batterie		CONNECTEUR P5	SP1	Positif depuis bouton d'urgence au sol
P5-3 Commande électrovanne EV3 – Traction en arrière 1 Chargeur de batterie P5-5 Commande gyrophares 2 Batterie	P5-1	compteur	SP2	Positif depuis bouton d'urgence dans plate-forme
P5-5 Commande gyrophares 2 Batterie	P5-2			
	P5-3	Commande électrovanne EV3 – Traction en arrière		Chargeur de batterie
P5-6 Commande électrovanne EV8 – Braquage à 3 Fiche déconnexion rapide gauche	P5-6	Commande électrovanne EV8 – Braquage à gauche	3	Fiche déconnexion rapide
P5-7 Commande positive électrovanne EV5 – Descente 4 Fusible de puissance	P5-7		4	Fusible de puissance
P5-8 Commande électrovanne EV9- Braquage à droite 5 Télérupteur de ligne	P5-8		5	
P5-9 Commande électrovanne EV10A / EV10B – 6 Electropompe Traction rapide		Commande électrovanne EV10A / EV10B –		
P5-10 Avertisseur sonore AV1 7 Controller	P5-10		7	Controller

SCHALTPLAN STANDARDMASCHINEN 045.08.011 - 045.08.012

	VERBINDER P1	P5-11	Steuerung Elektroventil EV4 – Abhebung	
P1-1	5V - Positiv Potentiometer Joystick	P5-12	Steuerung Elektroventil EV11 – Umgehung	
P1-2	Signal Potentiometer Joystick		steads any field of the field o	
P1-3	-Batt- Negativ Potentiometer Joystick		ZEICHENERKLÄRUNG VORRICHTUNGEN UND MÄNTEL	
P1-5	Grüne LED Freigabe Steuerungen auf der Arbeitsbühne	СВ	Ladegerät	
P1-7	Rote LED allgemeiner Alarm auf der Arbeitsbühne	CC	Lastkontrolle	
P1-8	Rote LED Alarm Überlast auf der Arbeitsbühne	CCT	Kabel Steuerungen am Boden	
P1-9	AV2 Akustiksignal auf der Arbeitsbühne	CCP1	Kabel Steuerungen auf der Arbeitsbühne – Mantel 1	
	VERBINDER P2	CCP2	Kabel Steuerungen auf der Arbeitsbühne – Mantel 2	
P2-7	Positiv Versorgung Endschalter + LED Anlage ON	EV2	Elektroventil Vorwärtsfahren	
P2-8	Steuerung negativ EV5	EV3	Elektroventil Rückwärtsfahren	
P2-9	Rote LED Alarm erschöpfte Batterie auf der Arbeitsbühne	EV4	Elektroventil Anhebung	
	VERBINDER P3	EV5 A/B	Elektroventil Absenkung	
P3-1	Positiv Steuerungen auf der Arbeitsbühne	EV8	Elektroventil Lenkung links	
P3-2	Positiv Steuerungen auf der Arbeitsbühne	EV9	Elektroventil Lenkung rechts	
P3-3	Steuerung Geschwindigkeit "Hase"	EV10	Elektroventil schnelles Fahren	
	-	A/B		
P3-4	Steuerung rückwärts / Absenkung	KL	Hupe	
P3-5	Steuerung vorwärts / Anhebung	+KL	Steuerung positiv Hupe	
P3-6	Einstellung Fahren auf der Arbeitsbühne	M1	Endschalter M1 (geschlossener Kontrakt bei abgesenkter Arbeitsbühne)	
P3-7	Einstellung Anhebung / Absenkung auf der Arbeitsbühne	MPT1	Endschalter MPT (geschlossener Kontakt bei abgesenktem Schlagloch-Schutzsystem)	
P3-8	Steuerung Lenkung rechts	MPT2	Endschalter MPT (geschlossener Kontakt bei abgesenktem Schlagloch-Schutzsystem)	
P3-9	Steuerung Lenkung links	RCB	Relais Ladegerät	
P3-10	Signal Lastkontrolle	SP1	Not-Aus-Schalter am Boden	
P3-12	"Totmann"-Steuerung	SP2	Not-Aus-Schalter auf der Arbeitsbühne	
	VERBINDER P4	TLR	Leitungsfernschalter	
P4-1	Positiv Steuerungen am Boden			
P4-4	Steuerung Absenkung vom Boden aus	(-)	0V – Negativ Batterie	
P4-5	Steuerung Anhebung vom Boden aus	-B	0V – Negativ Batterie	
P4-6	Signal Endschalter M1 (geschlossener Kontakt bei abgesenkter Arbeitsbühne)	5AB	Brücke zwischen den Mänteln EV5 und EV8	
P4-7	Signal Endschalter MPT (geschlossener Kontakt bei abgesenkten Schlagloch-Schutzsystemen)	+KL	Steuerung Hupe an der Arbeitsbühne	
P4-11	Signal Anlage aktiv	MPT	Brücke zwischen den Mänteln MPT1 und MPT2	
P4-12	Signal Batterie erschöpft	+RCB	+24V – Positiv Batterie vom Relais Ladegerät	
	VERBINDER P5	SP1	Positiv vom Notausschalter am Boden	
P5-1	Steuerung TLR Leitungsfernschalter und Stundenzählersignal	SP2	Positiv vom Not-Aus-Schalter auf der Arbeitsbühne	
P5-2	Steuerung Elektroventil EV2 – Vorwärtsfahren			
P5-3	Steuerung Elektroventil EV3 – Rückwärtsfahren	1	Ladegerät	
P5-5	Steuerung Rundumleuchten	2	Batterie	
P5-6	Steuerung Elektroventil EV8 – Lenkung links	3	Stecker Schnellabtrennung	
P5-7	Steuerung positiv Elektroventil EV5 – Absenkung	4	Leistungssicherung	
P5-8	Steuerung Elektroventil EV9- Lenkung rechts	5	Leitungsfernschalter	
P5-9	Steuerung Elektroventil EV10A / EV10B – schnelles Fahren	6	Elektropumpe	
P5-10	Akustiksignal AV1	7	Kontroller	
		<u>'</u>		

ESQUEMA ELÉCTRICO MÁQUINAS STANDARD 045.08.011 - 045.08.012

	CONECTOR P1		Mando electroválvula EV4 – Subida
P1-1	5V - Positivo potenciómetro joystick	P5-12	Mando electroválvula EV11 – By pass
P1-2	Señal potenciómetro joystick	1012	Widings cisculovalivala EVIII by pass
P1-3	-bat- Negativo potenciómetro joystick		LEYENDA DISPOSITIVOS Y RECUBRIMIENTOS
P1-5	LED verde consenso mandos en plataforma	СВ	Cargador de baterías
P1-7	LED rojo alarma genérica en plataforma	CC	Control de la carga
P1-8	LED rojo alarma sobrecarga en plataforma	CCT	Cable mandos en tierra
P1-9	AV2 avisador acústico en plataforma	CCP1	Cable mandos en plataforma – recubrimiento 1
117	CONECTOR P2	CCP2	Cable mandos en plataforma – recubrimiento 2
P2-7	Positivo alimentación final de carrera + LED instalación ON	EV2	Electroválvula tracción adelante
P2-8	Mando negativo EV5	EV3	Electroválvula tracción atrás
P2-9	LED rojo alarma batería descargada en plataforma	EV4	Electroválvula de subida
	CONECTOR P3	EV5	Electroválvula de bajada
		A/B	
P3-1	Positivo mandos en plataforma	EV8	Electroválvula viraje a la izquierda
P3-2	Positivo mandos en plataforma	EV9	Electroválvula viraje a la derecha
P3-3	Mando velocidad "Liebre"	EV10	Electroválvula tracción rápida
		A/B	'
P3-4	Mando Atrás / Bajada	KL	Bocina eléctrica
P3-5	Mando Adelante / Subida	+KL	Mando positivo bocina eléctrica
P3-6	Selección tracción en plataforma	M1	Final de carrera M1 (contacto cerrado con
	'		plataforma bajada) `
P3-7	Selección Subida / Bajada en plataforma	MPT1	Final de carrera MPT (contacto cerrado con correderas anti-vuelco bajadas)
P3-8	Mando viraje a la derecha	MPT2	Final de carrera MPT (contacto cerrado con correderas anti-vuelco bajadas)
P3-9	Mando viraje a la izquierda	RCB	Relé carga batería
P3-10	Señal control de la carga	SP1	Interruptor de emergencia en tierra
P3-12	Mando "hombre muerto"	SP2	Interruptor de emergencia en plataforma
	CONECTOR P4	TLR	Telerruptor de línea
P4-1	Positivo mandos en tierra		
P4-4	Mando bajada desde tierra	(-)	OV – Negativo batería
P4-5	Mando subida desde tierra	-B	0V – Negativo batería
P4-6	Señal final de carrera M1 (contacto cerrado con plataforma bajada)	5AB	Puente entre los recubrimientos EV5 y EV8
P4-7	Señal final de carrera MPT (contacto cerrado con correderas anti-vuelco bajadas)	+KL	Mando bocina eléctrica desde plataforma
P4-11	Señal instalación activada	MPT	Puente entre recubrimientos MPT1 y MPT2
P4-12	Señal batería descargada	+RCB	+24V – Positivo batería desde relé cargador de batería
	CONECTOR P5	SP1	Positivo desde pulsador de emergencia en tierra
P5-1	Mando TLR telerruptor de línea y señal	SP2	Positivo desde pulsador de emergencia en
	cuentahoras		plataforma
P5-2	Mando electroválvula EV2 – Tracción adelante		
P5-3	Mando electroválvula EV3 – Tracción atrás	1	Cargador de batería
P5-5	Mando faros giratorios	2	Batería
P5-6	Mando electroválvula EV8 – Viraje a la izquierda	3	Clavija de desconexión rápida
P5-7	Mando positivo electroválvula EV5 – Bajada	4	Fusible de potencia.
P5-8	Mando electroválvula EV9 – Viraje a la derecha	5	Telerruptor de línea
P5-9	Mando electroválvula EV10A / EV10B – Tracción rápida	6	Electrobomba
P5-10	Avisador acústico AV1	7	Controller
. 5 10		,	00.10.0101

ELEKTRISCH SCHEMA STANDAARD MACHINES 045.08.011 - 045.08.012 X8EN - X10EW - X10EW-WIND - X10EN - X12EW - X12EW-WIND - X12EN - X14EW XS7 E RESTYLING - XS8 E RESTYLING LIGHT - XS8 E RESTYLING - XS9 E RESTYLING

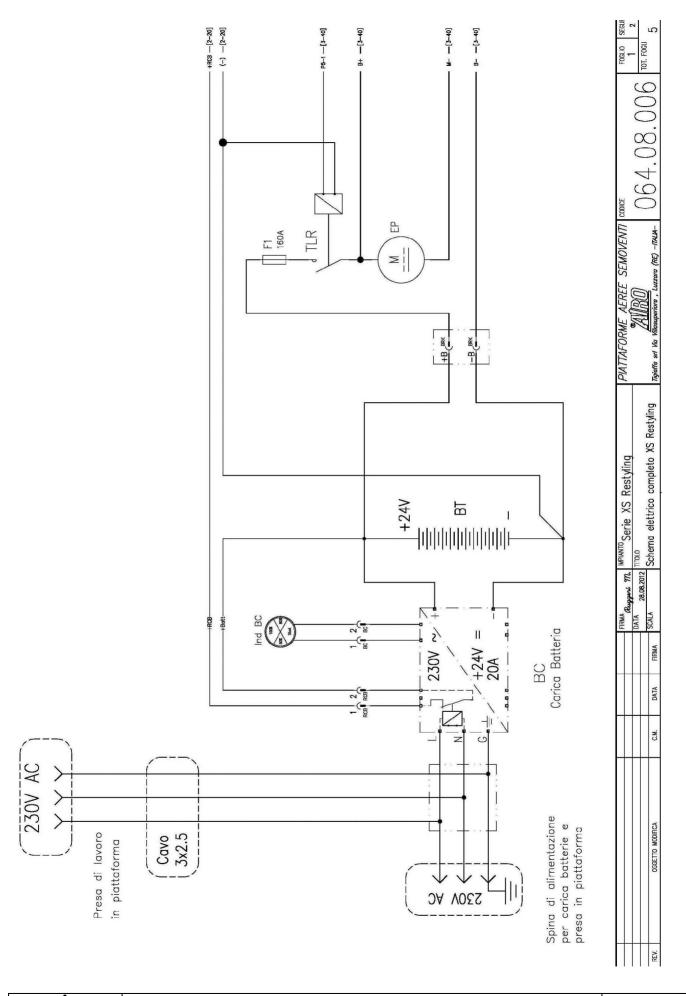
	XS7 E RESTYLING – XS8 E RESTYLING LIG	<u>HT – X</u> S8 E	E RESTYLING – XS9 E RESTYLING
	CONNECTOR P1	P5-11	Bediening elektromagnetische klep EV4 - Heffen
P1-1	5V - Plus potentiometer joystick	P5-12	Bediening elektromagnetische klep EV11 -
			Overbrugging
P1-2	Signaal potentiometer joystick		
P1-3	-Accu- Min potentiometer joystick		VERKLARING VAN DE TEKENS VAN SYSTEMEN EN KABELMANTELS
P1-5	Groene led vrijgave bedieningen op platform	СВ	Acculader
P1-7	Rode led algemeen alarm op platform	CC	Controle van de last
P1-8	Rode led overbelastingsalarm op platform	CCT	Kabel bedieningen vanaf de grond
P1-9	AV2 zoemer op platform	CCP1	Kabel bedieningen op platform – kabelmantel 1
	CONNECTOR P2	CCP2	Kabel bedieningen op platform – kabelmantel 2
P2-7	Plus stroomvoorziening eindschakelaars + led installatie ON	EV2	Elektromagnetische klep vooruit rijden
P2-8	Bediening min EV5	EV3	Elektromagnetische klep achteruit rijden
P2-9	Rode led alarm accu leeg op platform	EV4	Elektromagnetische klep heffen
127	CONNECTOR P3	EV5 A/B	Elektromagnetische klep dalen
P3-1	Plus bedieningen op platform	EV8	Elektromagnetische klep stuurbeweging naar links
P3-2	Plus bedieningen op platform	EV9	Elektromagnetische klep stuurbeweging naar rechts
P3-3	Bediening snelheid "Haas"	EV10	Elektromagnetische klep snel rijden
'33	Boaldring Shorrold Fluds	A/B	Ziota omagnotiono nopono njuon
P3-4	Bediening achteruit / dalen	KL	Claxon
P3-5	Bediening vooruit / heffen	+KL	Bediening plus claxon
P3-6	Keuze rijden op platform	M1	Eindschakelaar M1 (contact gesloten bij omlaag
	,		gezet platform)
P3-7	Keuze heffen / dalen op platform	MPT1	Eindschakelaar MPT (contact gesloten bij omlaag gezette pot-holes)
P3-8	Bediening stuurbeweging naar rechts	MPT2	Eindschakelaar MPT (contact gesloten bij omlaag gezette pot-holes)
P3-9	Bediening stuurbeweging naar links	RCB	Relais acculader
P3-10	Signaal lastcontrole	SP1	Noodschakelaar op de grond
P3-12	Dodemansbediening	SP2	Noodschakelaar op platform
	CONNECTOR P4	TLR	Lijnafstandsschakelaar
P4-1	Plus bedieningen vanaf de grond		
P4-4	Bediening dalen vanaf de grond	(-)	0V – Min accu
P4-5	Bediening heffen vanaf de grond	-B	0V – Min accu
P4-6	Signaal eindschakelaar M1 (contact gesloten bij omlaag gezet platform)	5AB	Brug tussen kabelmantels EV5 en EV8
P4-7	Signaal eindschakelaar MPT (contact gesloten bij omlaag gezette pot-holes)	+KL	Bediening claxon vanuit platform
P4-11	Signaal installatie actief	MPT	Brug tussen kabelmantels MPT1 en MPT2
P4-12	Signaal accu leeg	+RCB	+24V – Plus accu van relais acculader
	CONNECTOR P5	SP1	Plus van noodknop op de grond
P5-1	Bediening TLR lijnafstandsschakelaar en signaal urenteller	SP2	Plus van noodknop op platform
P5-2	Bediening elektromagnetische klep EV2 – Vooruit		
P5-3	rijden Bediening elektromagnetische klep EV3 – Achteruit	1	Acculader
	rijden	2	Accu
P5-5	Bediening zwaailichten	2	Accu
P5-6	Bediening elektromagnetische klep EV8 – Stuurbeweging naar links	3	Snelonderbrekingsstekker
P5-7	Bediening plus elektromagnetische klep EV5 - Dalen	4	Vermogenszekering
P5-8	Bediening elektromagnetische klep EV9 – Stuurbeweging naar rechts	5	Lijnafstandsschakelaar
P5-9	Bediening elektromagnetische klep EV10A / EV10B – Snel rijden	6	Elektrische pomp
P5-10	Zoemer AV1	7	Besturing
		· '	= = = : : : : : : : : : : : : : : : : :

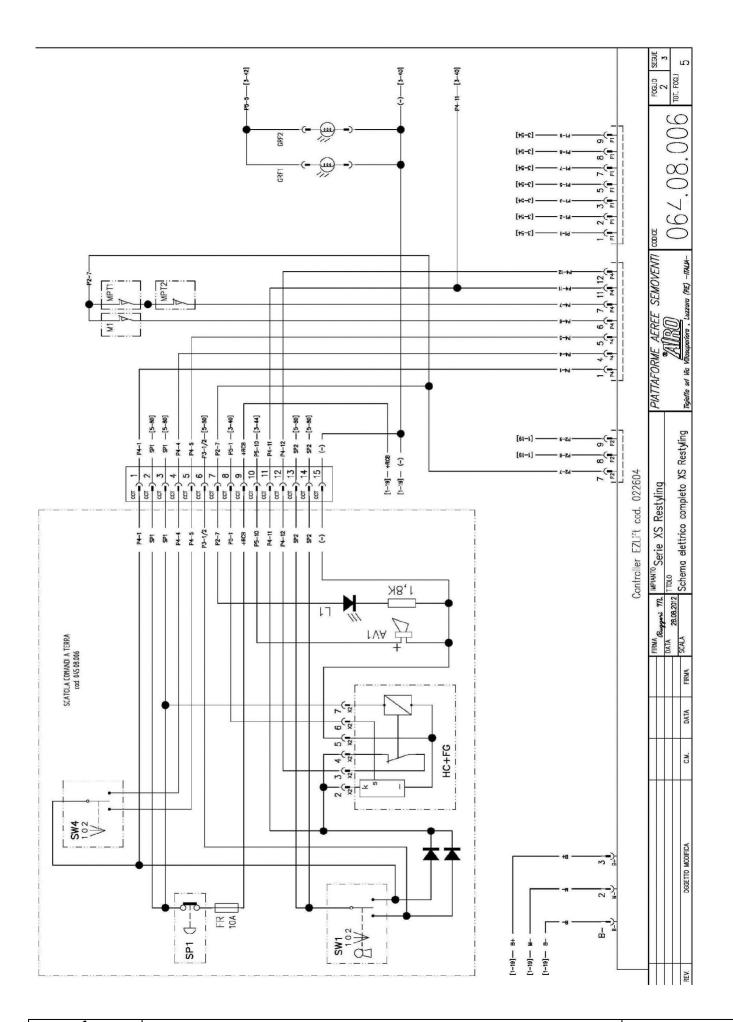
ЭЛЕКТРИЧЕСКАЯ СХЕМА СТАНДАРТНЫХ МАШИН 045.08.011 – 045.08.012 X8EN – X10EW – X10EW-WIND – X10EN – X12EW – X12EW-WIND – X12EN – X14EW XS7 E RESTYLING – XS8 E RESTYLING LIGHT – XS8 E RESTYLING – XS9 E RESTYLING

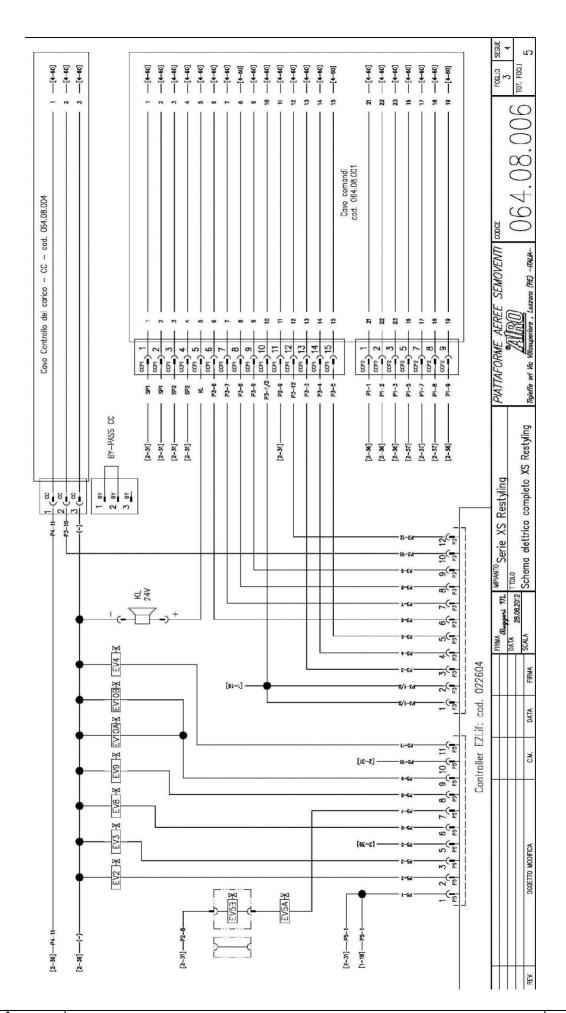
СОЕДИНИТЕЛЬ Р1 P5-9 Управление электроклапаном EV10A / EV10B -Быстрая скорость P1-1 P5-10 5В – Позитивный потенциометр джойстик Звуковой сигнализатор AV1 P1-2 Сигнал потенциометра джойстик P5-11 Управление электроклапаном EV4 – Подъем P5-12 P1-3 -batt- Негативный потенциометр джойстик Управление электроклапаном EV11 – By pass P1-5 Зеленый индикатор разрешения команд на ПЕРЕЧЕНЬ УСТРОЙСТВ И КОЖУХОВ платформе P1-7 Красный индикатор общей опасности на CB Зарядное устройство платформе P1-8 Красный индикатор опасности перегрузки на CC Контроль груза платформе P1-9 AV2 Звуковой сигнализатор на платформе CCT Кабель команд на земле **СОЕДИНИТЕЛЬ** Р2 CCP1 Кабель команд на платформе – кожух 1 P2-7 Позитивный привод конца хода + индикаторное CCP2 Кабель команд на платформе – кожух 2 устройство ON Негативное управление EV5 P2-8 EV2 Электроклапан движения вперед P2-9 Красный индикатор разряженного аккумулятора EV3 Электроклапан движения назад на платформе **СОЕДИНИТЕЛЬ** Р3 FV4 Электроклапан подъема P3-1 EV5 A/B Позитивные команды на платформе Электроклапан спуска P3-2 Позитивные команды на платформе EV8 Электроклапан поворота налево P3-3 Команда скорости "Lepre" («Заяц») EV9 Электроклапан поворота направо Электроклапан быстрой тяги P3-4 Команда Назад / Спуск EV10A/B P3-5 Команда Вперед / Подъем Клаксон KL P3-6 Выбор тягового движения на платформе Позитивное управление клаксоном +KI P3-7 Выбор Подъем / Спуск на платформе Конец хода М1 (Контакт закрыт с опущенной M1 платформой) P3-8 MPT1 Конец хода MPT (Контакт закрыт с pot-hole Команда поворот направо опущенным) P3-9 Команда поворот налево MPT2 Конец хода MPT (Контакт закрыт с pot-hole опущенным) P3-10 Сигнал контроля груза **RCB** Реле зарядного устройства P3-12 Команда "оператор на месте" SP1 Аварийный выключатель на земле SP2 СОЕДИНИТЕЛЬ Р4 Аварийный выключатель на платформе P4-1 Позитивный команды на земле TLR Линейное дистанционный выключатель P4-4 Команда спуск на земле (-) 0V - Негатив аккумулятора P4-5 0V - Негатив аккумулятора Команда подъем на земле -B P4-6 Сигнал конца хода М1 (контакт закрыт со 5AB Мостик между кожухами EV5 и EV8 спущенной платформой) P4-7 Сигнал конца хода МРТ ((контакт закрыт с pot-+KL Управление клаксоном на платформе hole опущенными) P4-11 Сигнал активности оборудования MPT Мостик между кожухами МРТ1 и МРТ2 P4-12 Сигнал разряженного аккумулятора +RCB +24В – Позитив аккумулятора от реле зарядного **СОЕДИНИТЕЛЬ** P5 SP1 Позитив от аварийной кнопки на земле P5-1 Команда TLR дистанционного выключателя и SP2 Позитив от аварийной кнопки на платформе сигнала счетчика моточасов P5-2 Управление электроклапаном EV2 – Движение 1 Зарядное устройство P5-3 Управление электроклапаном EV3 – Движение 2 Аккумулятор P5-5 Управление проблесковыми маячками 3 Вилка быстрого разъединения P5-6 Управление электроклапаном EV8 – Поворот 4 Плавкий предохранитель мощности налево P5-7 Позитивное управление электроклапаном EV5 – 5 Линейный дистанционный выключатель Управление электроклапаном EV9- Поворот P5-8 6 Электронасос направо 7 Контроллер

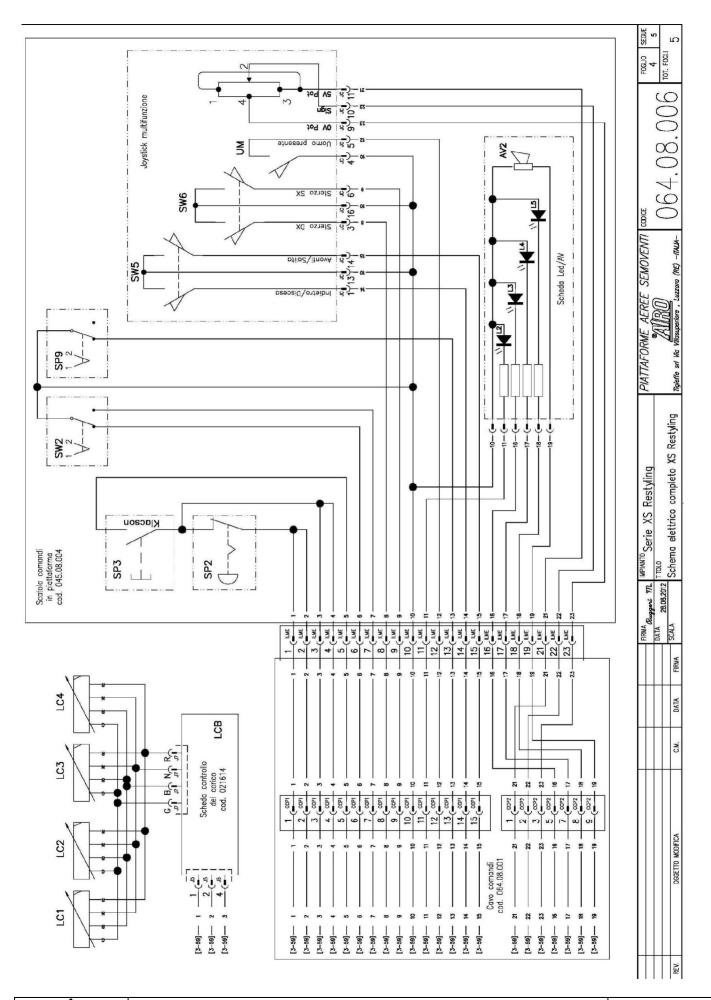
SCHEMAT ELEKTRYCZNY MASZYNY STANDARDOWEJ 045.08.011 – 045.08.012

	Ł Ą CZNIK P1	P5-11	El. sterujący elektrozaw. EV4 – Podnoszenie
P1-1	5V - Dodatni potencjometru joysticka	P5-12	El. sterujący elektrozaw. EV11 – Obejście
P1-2	Sygnał potencjometru joysticka	1012	Ensterający ciokurozawi. E v r r - Obojecio
P1-3	-bat- Ujemny potencjometru joysticka		LEGENDA URZ A DZE Ń I OSŁON
P1-5	LED zielony zgody el.sterujących w podeście	СВ	Ładowarka
P1-7	LED czerwony ogólnego alarmu na podeście	CC	Kontrola ładowania
P1-8	LED czerwony alarmu przeciążenia na podeście	CCT	Kabel uziemienia el. sterujących
P1-9	AV2 sygnalizator dźwiękowy na podeście	CCP1	Kabel el.sterując. na podeście – osłona 1
117	ŁACZNIK P2	CCP2	Kabel el.sterując. na podeście – osłona 2
P2-7	Dodatni zasilania ogranicznika + LED instalacji ON	EV2	Elektrozawór trakcji w przód
P2-8	Element sterujący ujemny EV5	EV3	Elektrozawór trakcji w tył
P2-9	LED czerwony alarmu rozładowanej baterii na	EV4	Elektrozawór podnoszenia
127	podeście		Elokuozawoi podnoszonia
	Ł A CZNIK P3	EV5 A/B	Elektrozawór obniżania
P3-1	Dodatni el.sterujących na podeście	EV8	Elektrozawór skrętu w lewo
P3-2	Dodatni el.sterujących na podeście	EV9	Elektrozawór skrętu w prawo
P3-3	Element sterujący prędkości "Szybkiej"	EV10 A/B	Elektrozawór szybkiej trakcji
P3-4	Element sterujący w tył / obniżania	KL	Klakson
P3-5	Element sterujący w przód / podnoszenie	+KL	Element sterujący dodatni klaksonu
P3-6	Wybór trakcji na podeście	M1	Ogranicznik M1 (Styk zamknięty z podestem
			obniżonym)
P3-7	Wybór podnoszenia / obniżania na podeście	MPT1	Ogranicznik MPT (Styk zamknięty z pot-hole
			obniżonym)
P3-8	Element sterujący skrętu w prawo	MPT2	Ogranicznik MPT (Styk zamknięty z pot-hole
			obniżonym)
P3-9	Element sterujący skrętu w lewo	RCB	Przekaźnik ładowarki
P3-10	Sygnał kontroli ładowania	SP1	Wyłącznik awaryjny uziemiania
P3-12	Element sterujący "obecności człowieka"	SP2	Wyłącznik awaryjny na podeście
	Ł A CZNIK P4	TLR	Nadajnik linii
P4-1	Element sterujący dodatni uziemienia		
P4-4	Element sterujący obniżania z ziemi	(-)	0V – Ujemny baterii
P4-5	Element sterujący podnoszenia z ziemi	-B	0V – Ujemny baterii
P4-6	Ogranicznik M1 (styk zamknięty z podestem obniżonym)	5AB	Mostek między osłoną EV5 a EV8
P4-7	Ogranicznik MPT (styk zamknięty z pot-hole	+KL	Element sterujący klaksonu z podestu
D4 11	obniżonym)	MDT	Mantal mindry calculation MDT1 a MDT2
P4-11	Sygnał aktywnej instalacji	MPT	Mostek między osłonami MPT1 a MPT2
P4-12	Sygnał rozładowanej baterii	+RCB	+24V – Dodatni baterii z przekaźnika ładowarki Dodatni z przycisku awaryjnego do ziemi
P5-1	ŁĄ CZNIK P5 Element sterujący TLR nadajnika linii i sygnału	SP1	1 3 37 0
	łącznika	SP2	Dodatni z przycisku awaryjnego na podeście
P5-2	El.sterujący elektrozaw. EV2 – Trakcja w przód		
P5-3	Element sterujący elektrozaworu EV3 – Trakcja w	1	Ładowarka
DE E	tył		Patrolis
P5-5	Element sterujący zmiany reflektorów	2	Bateria
P5-6	Element sterujący elektrozaworu EV8 – skręt w lewo	3	Wtyczka szybkiego rozłączenia
P5-7	Element sterujący dodatni elektrozaworu EV5 – Obniżenie	4	Bezpiecznik mocy
P5-8	Element sterujący elektrozaworu EV9 – skręt w prawo	5	Nadajnik linii
P5-9	Element sterujący elektrozaworu EV10A / EV10B – Trakcja szybka	6	Elektropompa
P5-10	Sygnalizator dźwiękowy AV1	7	Kontroler
	January and All Indian	. ,	

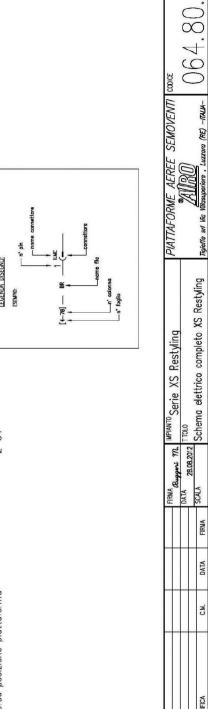








SIMB.	DESCRIZIONE	Pag.—Col.	SIMB.	DESCRIZ ONE		Pag.—Col.
AVI	Avvisatore acustico a terro	2-27	MPT1	Finecorsa pot-hole destro	0	2-34
AV2	Avvisatore acustico in piattaforma	4-77	MPT2	Finecorsa pot-hole sinistro	70	2-34
BC	Caricabatteria	1-4/7	SP1	Interrutore di emergenza a	a fungo a terra	2-20/21
ВТ	Batteria Trazione	1-8/9	SP2	Interruttore di emergenza	Interruttore di emergenza a fungo in piattaforma	4-67/69
EP	Elettropompa	1-14/15	SP3	Pulsante clacson		4-67/69
EV2	Elettrovalvola di Trazione Avanti	3-41/42	SP9	Pulsante serie/parallelo trazione	razione	4-72/73
EV3	Elettrovalvola di Trazione Indietro	3-42/43	SW1	Selettori comandi		2-20/21
EV4	Elettrovalvola di sol evamento	3-46	SW2	Selettore modalità trazione/sollevamento	ne/sollevamento	4-71/72
EV5A	Elettrovalvola di discesa A	3-41	SW4	Selettori Salita/Discesa da terra	la terra	2-22/24
EV5B	Elettrovalvola di discesa B	3-41	SW5	Selettore Avanti/sollevamento — Indietro/Discesa	iento — Indietro/Discesa	4-74/75
EV8	Elettrovalvola di sterzo a destra	3-43	SW6	Selettore Sterzo		6-115/116
EV9	Elettrovalvola di sterzo a sinistra	3-44	TLR	Teleruttore di linea		1-15/16
EV10A	Elettrovalvola serie/parallelo trazione	3-45	MO	Contatto pedale "Uomo presente"	oresente"	4-77
EV10B	Elettrovalvola serie/parallelo trazione	3-45/46				
F1	Fusibile circuito di potenza	1-14/15				
GR=1	Girofaro 1	2-37				
GR=2	Girofaro 2	2-38				
HC+FG	Conta Ore + Bloccabatteria	2-23/26				
Ind BC	Indicatore Carica Batteria	1-06/07				
Ā	Clacson 24Vdc	3-47				
KTRL	Contatto ausiliario teleruttore di linea	1-15/16				
KTRL1	Contatto ausiliario teleruttore di linea 1	1-15/16				
	Led Impianto Acceso	2-25/26				
L2	Led "Vorno Presente"	4-73				
L3	Led Batteria Scarica	4-74				
L3	Led Allarmi in piattaforma	4-74				
L4	Led Allarmi Carico	4-75/76				
LC1	Cella di Carico 1	4-60/61				
LC2	Cella di Carico 2	4-61/63				
LC3	Cella di Carico 3	4-63/64				
LC4	Cella di Carico 4	4-65/66				
LCB	Scheda Controllo del Carico	4-61/65				
M1	Finecorsa posizione piattaforma	2-34	LEGENDA DISEGNO:	ISEGNO;		





DICHIARAZIONE CE DI CONFORMITA' - CE DECLARATION OF CONFORMITY - DECLARATION CE DE CONFORMITE' -EG KONFORMITÄTSERKLÄRUNG - DECLARACION CE DE CONFORMIDAD- ЗАЯВЛЕНИЕ О КОНФОРМНОСТИ ЕС 2006/42/CE

Dichiarazione originale **Original Declaration** Déclaration Originale Originalerklärung Declaración Original Оригинальная декларация

Noi - We - Nous - Wir - Nosotros- мы

Tigieffe s.r.l. - Via Villa Superiore N. 82 - Luzzara (Reggio Emilia) - ITALIA

Dichiariamo sotto la nostra esclusiva responsabilità che il prodotto:

Declare under our exclusive responsability that the product:

Declarons sous notre responsabilitè exclusive que le produit:

Erklaren hiermit unter Übernahme der vollen Verantwortung für diese Erklärung, daß das Produkt:

Declaramos baio nuestra exclusiva responsabilidad que el producto:

Под нашу исключительную ответственность заявляем, что изделие:

Piattaforma di Lavoro Elevabile Mobile Elevating Work Platform Plates-forme Elévatrice Mobiles de Personnel Fahrbare Hubarbeitsbühnen Plataforma Elevadora Móvil de Personal Платформа для высотного работ

Modello - Model - Modèle Тур — Modelo-МОДЕЛЬ	N° Chassis - Chass N° Chassis - Fahrgestellnr - N° Ch		Anno - Year - Baujahr – Ar	
X8 EN	XXXXXXXXXX	,	XXXXXXX	XXXX
Al quale questa dichiarazione si riferisce è conforme alle direttive 2006/42/CE, 2004/108/CE, e al modello certificato da: To which this declaration refers compliance with t directives 2006/4 2004/108/CE, an the model certifie	s is in présente déclaration est conforme aux directives 2006/42/CE, dwith 2004/108/CE, et au modéle certifié par Ri	orliegende Erklärung dezieht, den co06/42/CE, 2004/108/CE, 2	Al cual esta declaración se refiere cumple las directivas 2006/42/CE, 2004/108/CE, y el modelo certificato por:	К которой это заявление относится, соответствует директивами 2006/42/CE, 2004/108/CE, и сертифицированной модели из:

ICEPI SPA VIA P. BELIZZI, 29/31/33 29122 PIACENZA (ITALIA)

N. di identificazione 0066

con il seguente numero | with the following di certificazione:

certification number:

avec le numèro de certification suivant: Zertifizierten Modell mit | con el siguiente folgender

número de Zertifizierungsnummer: certificación: со следующим сертифицированным

номером:

N.Certificato - Certificate No. - N° du certificat - Bestätigungnummer - N° de certificado – Номер Сертификата

10DM4MA40

e alle norme seguenti:	and with the following standards:	et aux normes suivantes:	die Erklarung entspricht den folgenden Normen:	y a las siguentes normas:	и со следующими нормами:
	EN 280 :2001	prEN 280:2009 EN ISO	12100:2010 EN ISO 602	204-1:2006	
Il firmatario di questa dichiarazione di conformità è autorizzato a costituire il Fascicolo Tecnico.	The signatory of this conformity declaration is authorized to set up the Technical File.	Le signataire de cette déclaration de conformité est autorisé à constituer le Dossier Technique.	Der Unterzeichner dieser Konformitätserklärung ist autorisiert, das technische Unterlagen abzufassen.	El firmante de esta declaración de conformidad está autorizado a crear el Expediente Técnico.	Лицо, подписавшее это заявление о соответствии, уполномочено составить техническую документацию оборудования.

Luzzara (RE), data-date-date-Datum-fecha-Дата

Roberto Ferramola





DICHIARAZIONE CE DI CONFORMITA' - CE DECLARATION OF CONFORMITY - DECLARATION CE DE CONFORMITE' -EG KONFORMITÄTSERKLÄRUNG - DECLARACION CE DE CONFORMIDAD- ЗАЯВЛЕНИЕ О КОНФОРМНОСТИ ЕС 2006/42/CF

Original Declaration Déclaration Originale Originalerklärung Declaración Original Оригинальная Dichiarazione originale декларация

Noi - We - Nous - Wir - Nosotros- мы

Tigieffe s.r.l. - Via Villa Superiore N.° 82 - Luzzara (Reggio Emilia) - ITALIA

Dichiariamo sotto la nostra esclusiva responsabilità che il prodotto:

Declare under our exclusive responsability that the product:

Declarons sous notre responsabilitè exclusive que le produit:

Erklaren hiermit unter Übernahme der vollen Verantwortung für diese Erklärung, daß das Produkt:

Declaramos bajo nuestra exclusiva responsabilidad que el producto:

Под нашу исключительную ответственность заявляем, что изделие:

Piattaforma di Lavoro Elevabile Mobile Elevating Work Platform Plates-forme Elévatrice Mobiles de Personnel Fahrbare Hubarbeitsbühnen Plataforma Elevadora Móvil de Personal Платформа для высотного работ

	rando de de la compansa de la compan	
Modello - Model - Modèle Тур – Modelo-МОДЕЛЬ	N° Chassis - Chassis No. N° Chassis - Fahrgestellnr - N° Chassis - F	Anno - Year - Année loмер Рама Baujahr – Ano -Год
X10 EN	XXXXXXXXX	XXXXXXXXX
Al quale questa dichiarazione si riferisce è conforme alle direttive 2006/42/CE, 2004/108/CE, e al modello certificato da: To which this declaration refers compliance with the directives 2006/42 and the model certified.	he est conforme aux directives 2006/42/CE, d with 2004/108/CE, et au bezieht, de 2006/42/CI 2006/42/CI 2004/108/C	e Erklärung declaración se refiere cumple las directivas E, 2006/42/CE, 2004/108/CE, y el 3аявление относит соответствует директивами 2006/42/CE,

ICEPI SPA VIA P. BELIZZI, 29/31/33 29122 PIACENZA (ITALIA)

N. di identificazione 0066

con il seguente numero | with the following di certificazione:

certification number:

avec le numèro de certification suivant: Zertifizierten Modell mit | con el siguiente folgender

número de Zertifizierungsnummer: certificación:

со следующим сертифицированным номером:

N.Certificato - Certificate No. - N° du certificat - Bestätigungnummer - N° de certificado – Номер Сертификата

10DM4MA41

e alle norme seguenti:	and with the following standards:	et aux normes suivantes:	die Erklärung entspricht den folgenden Normen:	y a las siguentes normas:	и со следующими нормами:
	EN 280 :2001	prEN 280:2009 EN ISO	12100:2010 EN ISO 602	04-1:2006	
Il firmatario di questa dichiarazione di conformità è autorizzato a costituire il Fascicolo Tecnico.	The signatory of this conformity declaration is authorized to set up the Technical File.	Le signataire de cette déclaration de conformité est autorisé à constituer le Dossier Technique.	Der Unterzeichner dieser Konformitätserklärung ist autorisiert, das technische Unterlagen abzufassen.	El firmante de esta declaración de conformidad está autorizado a crear el Expediente Técnico.	Лицо, подписавшее это заявление о соответствии, уполномочено составить техническую документацию оборудования.

Luzzara (RE), data-date-date-Datum-fecha-Дата

Roberto Ferramola





DICHIARAZIONE CE DI CONFORMITA' - CE DECLARATION OF CONFORMITY - DECLARATION CE DE CONFORMITE' -EG KONFORMITÄTSERKLÄRUNG - DECLARACION CE DE CONFORMIDAD- ЗАЯВЛЕНИЕ О КОНФОРМНОСТИ ЕС 2006/42/CE

Dichiarazione originale **Original Declaration** Déclaration Originale Originalerklärung Declaración Original Оригинальная декларация

Noi - We - Nous - Wir - Nosotros- мы

Tigieffe s.r.l. - Via Villa Superiore N. 82 - Luzzara (Reggio Emilia) - ITALIA

Dichiariamo sotto la nostra esclusiva responsabilità che il prodotto:

Declare under our exclusive responsability that the product:

Declarons sous notre responsabilitè exclusive que le produit:

Erklaren hiermit unter Übernahme der vollen Verantwortung für diese Erklärung, daß das Produkt:

Declaramos bajo nuestra exclusiva responsabilidad que el producto:

Под нашу исключительную ответственность заявляем, что изделие:

Piattaforma di Lavoro Elevabile Mobile Elevating Work Platform Plates-forme Elévatrice Mobiles de Personnel Fahrbare Hubarbeitsbühnen Plataforma Elevadora Móvil de Personal Платформа для высотного работ

Modello - Model - Modèle Тур – Modelo-мОДЕЛЬ N°		N° C	N° Chassis - Ch hassis - Fahrgestellnr - N°			Anno - Year - Année Baujahr – Ano -Год	
X10 EW			XXXXXXXXX		XXXXXXXXX		
Al quale questa dichiarazione si riferisce è conforme alle direttive 2006/42/CE, 2004/108/CE, e al modello certificato da:	To which this declaration refer compliance with directives 2006/ 2004/108/CE, a the model certifi	the 42/CE, nd with	Faisant l'objet de la présente déclaration est conforme aux directives 2006/42/CE, 2004/108/CE, et au modéle certifié par	Auf das sich die vorliegende Erklärung bezieht, den 2006/42/CE, 2004/108/CE, Richtlinien und dem von:	Al cual esta declaración se refiere cumple las directivas 2006/42/CE, 2004/108/CE, y el modelo certificato por:	К которой это заявление относит соответствует директивами 2006/42/CE, 2004/108/CE, и сертифицированно модели из:	

ICEPI SPA VIA P. BELIZZI, 29/31/33 29122 PIACENZA (ITALIA)

N. di identificazione 0066

con il seguente numero | with the following di certificazione: certification number: avec le numèro de certification suivant: Zertifizierten Modell mit | con el siguiente folgender Zertifizierungsnummer:

número de certificación:

со следующим сертифицированным номером:

N.Certificato - Certificate No. - N° du certificat - Bestätigungnummer - N° de certificado – Номер Сертификата

10DM4MA42

e alle norme seguenti:	and with the following standards:	et aux normes suivantes:	die Erklärung entspricht den folgenden Normen:	y a las siguentes normas:	и со следующими нормами:
	EN 280 :2001	prEN 280:2009 EN ISO	12100:2010 EN ISO 602	204-1:2006	
Il firmatario di questa dichiarazione di conformità è autorizzato a costituire il Fascicolo Tecnico.	The signatory of this conformity declaration is authorized to set up the Technical File.	Le signataire de cette déclaration de conformité est autorisé à constituer le Dossier Technique.	Der Unterzeichner dieser Konformitätserklärung ist autorisiert, das technische Unterlagen abzufassen.	El firmante de esta declaración de conformidad está autorizado a crear el Expediente Técnico.	Лицо, подписавшее это заявление о соответствии, уполномочено составить техническую документацию оборудования.

Luzzara (RE), data-date-date-Datum-fecha-Дата

Roberto Ferramola (II legale rappresentante - The legal representative)



DICHIARAZIONE CE DI CONFORMITA' - CE DECLARATION OF CONFORMITY - DECLARATION CE DE CONFORMITE' -EG KONFORMITÄTSERKLÄRUNG - DECLARACION CE DE CONFORMIDAD- ЗАЯВЛЕНИЕ О КОНФОРМНОСТИ ЕС 2006/42/CE

Dichiarazione originale **Original Declaration** Déclaration Originale Originalerklärung Declaración Original Оригинальная декларация

Noi - We - Nous - Wir - Nosotros- мы

Tigieffe s.r.l. - Via Villa Superiore N. 82 - Luzzara (Reggio Emilia) - ITALIA

Dichiariamo sotto la nostra esclusiva responsabilità che il prodotto:

Declare under our exclusive responsability that the product:

Declarons sous notre responsabilitè exclusive que le produit:

Erklaren hiermit unter Übernahme der vollen Verantwortung für diese Erklärung, daß das Produkt:

Declaramos baio nuestra exclusiva responsabilidad que el producto:

Под нашу исключительную ответственность заявляем, что изделие:

Piattaforma di Lavoro Elevabile Mobile Elevating Work Platform Plates-forme Elévatrice Mobiles de Personnel Fahrbare Hubarbeitsbühnen Plataforma Elevadora Móvil de Personal Платформа для высотного работ

Modello - Model - Modèle Тур – Modelo-мОДЕЛЬ		N° Chassis - Ch Chassis - Fahrgestellnr - N°		Anno - Year - Année Baujahr – Ano -Год		
X10 EW WIND		XXXXXXXXXX		XXXXXXXXX		
Al quale questa dichiarazione si riferisce è conforme alle direttive 2006/42/CE, 2004/108/CE, e al modello certificato da: To which th declaration compliance directives 2 2004/108/CE, the model of th	efers is in with the 06/42/CE, and with	Faisant l'objet de la présente déclaration est conforme aux directives 2006/42/CE, 2004/108/CE, et au modéle certifié par	Auf das sich die vorliegende Erklärung bezieht, den 2006/42/CE, 2004/108/CE, Richtlinien und dem von:	Al cual esta declaración se refiere cumple las directivas 2006/42/CE, 2004/108/CE, y el modelo certificato por:	К которой это заявление относится, соответствует директивами 2006/42/CE, 2004/108/CE, и сертифицированной модели из:	

ICEPI SPA VIA P. BELIZZI, 29/31/33 29122 PIACENZA (ITALIA)

N. di identificazione 0066

con il seguente numero | with the following di certificazione:

certification number:

avec le numèro de certification suivant: Zertifizierten Modell mit | con el siguiente folgender Zertifizierungsnummer:

número de certificación:

со следующим сертифицированным номером:

N.Certificato - Certificate No. - N° du certificat - Bestätigungnummer - N° de certificado – Номер Сертификата

10DM4MA43

e alle norme seguenti:	and with the following standards:	et aux normes suivantes:	die Erklärung entspricht den folgenden Normen:	y a las siguentes normas:	и со следующими нормами:
	EN 280 :2001	prEN 280:2009 EN ISO	12100:2010 EN ISO 602	04-1:2006	
Il firmatario di questa dichiarazione di conformità è autorizzato a costituire il Fascicolo Tecnico.	The signatory of this conformity declaration is authorized to set up the Technical File.	Le signataire de cette déclaration de conformité est autorisé à constituer le Dossier Technique.	Der Unterzeichner dieser Konformitätserklärung ist autorisiert, das technische Unterlagen abzufassen.	El firmante de esta declaración de conformidad está autorizado a crear el Expediente Técnico.	Лицо, подписавшее это заявление о соответствии, уполномочено составить техническую документацию оборудования.

Luzzara (RE), data-date-date-Datum-fecha-Дата

Roberto Ferramola (II legale rappresentante - The legal representative)



DICHIARAZIONE CE DI CONFORMITA' - CE DECLARATION OF CONFORMITY - DECLARATION CE DE CONFORMITE' -EG KONFORMITÄTSERKLÄRUNG - DECLARACION CE DE CONFORMIDAD- ЗАЯВЛЕНИЕ О КОНФОРМНОСТИ ЕС 2006/42/CF

Dichiarazione originale Original Declaration Déclaration Originale Originalerklärung Declaración Original Оригинальная декларация

Noi - We - Nous - Wir - Nosotros- мы

Tigieffe s.r.l. - Via Villa Superiore N.° 82 - Luzzara (Reggio Emilia) - ITALIA

Dichiariamo sotto la nostra esclusiva responsabilità che il prodotto:

Declare under our exclusive responsability that the product:

Declarons sous notre responsabilitè exclusive que le produit:

Erklaren hiermit unter Übernahme der vollen Verantwortung für diese Erklärung, daß das Produkt:

Declaramos bajo nuestra exclusiva responsabilidad que el producto:

Под нашу исключительную ответственность заявляем, что изделие:

Piattaforma di Lavoro Elevabile Mobile Elevating Work Platform Plates-forme Elévatrice Mobiles de Personnel Fahrbare Hubarbeitsbühnen Plataforma Elevadora Móvil de Personal Платформа для высотного работ

Modello - Model - Modèle			N° Chassis - Chassis No.		Anno - Year	- Année	
Typ – Modelo-мОДЕЛЬ		N° C	hassis - Fahrgestellnr - N°	° Chassis - Номер Рама	Baujahr – A	no -Год	
X12 EN			XXXXXXX	XXX	XXXXXX	XXXX	
	Al quale questa dichiarazione si riferisce è conforme alle direttive 2006/42/CE, 2004/108/CE, e al modello certificato da:	To which this declaration refer compliance with directives 2006/ 2004/108/CE, a the model certifi	the 42/CE, nd with	Faisant l'objet de la présente déclaration est conforme aux directives 2006/42/CE, 2004/108/CE, et au modéle certifié par	Auf das sich die vorliegende Erklärung bezieht, den 2006/42/CE, 2004/108/CE, Richtlinien und dem von:	Al cual esta declaración se refiere cumple las directivas 2006/42/CE, 2004/108/CE, y el modelo certificato por:	К которой это заявление относится соответствует директивами 2006/42/CE, 2004/108/CE, и сертифицированной модели из:

ICEPI SPA VIA P. BELIZZI, 29/31/33 29122 PIACENZA (ITALIA)

N. di identificazione 0066

con il seguente numero | with the following di certificazione: certification number: avec le numèro de certification suivant: Zertifizierten Modell mit | con el siguiente folgender

número de Zertifizierungsnummer: certificación:

со следующим сертифицированным номером:

N.Certificato - Certificate No. - N° du certificat - Bestätigungnummer - N° de certificado – Номер Сертификата

10DM4MA44

e alle norme seguenti:	and with the following standards:	et aux normes suivantes:	die Erklärung entspricht den folgenden Normen:	y a las siguentes normas:	и со следующими нормами:
	EN 280 :2001	prEN 280:2009 EN ISO	12100:2010 EN ISO 602	04-1:2006	
Il firmatario di questa dichiarazione di conformità è autorizzato a costituire il Fascicolo Tecnico.	The signatory of this conformity declaration is authorized to set up the Technical File.	Le signataire de cette déclaration de conformité est autorisé à constituer le Dossier Technique.	Der Unterzeichner dieser Konformitätserklärung ist autorisiert, das technische Unterlagen abzufassen.	El firmante de esta declaración de conformidad está autorizado a crear el Expediente Técnico.	Лицо, подписавшее это заявление о соответствии, уполномочено составить техническую документацию оборудования.

Luzzara (RE), data-date-date-Datum-fecha-Дата

Roberto Ferramola (II legale rappresentante - The legal representative)



DICHIARAZIONE CE DI CONFORMITA' - CE DECLARATION OF CONFORMITY - DECLARATION CE DE CONFORMITE' -EG KONFORMITÄTSERKLÄRUNG - DECLARACION CE DE CONFORMIDAD- ЗАЯВЛЕНИЕ О КОНФОРМНОСТИ ЕС 2006/42/CE

Original Declaration Déclaration Originale Originalerklärung Declaración Original Оригинальная Dichiarazione originale декларация

Noi - We - Nous - Wir - Nosotros- мы

Tigieffe s.r.l. - Via Villa Superiore N.° 82 - Luzzara (Reggio Emilia) - ITALIA

Dichiariamo sotto la nostra esclusiva responsabilità che il prodotto:

Declare under our exclusive responsability that the product:

Declarons sous notre responsabilitè exclusive que le produit:

Erklaren hiermit unter Übernahme der vollen Verantwortung für diese Erklärung, daß das Produkt:

Declaramos bajo nuestra exclusiva responsabilidad que el producto:

Под нашу исключительную ответственность заявляем, что изделие:

Piattaforma di Lavoro Elevabile Mobile Elevating Work Platform Plates-forme Elévatrice Mobiles de Personnel Fahrbare Hubarbeitsbühnen Plataforma Elevadora Móvil de Personal Платформа для высотного работ

Modello - Model - Modele Тур – Modelo-МОДЕЛЬ		N° Chassis - Chassis No. N° Chassis - Fahrgestellnr - N° Chassis - Номер Рама			Anno - Year Baujahr – A		
X12 EW		XXXXXXXXX		XXXXXXXXX			
	Al quale questa dichiarazione si riferisce è conforme alle direttive 2006/42/CE, 2004/108/CE, e al modello certificato da:	To which this declaration referompliance with directives 2006/2004/108/CE, a the model certifit	the 42/CE, nd with	Faisant l'objet de la présente déclaration est conforme aux directives 2006/42/CE, 2004/108/CE, et au modéle certifié par	Auf das sich die vorliegende Erklärung bezieht, den 2006/42/CE, 2004/108/CE, Richtlinien und dem von:	Al cual esta declaración se refiere cumple las directivas 2006/42/CE, 2004/108/CE, y el modelo certificato por:	К которой это заявление относится, соответствует директивами 2006/42/СЕ, 2004/108/СЕ, и сертифицированной модели из:

ICEPI SPA VIA P. BELIZZI, 29/31/33 29122 PIACENZA (ITALIA)

N. di identificazione 0066

con il seguente numero | with the following di certificazione: certification number:

AA LU AA LI AA ISL

avec le numèro de certification suivant: Zertifizierten Modell mit | con el siguiente folgender

número de Zertifizierungsnummer: certificación:

со следующим сертифицированным номером:

N.Certificato - Certificate No. - N° du certificat - Bestätigungnummer - N° de certificado – Номер Сертификата

10DM4MA45

e alle norme seguenti:	and with the following standards:	et aux normes suivantes:	die Erklärung entspricht den folgenden Normen:	y a las siguentes normas:	и со следующими нормами:
	EN 280 :2001	prEN 280:2009 EN ISO	12100:2010 EN ISO 602	04-1:2006	
Il firmatario di questa dichiarazione di conformità è autorizzato a costituire il Fascicolo Tecnico.	The signatory of this conformity declaration is authorized to set up the Technical File.	Le signataire de cette déclaration de conformité est autorisé à constituer le Dossier Technique.	Der Unterzeichner dieser Konformitätserklärung ist autorisiert, das technische Unterlagen abzufassen.	El firmante de esta declaración de conformidad está autorizado a crear el Expediente Técnico.	Лицо, подписавшее это заявление о соответствии, уполномочено составить техническую документацию оборудования.

Luzzara (RE), data-date-date-Datum-fecha-Дата

Roberto Ferramola (Il legale rappresentante - The legal representative)





DICHIARAZIONE CE DI CONFORMITA' - CE DECLARATION OF CONFORMITY - DECLARATION CE DE CONFORMITE' -EG KONFORMITÄTSERKLÄRUNG - DECLARACION CE DE CONFORMIDAD- ЗАЯВЛЕНИЕ О КОНФОРМНОСТИ ЕС 2006/42/CF

Déclaration Originale Dichiarazione originale **Original Declaration** Originalerklärung Declaración Original Оригинальная . декларация

Noi - We - Nous - Wir - Nosotros- мы

Tigieffe s.r.l. - Via Villa Superiore N.º 82 - Luzzara (Reggio Emilia) - ITALIA

Dichiariamo sotto la nostra esclusiva responsabilità che il prodotto:

Madalla Madal Madàla

Declare under our exclusive responsability that the product:

Declarons sous notre responsabilitè exclusive que le produit:

Erklaren hiermit unter Übernahme der vollen Verantwortung für diese Erklärung, daß das Produkt:

Declaramos bajo nuestra exclusiva responsabilidad que el producto:

Anno Voor Annóo

Под нашу исключительную ответственность заявляем, что изделие:

Piattaforma di Lavoro Elevabile Mobile Elevating Work Platform Plates-forme Elévatrice Mobiles de Personnel Fahrbare Hubarbeitsbühnen Plataforma Elevadora Móvil de Personal Платформа для высотного работ

Modello - Model - Modele Тур – Modelo-МОДЕЛЬ		N° Chassis - Chassis No. N° Chassis - Fahrgestellnr - N° Chassis - Номер Рама			Anno - Year - Annee Baujahr – Ano -Год		
X12 EW WIND		XXXXXXXXX		XXXXXXXXX			
	Al quale questa dichiarazione si riferisce è conforme alle direttive 2006/42/CE, 2004/108/CE, e al modello certificato da:	To which this declaration refer compliance with directives 2006/ 2004/108/CE, a the model certifi	the 42/CE, nd with	Faisant l'objet de la présente déclaration est conforme aux directives 2006/42/CE, 2004/108/CE, et au modéle certifié par	Auf das sich die vorliegende Erklärung bezieht, den 2006/42/CE, 2004/108/CE, Richtlinien und dem von:	Al cual esta declaración se refiere cumple las directivas 2006/42/CE, 2004/108/CE, y el modelo certificato por:	К которой это заявление относится, соответствует директивами 2006/42/CE, 2004/108/CE, и сертифицированной модели из:

ICEPI SPA VIA P. BELIZZI, 29/31/33 29122 PIACENZA (ITALIA)

N. di identificazione 0066

con il seguente numero | with the following di certificazione: certification number:

avec le numèro de certification suivant:

Zertifizierten Modell mit | con el siguiente folgender

número de Zertifizierungsnummer: certificación:

со следующим сертифицированным номером:

N.Certificato - Certificate No. - N° du certificat - Bestätigungnummer - N° de certificado – Номер Сертификата

10DM4MA46

e alle norme seguenti:	and with the following standards:	et aux normes suivantes:	die Erklärung entspricht den folgenden Normen:	y a las siguentes normas:	и со следующими нормами:
	EN 280 :2001	prEN 280:2009 EN ISO	12100:2010 EN ISO 602	204-1:2006	
Il firmatario di questa dichiarazione di conformità è autorizzato a costituire il Fascicolo Tecnico.	The signatory of this conformity declaration is authorized to set up the Technical File.	Le signataire de cette déclaration de conformité est autorisé à constituer le Dossier Technique.	Der Unterzeichner dieser Konformitätserklärung ist autorisiert, das technische Unterlagen abzufassen.	El firmante de esta declaración de conformidad está autorizado a crear el Expediente Técnico.	Лицо, подписавшее это заявление о соответствии, уполномочено составить техническую документацию оборудования.

Luzzara (RE), data-date-date-Datum-fecha-Дата

Roberto Ferramola





DICHIARAZIONE CE DI CONFORMITA' - CE DECLARATION OF CONFORMITY - DECLARATION CE DE CONFORMITE' -EG KONFORMITÄTSERKLÄRUNG - DECLARACION CE DE CONFORMIDAD- ЗАЯВЛЕНИЕ О КОНФОРМНОСТИ ЕС 2006/42/CE

Original Declaration Déclaration Originale Dichiarazione originale Originalerklärung Declaración Original Оригинальная декларация

Noi - We - Nous - Wir - Nosotros- мы

Tigieffe s.r.l. - Via Villa Superiore N.° 82 - Luzzara (Reggio Emilia) - ITALIA

Dichiariamo sotto la nostra esclusiva responsabilità che il prodotto:

Declare under our exclusive responsability that the product:

Declarons sous notre responsabilitè exclusive que le produit:

Erklaren hiermit unter Übernahme der vollen Verantwortung für diese Erklärung, daß das Produkt:

Declaramos baio nuestra exclusiva responsabilidad que el producto:

Под нашу исключительную ответственность заявляем, что изделие:

Piattaforma di Lavoro Elevabile Mobile Elevating Work Platform Plates-forme Elévatrice Mobiles de Personnel Fahrbare Hubarbeitsbühnen Plataforma Elevadora Móvil de Personal Платформа для высотного работ

Modello - Model - Modèle	N° Chass	sis - Chassis No.	Anno - Year - Année	
Typ – Modelo-мОДЕЛЬ	N° Chassis - Fahrgestell	Inr - N° Chassis - Номер Рама	Baujahr – A	.no -Год
X14 EW	XXXXXXXXX		XXXXXXXXX	
Al quale questa dichiarazione si riferisce è conforme alle direttive 2006/42/CE, 2004/108/CE, e al modello certificato da: To which this declaration refer compliance with directives 2006/42/CE, 2004/108/CE, at the model certificato da:	h the est conforme aux directives 2006/42 2004/108/CE, et a	vorliegende Erklärung bezieht, den 2/CE, 2006/42/CE, 2004/108/CE,	Al cual esta declaración se refiere cumple las directivas 2006/42/CE, 2004/108/CE, y el modelo certificato por:	К которой это заявление относит соответствует директивами 2006/42/CE, 2004/108/CE, и сертифицированно модели из:

ICEPI SPA VIA P. BELIZZI, 29/31/33 29122 PIACENZA (ITALIA)

N. di identificazione 0066

con il seguente numero | with the following di certificazione:

certification number:

avec le numèro de certification suivant: Zertifizierten Modell mit | con el siguiente folgender Zertifizierungsnummer:

número de certificación:

со следующим сертифицированным номером:

N.Certificato - Certificate No. - N° du certificat - Bestätigungnummer - N° de certificado – Номер Сертификата

10DM4MA47

e alle norme seguenti:	and with the following standards:	et aux normes suivantes:	die Erklärung entspricht den folgenden Normen:	y a las siguentes normas:	и со следующими нормами:
	EN 280 :2001	prEN 280:2009 EN ISO	12100:2010 EN ISO 602	04-1:2006	
Il firmatario di questa dichiarazione di conformità è autorizzato a costituire il Fascicolo Tecnico.	The signatory of this conformity declaration is authorized to set up the Technical File.	Le signataire de cette déclaration de conformité est autorisé à constituer le Dossier Technique.	Der Unterzeichner dieser Konformitätserklärung ist autorisiert, das technische Unterlagen abzufassen.	El firmante de esta declaración de conformidad está autorizado a crear el Expediente Técnico.	Лицо, подписавшее это заявление о соответствии, уполномочено составить техническую документацию оборудования.

Luzzara (RE), data-date-date-Datum-fecha-Дата

Roberto Ferramola





DICHIARAZIONE CE DI CONFORMITA' - CE DECLARATION OF CONFORMITY - DECLARATION CE DE CONFORMITE' -EG KONFORMITÄTSERKLÄRUNG - DECLARACION CE DE CONFORMIDAD- ЗАЯВЛЕНИЕ О КОНФОРМНОСТИ ЕС

2006/42/CE Dichiarazione originale Original Declaration Declaración Original Оригинальная Déclaration Originale Originalerklärung декларация

Noi - We - Nous - Wir - Nosotros- мы

Tigieffe s.r.l. - Via Villa Superiore N. 82 - Luzzara (Reggio Emilia) - ITALIA

Dichiariamo sotto la nostra esclusiva responsabilità che il prodotto:

Declare under our exclusive responsability that the product:

Declarons sous notre responsabilitè exclusive que le produit:

Erklaren hiermit unter Übernahme der vollen Verantwortung für diese Erklärung, daß das Produkt:

Declaramos baio nuestra exclusiva responsabilidad que el producto:

Под нашу исключительную ответственность заявляем, что изделие:

Piattaforma di Lavoro Elevabile Mobile Elevating Work Platform Plates-forme Elévatrice Mobiles de Personnel Fahrbare Hubarbeitsbühnen Plataforma Elevadora Móvil de Personal Платформа для высотного работ

Modello - Model - Modèle Тур – Modelo-МОДЕЛЬ	N° Chassis - Chassis No. N° Chassis - Fahrgestellnr - N° Chassis - Номер Рама	Anno - Year - Année Baujahr – Ano -Год	
XS7 E RESTYLING	XXXXXXXXX	XXXXXXXXX	
Al quale questa dichiarazione si riferisce è conforme alle direttive 2006/42/CE, 2004/108/CE, e al modello certificato da: To which this declaration refers compliance with the directives 2006/42 and the model certified.	ris in présente déclaration be est conforme aux bezieht, den 2/CE, directives 2006/42/CE, 2006/42/CE, 2004/108/CE, et au vorliegende Erklärung bezieht, den conforme aux bezieht, den conforme aux 2006/42/CE, 2006/42/CE, 2004/108/CE, 2004/CE, 2004/CE, 2004/CE, 2004/CE, 2004/CE, 2004/CE, 2004/CE, 2004/CE, 2004/CE, 2004	Al cual esta declaración se refiere cumple las directivas 2006/42/CE, 2004/108/CE, y el modelo certificato por: К которой это заявление относит соответствует директивами 2006/42/CE, 2004/108/CE, и сертифицированно модели из:	

ICEPI SPA VIA P. BELIZZI, 29/31/33 29122 PIACENZA (ITALIA)

N. di identificazione 0066

con il seguente numero di certificazione:

with the following certification number: avec le numèro de certification suivant: Zertifizierten Modell mit | con el siguiente folgender Zertifizierungsnummer:

número de certificación:

со следующим сертифицированным номером:

N.Certificato - Certificate No. - N° du certificat - Bestätigungnummer - N° de certificado – Номер Сертификата

12DM41165

e alle norme seguenti:	and with the following standards:	et aux normes suivantes:	die Erklärung entspricht den folgenden Normen:	y a las siguentes normas:	и со следующими нормами:
	EN 280 :2001	prEN 280:2009 EN ISO	12100:2010 EN ISO 602	204-1:2006	
Il firmatario di questa dichiarazione di conformità è autorizzato a costituire il Fascicolo Tecnico.	The signatory of this conformity declaration is authorized to set up the Technical File.	Le signataire de cette déclaration de conformité est autorisé à constituer le Dossier Technique.	Der Unterzeichner dieser Konformitätserklärung ist autorisiert, das technische Unterlagen abzufassen.	El firmante de esta declaración de conformidad está autorizado a crear el Expediente Técnico.	Лицо, подписавшее это заявление о соответствии, уполномочено составить техническую документацию оборудования.

Luzzara (RE), data-date-date-Datum-fecha-Дата

Roberto Ferramola





DICHIARAZIONE CE DI CONFORMITA' - CE DECLARATION OF CONFORMITY - DECLARATION CE DE CONFORMITE' -EG KONFORMITÄTSERKLÄRUNG - DECLARACION CE DE CONFORMIDAD- ЗАЯВЛЕНИЕ О КОНФОРМНОСТИ ЕС 2006/42/CE

Original Declaration Déclaration Originale Dichiarazione originale Originalerklärung Declaración Original Оригинальная декларация

Noi - We - Nous - Wir - Nosotros- мы

Tigieffe s.r.l. - Via Villa Superiore N.° 82 - Luzzara (Reggio Emilia) - ITALIA

Dichiariamo sotto la nostra esclusiva responsabilità che il prodotto:

Declare under our exclusive responsability that the product:

Declarons sous notre responsabilitè exclusive que le produit:

Erklaren hiermit unter Übernahme der vollen Verantwortung für diese Erklärung, daß das Produkt:

Declaramos baio nuestra exclusiva responsabilidad que el producto:

Под нашу исключительную ответственность заявляем, что изделие:

Piattaforma di Lavoro Elevabile Mobile Elevating Work Platform Plates-forme Elévatrice Mobiles de Personnel Fahrbare Hubarbeitsbühnen Plataforma Elevadora Móvil de Personal Платформа для высотного работ

Modello - Model - Modèle Тур – Modelo-мОДЕЛЬ N° Chassis -		N° Chassis - Chassis No. assis - Fahrgestellnr - N° Chassis - Номер Рама		Anno - Year - Année Baujahr – Ano -Год		
XS8 E RESTYLII	XS8 E RESTYLING LIGHT XXXXXXXXXX		XXX	XXXXXXXXX		
Al quale questa dichiarazione si riferisce è conforme alle direttive 2006/42/CE, 2004/108/CE, e al modello certificato da:	To which this declaration refer compliance with directives 2006/ 2004/108/CE, a the model certifi	the 42/CE, nd with	Faisant l'objet de la présente déclaration est conforme aux directives 2006/42/CE, 2004/108/CE, et au modéle certifié par	Auf das sich die vorliegende Erklärung bezieht, den 2006/42/CE, 2004/108/CE, Richtlinien und dem von:	Al cual esta declaración se refiere cumple las directivas 2006/42/CE, 2004/108/CE, y el modelo certificato por:	К которой это заявление относит соответствует директивами 2006/42/CE, 2004/108/CE, и сертифицированни модели из:

ICEPI SPA VIA P. BELIZZI, 29/31/33 29122 PIACENZA (ITALIA)

N. di identificazione 0066

con il seguente numero | with the following di certificazione: certification number: avec le numèro de certification suivant: Zertifizierten Modell mit | con el siguiente folgender Zertifizierungsnummer:

número de certificación:

со следующим сертифицированным номером:

N.Certificato - Certificate No. - N° du certificat - Bestätigungnummer - N° de certificado – Номер Сертификата

12DM41184

e alle norme seguenti:	standards:	et aux normes suivantes:	entspricht den folgenden Normen:	y a las siguentes normas:	и со следующими нормами:
	EN 280 :2001	prEN 280:2009 EN ISO	12100:2010 EN ISO 602	204-1:2006	
Il firmatario di questa dichiarazione di conformità è autorizzato a costituire il Fascicolo Tecnico.	The signatory of this conformity declaration is authorized to set up the Technical File.	Le signataire de cette déclaration de conformité est autorisé à constituer le Dossier Technique.	Der Unterzeichner dieser Konformitätserklärung ist autorisiert, das technische Unterlagen abzufassen.	El firmante de esta declaración de conformidad está autorizado a crear el Expediente Técnico.	Лицо, подписавшее это заявление о соответствии, уполномочено составить техническую документацию оборудования.

Luzzara (RE), data-date-date-Datum-fecha-Дата

Roberto Ferramola





DICHIARAZIONE CE DI CONFORMITA' - CE DECLARATION OF CONFORMITY - DECLARATION CE DE CONFORMITE' -EG KONFORMITÄTSERKLÄRUNG - DECLARACION CE DE CONFORMIDAD- ЗАЯВЛЕНИЕ О КОНФОРМНОСТИ ЕС

2006/42/CE Dichiarazione originale Original Declaration Déclaration Originale Originalerklärung Declaración Original

Noi - We - Nous - Wir - Nosotros- мы

Оригинальная декларация

Tigieffe s.r.l. - Via Villa Superiore N.° 82 - Luzzara (Reggio Emilia) - ITALIA

Dichiariamo sotto la nostra esclusiva responsabilità che il prodotto:

Declare under our exclusive responsability that the product:

Declarons sous notre responsabilitè exclusive que le produit:

Erklaren hiermit unter Übernahme der vollen Verantwortung für diese Erklärung . daß das Produkt:

Declaramos baio nuestra exclusiva responsabilidad que el producto:

Под нашу исключительную ответственность заявляем, что изделие:

Piattaforma di Lavoro Elevabile Mobile Elevating Work Platform Plates-forme Elévatrice Mobiles de Personnel Fahrbare Hubarbeitsbühnen Plataforma Elevadora Móvil de Personal Платформа для высотного работ

Modello - Model - Modèle N° Chassis - Cha Тур - Modelo-модель N° Chassis - Fahrgestellnr - N°				
XS8 E RESTYLING	XXXXXXX	XXXXXXXXX		XXXX
Al quale questa dichiarazione si riferisce è conforme alle direttive 2006/42/CE, 2004/108/CE, e al modello certificato da: To which this declaration refer compliance with directives 2006/4 2004/108/CE, ar the model certific	h the est conforme aux directives 2006/42/CE, and with 2004/108/CE, et au	vorliegende Erklärung bezieht, den 2006/42/CE, 2004/108/CE,	Al cual esta declaración se refiere cumple las directivas 2006/42/CE, 2004/108/CE, y el modelo certificato por:	К которой это заявление относится, соответствует директивами 2006/42/CE, 2004/108/CE, и сертифицированной модели из:

ICEPI SPA VIA P. BELIZZI, 29/31/33 29122 PIACENZA (ITALIA)

N. di identificazione 0066

con il seguente numero di certificazione:

with the following certification number: avec le numèro de certification suivant: Zertifizierten Modell mit folgender Zertifizierungsnummer:

con el siguiente número de certificación:

со следующим сертифицированным номером:

N.Certificato - Certificate No. - N° du certificat - Bestätigungnummer - N° de certificado - Номер Сертификата

12DM41166

and with the following die Erklärung e alle norme seguenti: et aux normes y a las siguentes и со следующими standards: suivantes: entspricht den нормами: normas: folgenden Normen: EN 280:2001 prEN 280:2009 EN ISO 12100:2010 EN ISO 60204-1:2006 Il firmatario di questa El firmante de esta Лицо, подписавшее это The signatory of this Le signataire de cette Der Unterzeichner заявление о dichiarazione di conformity declaration déclaration de dieser declaración de соответствии. is authorized to set up Konformitätserklärung conformidad está conformità è conformité est уполномочено autorizzato a costituire the Technical File. autorisé à constituer le ist autorisiert, das autorizado a crear el составить техническую il Fascicolo Tecnico. Dossier Technique. technische Unterlagen Expediente Técnico. документацию abzufassen. оборудования.

Luzzara (RE), data-date-date-Datum-fecha-Дата

Roberto Ferramola





DICHIARAZIONE CE DI CONFORMITA' - CE DECLARATION OF CONFORMITY - DECLARATION CE DE CONFORMITE' -EG KONFORMITÄTSERKLÄRUNG - DECLARACION CE DE CONFORMIDAD- ЗАЯВЛЕНИЕ О КОНФОРМНОСТИ ЕС

2006/42/CE Dichiarazione originale Original Declaration Declaración Original Оригинальная Déclaration Originale Originalerklärung

Noi - We - Nous - Wir - Nosotros- мы

декларация

Tigieffe s.r.l. - Via Villa Superiore N.° 82 - Luzzara (Reggio Emilia) - ITALIA

Dichiariamo sotto la nostra esclusiva responsabilità che il prodotto:

Declare under our exclusive responsability that the product:

Declarons sous notre responsabilitè exclusive que le produit:

Erklaren hiermit unter Übernahme der vollen Verantwortung für diese Erklärung, daß das Produkt:

Declaramos baio nuestra exclusiva responsabilidad que el producto:

Под нашу исключительную ответственность заявляем, что изделие:

Piattaforma di Lavoro Elevabile Mobile Elevating Work Platform Plates-forme Elévatrice Mobiles de Personnel Fahrbare Hubarbeitsbühnen Plataforma Elevadora Móvil de Personal Платформа для высотного работ

Modello - Model - Modèle Тур — Modelo-МОДЕЛЬ	N° Chassis - Chassis No. N° Chassis - Fahrgestellnr - N° Chassis - Homep Pama	Anno - Year - Année Baujahr – Ano -Год	
XS9 E RESTYLING	XXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXX	XXXXXXXXXX	
Al quale questa dichiarazione si riferisce è conforme alle direttive 2006/42/CE, 2004/108/CE, e al modello certificato da: To which this declaration refers compliance with the directives 2006/42 2004/108/CE, and the model certified.	is in présente déclaration vorliegende Erklärung bezieht, den c2/CE, directives 2006/42/CE, 2006/42/CE, 2004/108/CE, et au 2004/108/CE, 2	Al cual esta declaración se refiere sumple las directivas 2006/42/CE, 2004/108/CE, y el nodelo certificato por: К которой это заявление относит соответствует директивами 2006/42/CE, 2004/108/CE, и сертифицированно модели из:	

ICEPI SPA VIA P. BELIZZI, 29/31/33 29122 PIACENZA (ITALIA)

N. di identificazione 0066

con il seguente numero di certificazione:

with the following certification number: avec le numèro de certification suivant: Zertifizierten Modell mit | con el siguiente folgender Zertifizierungsnummer:

número de certificación:

со следующим сертифицированным номером:

N.Certificato - Certificate No. - N° du certificat - Bestätigungnummer - N° de certificado – Номер Сертификата

12DM41167

e alle norme seguenti:	and with the following standards:	et aux normes suivantes:	die Erklärung entspricht den folgenden Normen:	y a las siguentes normas:	и со следующими нормами:
	EN 280 :2001	prEN 280:2009 EN ISO	12100:2010 EN ISO 602	204-1:2006	
Il firmatario di questa dichiarazione di conformità è autorizzato a costituire il Fascicolo Tecnico.	The signatory of this conformity declaration is authorized to set up the Technical File.	Le signataire de cette déclaration de conformité est autorisé à constituer le Dossier Technique.	Der Unterzeichner dieser Konformitätserklärung ist autorisiert, das technische Unterlagen abzufassen.	El firmante de esta declaración de conformidad está autorizado a crear el Expediente Técnico.	Лицо, подписавшее это заявление о соответствии, уполномочено составить техническую документацию оборудования.

Luzzara (RE), data-date-date-Datum-fecha-Дата

Roberto Ferramola





AIRO è una divisione TIGIEFFE SRL
Via Villasuperiore , 82 -42045 Luzzara (RE) ITALIA+39-0522-977365 - **7** +39-0522-977015
WEB: www.airo.com